

Chapitre I

Espaces Topologiques

I - NOTIONS FONDAMENTALES

Définition 1.1

$X \neq \emptyset$, $\mathcal{T} \subseteq P(X)$ (= ens. des parties ou puissances de X). Alors \mathcal{T} est une *topologie* sur X si :

$$O1 : \emptyset, X \in \mathcal{T}$$

$$O2 : U_\lambda \in \mathcal{T} \ (\lambda \in \Lambda \text{ ensemble d'indices, pas nécessairement fini ou dénombrable}) \\ \Rightarrow \bigcup_{\lambda \in \Lambda} U_\lambda \in \mathcal{T}$$

$$O3 : U_1, U_2 \in \mathcal{T} \Rightarrow U_1 \cap U_2 \in \mathcal{T}$$

(X, \mathcal{T}) est un espace topologique si O1, O2, O3 satisfaits.

Les éléments de \mathcal{T} s'appellent les *ouverts* de $((X, \mathcal{T})$ (ou de X).

- Exercice

- $X \neq \emptyset$, $\mathcal{T}_1 = \{\emptyset, X\}$ topologie triviale ou grossière.
- $\mathcal{T}_2 = P(X)$ topologie discrète.
- X infini, $\mathcal{T}_{co} = \{E \subseteq X : X \setminus E \text{ fini}\} \cup \{\emptyset\}$ (topologie cofinie)
- (X, d) espace métrique, \mathcal{T}_d l'ensemble des ouverts de X est un espace topologique (topologie métrique) ($O \subseteq X$ ouvert si $\forall x \in O, \exists$ boule $B(x, \varepsilon_x) \subseteq O$)

Définition 1.2

Un espace topologique (X, \mathcal{T}) est dit *métrisable* s'il existe une distance d sur X t.q. $\mathcal{T}_d = \mathcal{T}$.

Définition 1.3

(X, \mathcal{T}) est dit *séparé* (espace de Hausdorff, satisfait axiome T_2)

$$\text{si } \forall x, y \in X, \exists U, V \in \mathcal{T} \text{ t.q. } x \in U, y \in V, \text{ et } U \cap V = \emptyset$$

- **Ex.** Chaque espace métrique (X, d) est séparé.

$$(U = B(x, \delta/3), V = B(y, \delta/3))$$

- (X, \mathcal{T}_1) n'est pas séparé.
- (X, \mathcal{T}_{co}) n'est pas séparé.

Définition 1.4

(X, \mathcal{T}) espace topologique. $E \subseteq X$ *fermé* si $E^c = X \setminus E \in \mathcal{T}$; c'est à dire si E^c est ouvert. E est *dense* (dans X) si $\forall U \in \mathcal{T}, U \cap E \neq \emptyset$.

Définition 1.5 (X, \mathcal{T}) espace topologique

i) $E \subseteq X$. On appelle $x \in X$ *point adhérent* à E si $\forall U \in \mathcal{T}$ avec $x \in U$ on a $U \cap E \neq \emptyset$.

\overline{E} = l'ens. de tous les points adhérents à E = $\left\{ \begin{array}{l} \text{l'adhérence} \\ \text{la fermeture} \end{array} \right.$ de E .

- ii) $S \subseteq X$, $x \in S$ *point intérieur* de S s'il $\exists U \in \mathcal{T}$ t.q. $x \in U \subseteq S$
 S° = l'ens. des points intérieurs de S = l'intérieur de S
- iii) $S \subseteq X$, $x \in X$ *point frontière* de S si $\forall U \in \mathcal{T}$

$$x \in U : U \cap S \neq \emptyset, U \cap S^c \neq \emptyset$$

∂S = ens. des points frontière de S = la frontière de S .

Proposition 1.1 Soient (X, \mathcal{T}) esp. top. $A, B, E \subseteq X$. Alors

- 1) $E^\circ \subseteq E \subseteq \overline{E}$
- 2) $\partial E = \overline{E} \setminus E^\circ = \overline{E} \cap \overline{E}^c$
- 3) $(A^\circ)^c = \overline{A^c}$ $(\overline{A})^c = (A^c)^\circ$
- 4) $\overline{E} = \bigcap_{\substack{A: E \subseteq A \\ A \text{ fermé}}} A$
- 5) Kuratowski :
 - $\overline{\emptyset} = \emptyset$ $\overline{\overline{A}} = \overline{A}$
 $\overline{A \cup B} = \overline{A} \cup \overline{B}$
 - $X^\circ = X$ $A^{\circ\circ} = A^\circ$
 $(A \cap B)^\circ = A^\circ \cap B^\circ$
- 6) La réunion quelconque d'ouverts est un ouvert, l'intersection d'un nombre fini de fermés est un fermé.

Démonstration

4) • Soit $D = \bigcap_{\substack{A: E \subseteq A \\ A \text{ fermé}}} A$ Montrons que $D^c \subseteq (\overline{E})^c$

$$x \in D^c \Rightarrow \exists \text{ fermé } F, E \subseteq F, x \notin F$$

$$\Rightarrow F^c \in \mathcal{T}, x \in F^c. \text{ Comme } F^c \cap E = \emptyset \text{ on a } x \notin \overline{E}$$

$$\bullet \overline{E}^c \subseteq D^c \quad x \in (\overline{E})^c \Rightarrow \exists U \in \mathcal{T}, x \in U, U \cap E = \emptyset$$

$$U^c \text{ fermé, } E \subseteq U^c \quad x \notin U^c \Rightarrow x \notin D \text{ i.e. } x \in D^c.$$

1) 2) 3) 5) exo. □

Définition 1.6

(X, \mathcal{T}) esp. top., $x \in X$. Alors $V \subseteq X$ s'appelle *voisinage* de x , s'il existe $U \in \mathcal{T}$:
 $x \in U \subseteq V$.

$\mathcal{U}(x)$ = ens. des voisinages de x .

On remarque que $U \subseteq X$ est un ouvert si et seulement si U est voisinage de tous ses points.

Proposition 1.2 Soit (X, \mathcal{T}) esp. top. $x \in X$.

$$U1 : \mathcal{U}(x) \neq \emptyset ; \forall U \in \mathcal{U}(x), x \in U$$

$$U2 : U \in \mathcal{U}(x), V \supseteq U \Rightarrow V \in \mathcal{U}(x)$$

$$U3 : U, V \in \mathcal{U}(x) \Rightarrow U \cap V \in \mathcal{U}(x)$$

$$U4 : \forall U \in \mathcal{U}(x), \exists V \in \mathcal{U}(x) \text{ t.q. } \forall v \in V : U \in \mathcal{U}(v)$$

Démonstration $U1 - U2$ claire. $U3$: $x \in G_u \subseteq U, G_u \in \mathcal{T}$

$$x \in G_v \subseteq V, G_v \in \mathcal{T}$$

$$G = G_u \cap G_v \Rightarrow x \in G, G \in \mathcal{T} \text{ et } x \in G \subseteq U \cap V \Rightarrow U \cap V \in \mathcal{U}(x).$$

$$U4 : U \in \mathcal{U}(x) \Rightarrow \exists G \in \mathcal{T} : x \in G \subseteq U$$

Posons $V = G \Rightarrow$ assertion.

Théorème 1.3

$X \neq \emptyset$. Associons à tout $x \in X$ un système $\tilde{\mathcal{U}}(x) \subseteq P(X)$ satisfaisant $U1, U2, U3, U4$; alors il existe une et une seule topologie \mathcal{T} sur X t.q. $\mathcal{U}(x) = \tilde{\mathcal{U}}(x) \quad \forall x \in X$.

Démonstration

Définissons \mathcal{T} par

$$G \in \mathcal{T} \iff [\forall z \in G, \exists A \in \tilde{\mathcal{U}}(z) : z \in A \subseteq G].$$

Alors on voit que

$$G \in \mathcal{T} \iff [\forall z \in G : G \in \tilde{\mathcal{U}}(z)].$$

- Il est facile de voir que \mathcal{T} est une topologie sur X .

- Montrons que $\forall x \in X$ on a: $\tilde{\mathcal{U}}(x) = \mathcal{U}(x)$.

$$* U \in \mathcal{U}(x) \xrightarrow{\text{voisinage}} \exists G \in \mathcal{T} : x \in G \subseteq U$$

$$\Rightarrow G \in \tilde{\mathcal{U}}(x) \xrightarrow{U2} U \in \tilde{\mathcal{U}}(x) \implies \mathcal{U}(x) \subseteq \tilde{\mathcal{U}}(x)$$

$$* U \in \tilde{\mathcal{U}}(x). \text{ Posons } G = \{y \in X : U \in \tilde{\mathcal{U}}(y)\}$$

$$\Rightarrow x \in G, G \subseteq U \quad (U1)$$

Montrons que $G \in \mathcal{T}$. Soit $z \in G \xrightarrow{\text{déf. } G} U \in \tilde{\mathcal{U}}(z)$.

$$\xrightarrow{U4} \exists A \in \tilde{\mathcal{U}}(z) \text{ t.q. } U \in \tilde{\mathcal{U}}(a) \quad \forall a \in A$$

$$\xrightarrow[\text{déf } G]{U1} z \in A \subseteq G \xrightarrow{\text{déf. } \mathcal{T}} G \in \mathcal{T}. \text{ Ainsi: } x \in G \subseteq U \implies U \in \mathcal{U}(x).$$

- unicité : Soit $\tilde{\mathcal{T}}$ topologie sur X t.q. $\mathcal{U}_{\tilde{\mathcal{T}}}(x) = \tilde{\mathcal{U}}(x)$.

On a $\tilde{\mathcal{U}}(x) = \mathcal{U}_{\mathcal{T}}(x)$ donc $\mathcal{U}_{\tilde{\mathcal{T}}}(x) = \mathcal{U}_{\mathcal{T}}(x) \quad \forall x \in X$.

Soit $G \in \mathcal{T}$, $x \in G \Rightarrow G \in \mathcal{U}_{\mathcal{T}}(x) = \mathcal{U}_{\tilde{\mathcal{T}}}(x)$

$\Rightarrow G \in \tilde{\mathcal{T}} \Rightarrow \mathcal{T} \subseteq \tilde{\mathcal{T}}$.

analogue pour $\tilde{\mathcal{T}} \subseteq \mathcal{T}$.

- Comparaison de 2 topologies

$X \neq \emptyset$. $\mathcal{T}_1, \mathcal{T}_2$ deux topologies sur X .

En général, ni $\mathcal{T}_1 \subseteq \mathcal{T}_2$, ni $\mathcal{T}_2 \subseteq \mathcal{T}_1$.

Définitions 1.7

\mathcal{T}_2 est dite *plus fine* que \mathcal{T}_1 si $\mathcal{T}_1 \subseteq \mathcal{T}_2$ (ou \mathcal{T}_1 moins fine que \mathcal{T}_2 ou \mathcal{T}_1 plus grossière que \mathcal{T}_2).

Proposition 1.4

$X \neq \emptyset$, \mathcal{T}_λ topologie sur X ($\lambda \in \Lambda$) $\Rightarrow \bigcap_{\lambda \in \Lambda} \mathcal{T}_\lambda =: \mathcal{T}$ topologie sur X

Démonstration

01 : $\emptyset, X \in \mathcal{T}$.

02 : $G_\alpha \in \mathcal{T} (\alpha \in I) \Rightarrow G_\alpha \in \mathcal{T}_\lambda \quad \forall \lambda \in \Lambda, \forall \alpha \in I$

$\Rightarrow \bigcup_{\alpha \in I} G_\alpha \in \underbrace{\mathcal{T}_\lambda}_{\text{topologie}} \quad \forall \lambda \Rightarrow \bigcup_{\alpha \in I} G_\alpha \in \bigcap_{\lambda \in \Lambda} \mathcal{T}_\lambda = \mathcal{T}$

03 : analogue □

Remarque la réunion, même de deux topologies sur X n'est pas une topologie (en général).

Corollaire 1.5 $X \neq \emptyset$, $\mathcal{S} \subseteq P(X)$, $\mathcal{S} \neq \emptyset$. Alors $\mathcal{T} = \bigcap_{\substack{\mathcal{S} \subseteq \mathcal{T}' \\ \mathcal{T}' \text{ topologie sur } X}} \mathcal{T}'$ est la topologie la moins fine qui contient \mathcal{S} .

Démonstration claire.

- **Exemple** Soient d et d' des distances sur $E \neq \emptyset$. \mathcal{T}_d et $\mathcal{T}_{d'}$ topologies métriques sous-jacentes à d resp. à d' . Alors $\mathcal{T}_d = \mathcal{T}_{d'}$ si seulement et si chaque boule B_d dans E_d contient une boule $B_{d'}$ avec le même centre dans $E_{d'}$ et réciproquement. Dans ce cas on dit que d est équivalente à d' .

Notons que d équivalente à d' n'implique pas (en général) qu'il existe des constantes c et c' telles que $d \leq c d'$ et/ou $d' \leq c' d$.

Proposition+ Définition 1.6 (sous-espace topologique)

Soit (X, \mathcal{T}) espace topologique et $X_1 \subseteq X, X_1 \neq \emptyset$. Alors $\mathcal{T}_1 := \{U \cap X_1 : U \in \mathcal{T}\}$ (trace des éléments de \mathcal{T} dans X_1) est une topologie sur X_1 , appelée *topologie induite* par \mathcal{T} sur

X_1 . On dit que (X_1, \mathcal{T}_1) est un *sous-espace topologique* de X (on écrit $\mathcal{T}_{X_1} = \mathcal{T}_1$)

Théorème 1.8 (X, \mathcal{T}) esp. top., $X_1 \subseteq X$. Alors

- 1) Les fermés de X_1 sont exactement les intersections avec X_1 des fermés de X .
- 2) Si X_1 lui-même est fermé alors $A \subseteq X_1$ est fermé dans X_1 si et seulement si A est fermé dans X .
- 3) $A \subseteq X_1 \subseteq X \Rightarrow \overline{A} \cap X_1$ est la fermeture de A dans (X_1, \mathcal{T}_{X_1}) .

Démonstration

- 1) • Soit $A \subseteq X_1$ fermé dans $X_1 \Rightarrow X_1 \setminus A$ ouvert dans X_1 , i.e. $X_1 \setminus A \in \mathcal{T}_{X_1} \xrightarrow{\text{déf}}$
 $X_1 \setminus A = G \cap X_1, G \in \mathcal{T}$. On a

$$A = X_1 \setminus (G \cap X_1) = X_1 \cap \underbrace{G^c}_{\text{fermé dans } X} \quad (G^c = X \setminus G)$$

• Soit $A = F \cap X_1, F$ fermé dans X .

$$\Rightarrow X_1 \setminus A = X_1 \setminus (F \cap X_1) = X_1 \cap \underbrace{(F^c)}_{\in \mathcal{T}} \in \mathcal{T}_{X_1}$$

$$\Rightarrow A \text{ fermé dans } X_1.$$

- 2) • X_1 fermé dans $X, A \subseteq X_1$ fermé dans X_1

$$\xrightarrow{1)} A = \underbrace{F}_{\text{fermé dans } X} \cap \underbrace{X_1}_{\text{fermé dans } X} \quad \text{fermé dans } X$$

• $A \subseteq X_1, A$ fermé dans X .

$$A = A \cap X_1 \xrightarrow{1)} A \text{ fermé dans } X_1.$$

- 3) On sait que la fermeture de A dans X_1 coïncide avec
$$\bigcap_{\substack{E \subseteq X_1 \\ A \subseteq E \\ E \text{ fermé dans } X_1}} E = \overline{A}^{X_1}$$

$$\xrightarrow{1)} E = F \cap X_1, F \text{ fermé dans } X.$$

$$\Rightarrow \overline{A}^{X_1} = \bigcap_{\substack{F \subseteq X \\ A \subseteq F \\ F \text{ fermé dans } X}} (F \cap X_1) = \overline{A}^X \cap X_1 \quad \square$$

Remarque on n'a pas d'analogie pour les intérieurs

II - BASES-SUBBASES

Définition 2.1

(X, \mathcal{T}) espace topologique, $x \in X, \mathcal{U}(x)$ système de voisinages. $\mathcal{B}(x) \subseteq \mathcal{U}(x)$ s'appelle base de voisinage ou système fondamental de voisinages si

- 1) $\mathcal{B}(x) \neq \emptyset$
- 2) $U \in \mathcal{U}(x) \Rightarrow \exists B \in \mathcal{B}(x) \text{ t.q. } B \subseteq U$

- **Exemple** (X, d) esp. métrique. Alors $\mathcal{B}(x) = \{B_d(x, \frac{1}{n}), n = 1, 2, \dots\}$ est un système fondamental ou une base de voisinage qui en plus est dénombrable.

Proposition 2.1

(X, \mathcal{T}) esp. top., $x \in X$, $\mathcal{B}(x)$ système fondamental de voisinages. Alors

- (1) $U, V \in \mathcal{B}(x) \Rightarrow \exists W \in \mathcal{B}(x) \text{ t.q. } W \subseteq U \cap V$
- (2) $\emptyset \notin \mathcal{B}(x)$.

Démonstration

- (1) utiliser U3 de la proposition 1.2.
- (2) $x \in U, \forall U \in \mathcal{U}(x)$

Définition 2.2

(X, \mathcal{T}) espace topologique. $\mathcal{B} \subseteq \mathcal{T}$ s'appelle base (topologique) de \mathcal{T} si :

$$\forall G \in \mathcal{T}, \exists B_\alpha \in \mathcal{B}, \alpha \in I \text{ t.q. } G = \bigcup_{\alpha \in I} B_\alpha.$$

(I n'est pas dénombrable en général).

En particulier, $\emptyset \in \mathcal{T} \implies \emptyset \in \mathcal{B}$.

- **Convention**

$$\bigcup_{\alpha \in \emptyset} B_\alpha = \emptyset$$

$$\bigcap_{\alpha \in \emptyset} B_\alpha = X$$

- **Exemple** (X, d) esp. métrique, \mathcal{T} topologie métrique sous-jacente. Alors

$\mathcal{B} = \{\emptyset\} \cup \{B_d(x, \varepsilon), x \in X, \varepsilon > 0\}$ base topologique (en général pas dénombrable).

Remarque

- 1 - Une topologie \mathcal{T} sur X possède en général plusieurs bases.
- 2 - \mathcal{T} est déterminée de façon unique par \mathcal{B} : en effet, soient $\mathcal{T}_1, \mathcal{T}_2 \supseteq \mathcal{B}$ deux topologies ayant pour base \mathcal{B} .

$$G \in \mathcal{T}_1 \Rightarrow G = \bigcup_{\alpha \in I} B_\alpha, B_\alpha \in \mathcal{B} \xrightarrow{(\mathcal{B} \subseteq \mathcal{T}_2)} G \in \mathcal{T}_2$$

$$\implies \mathcal{T}_1 \subseteq \mathcal{T}_2.$$

De même: $\mathcal{T}_2 \subseteq \mathcal{T}_1$

$$\implies \mathcal{T}_1 = \mathcal{T}_2$$

- 3 - $\forall \mathcal{B}' \supseteq \mathcal{B}, \mathcal{B}$ base de (X, \mathcal{T}) , on a \mathcal{B}' base de (X, \mathcal{T}) .

4 - \mathcal{T} est une base de \mathcal{T} .

Proposition 2.2

(X, \mathcal{T}) esp. top., $\emptyset \in \mathcal{B} \subseteq \mathcal{T}$ base $\iff \forall x \in X \mathcal{B}(x) := \{B \in \mathcal{B}, x \in B\}$ base de voisinage de $\mathcal{U}(x)$.

Démonstration

“ \implies ” : \mathcal{B} base de \mathcal{T} , $x \in X$

$$U \in \mathcal{U}(x) \underset{\text{d\'ef. vois.}}{\implies} \exists G \in \mathcal{T} \text{ t.q. } x \in G \subseteq U \underset{\text{d\'ef. base}}{\implies} \exists B_\alpha \in \mathcal{B} : G = \bigcup_{\alpha \in I} B_\alpha$$

$$\implies \exists \alpha \text{ t.q. } x \in B_\alpha \in \mathcal{B} \implies B_\alpha \in \mathcal{B}(x). \text{ En plus } x \in B_\alpha \subseteq U.$$

$$\implies \mathcal{B}(x) \text{ syst\`eme fondamental de voisinages.}$$

“ \impliedby ” : $\mathcal{B}(x)$ base de voisinage $\forall x \in X$

$$\tilde{\mathcal{B}} := \{\emptyset\} \cup \bigcup_{x \in X} \mathcal{B}(x) \implies \tilde{\mathcal{B}} \subseteq \mathcal{B}.$$

Soit $B \in \mathcal{B}, B \neq \emptyset$. Alors $\exists x_0 \in B \implies B \in \mathcal{B}(x_0)$

$$\implies \mathcal{B} \subseteq \tilde{\mathcal{B}} \text{ et ainsi } \mathcal{B} = \tilde{\mathcal{B}}.$$

\mathcal{B} base : $G \in \mathcal{T}, x \in G$. D’apr\`es la d\'ef. de $\mathcal{B}(x)$:

$$\exists B_x \in \mathcal{B} \text{ t.q. } x \in B_x \subseteq G \implies G = \bigcup_{x \in G} B_x$$

$$\implies \mathcal{B} \text{ base}$$

□

Proposition 2.3

a) (X, \mathcal{T}) espace topologique, $\mathcal{B} \subseteq \mathcal{T}$ base. Alors :

$$B1 \quad \bigcup_{B \in \mathcal{B}} B = X$$

$$B2 \quad B \text{ et } B' \in \mathcal{B} \implies B \cap B' = \bigcup_{\alpha \in I} B_\alpha, B_\alpha \in \mathcal{B}$$

b) $X \neq \emptyset$. Supposons que $\emptyset \in \mathcal{B} \subseteq P(X)$ satisfait B1 et B2. Alors il existe une topologie \mathcal{T} unique sur X t.q. \mathcal{B} soit une base de (X, \mathcal{T}) .

Démonstration

a) clair

b) Posons $\mathcal{T} := \{G \subseteq X : \exists B_\alpha \in \mathcal{B} : G = \bigcup_{\alpha \in I} B_\alpha\}$ (I dépend de G).

\mathcal{T} topologie car les axiomes O1,O2,O3 vérifiés:

- $\emptyset \in \mathcal{T}$ et $X \in \mathcal{T}$ par B1.
- O2 claire.
- Pour O3 on utilise B2.

* \mathcal{B} base (claire d'après la déf. de \mathcal{T}).

Unicité : déjà fait (car une base détermine une topologie de façon unique) □

Remarque

1) Pas tous les systèmes $\mathcal{B} \subseteq P(X)$ forment une base d'un espace topologique :

$$X = \{a, b, c\} \quad \mathcal{B} = \{\{a, b\}, \{b, c\}, X\}$$

Ici B2 n'est pas satisfait, car $\{a, b\} \cap \{b, c\} = \{b\}$ mais $\{b\}$ n'est pas réunion d'éléments de \mathcal{B} .

Définition 2.3

(X, \mathcal{T}) esp. top., $\mathcal{S} \subseteq \mathcal{T}$ s'appelle subbase de \mathcal{T} si les intersections finies d'éléments de \mathcal{S} forment une base de \mathcal{T} .

- **Exemple** Soit $(\mathbb{R}, | \cdot |)$ l'espace topologique euclidien, où $d(x, y) = |x - y|$. Alors

$$\begin{aligned} \{\emptyset\} \cup \{]x_0 - \varepsilon, x_0 + \varepsilon[, \varepsilon > 0, x_0 \in \mathbb{R}\} & \text{ base} \\ \{\emptyset\} \cup \{]-\infty, c[; c \in \mathbb{R}\} \cup \{]d, +\infty[; d \in \mathbb{R}\} & \text{ subbase} \end{aligned}$$

car $]a, b[=]-\infty, b[\cap]a, +\infty[$

Proposition 2.4

a) (X, \mathcal{T}) esp. top., \mathcal{S} subbase, $\tilde{\mathcal{S}} \supseteq \mathcal{S} \Rightarrow \tilde{\mathcal{S}}$ subbase.

\mathcal{B} base $\implies \mathcal{B}$ subbase.

La réciproque est fautive.

b) $X \neq \emptyset, \mathcal{S} \subseteq P(X)$. Supposons que $\emptyset \in \mathcal{S}$ et que $\bigcup_{Q \in \mathcal{S}} Q = X$. Alors il existe une seule topologie \mathcal{T} sur X t.q. \mathcal{S} soit subbase de \mathcal{T} .

(notation : $\mathcal{T} = \mathcal{T}(\mathcal{S})$, topologie engendrée par \mathcal{S}). De plus, $\mathcal{T}(\mathcal{S})$ est la topologie la moins fine qui contient \mathcal{S} .

Démonstration

a) Clair.

b) * $\mathcal{B} = \left\{ \bigcap_{j=1}^n S_j, n \in \mathbb{N}, S_j \in \mathcal{S} \right\} \implies \mathcal{B}$ satisfait les axiomes B1 et B2 car :

• $X = \bigcup_{B \in \mathcal{B}} B \implies$ d'où B1.

• $B_1, B_2 \in \mathcal{B} \implies B_1 \cap B_2 = \left(\bigcap_{j=1}^n S_j \right) \cap \left(\bigcap_{j=1}^m \tilde{S}_j \right) \in \mathcal{B}.$

Donc \mathcal{B} base d'une topologie \mathcal{T} sur X et \mathcal{S} est subbase de \mathcal{T} .

* Unicité : claire

* $\mathcal{T}(\mathcal{S}) = \bigcap_{\substack{\tilde{\mathcal{T}} \supseteq \mathcal{S} \\ \tilde{\mathcal{T}} \text{ topol.}}} \tilde{\mathcal{T}}$ " \supseteq " : clair

" \subseteq " : Soit $A \in \mathcal{T}(\mathcal{S})$ et $\tilde{\mathcal{T}} \supseteq \mathcal{S} \implies$

$$A = \bigcup_{\lambda \in I} B_\lambda, B_\lambda \in \mathcal{B} \quad A = \bigcup_{\lambda \in I} \underbrace{\bigcap_{j=1}^{n(\lambda)} S_{j,\lambda}}_{\substack{\in \mathcal{S} \subseteq \tilde{\mathcal{T}} \\ \in \tilde{\mathcal{T}}}} \in \tilde{\mathcal{T}}$$

□

III - CONVERGENCE, SUITES GÉNÉRALISÉES, FILTRES

A - Convergence et suites

Définition 3.1

(X, \mathcal{T}) esp. top., $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ suite dans X (ie $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est une appl. de \mathbb{N} dans X . Notation

$$(x_n)_{n \in \mathbb{N}} \in X^{\mathbb{N}}).$$

(x_n) converge vers $x \in X$ si $\forall U \in \mathcal{U}(x), \exists n_0 = n_0(U) \in \mathbb{N}$ t.q. $x_n \in U \quad \forall n \geq n_0$.

On dit que $x_n \in U$ pour presque tous les n .

Notation $\lim_{n \rightarrow +\infty} x_n = x, x_n \rightarrow x$.

Remarques

- 1) (X, d) esp. métrique, \mathcal{T}_d topologie métrique sous-jacente. Alors $x_n \xrightarrow[n]{} x_n \iff d(x_n, x) \rightarrow 0$
- 2) Dans la déf. de la convergence, on peut se restreindre à des U d'un système fondamental de voisinages de x .
- 3) La limite n'est pas unique en général.

- **Exemple** $X \neq \emptyset, \mathcal{T} = \{\emptyset, X\}$. Alors chaque suite converge vers chaque élément de X .

- **Remarque** Si (X, \mathcal{T}) est un espace de Hausdorff, les limites sont uniques.

Démonstration Supposons que $x, y, x \neq y$ soient des limites de x_n . (X, \mathcal{T}) T2 $\Rightarrow \exists U, V \in \mathcal{T}$ t.q. $U \cap V = \emptyset, x \in U, y \in V$. Comme $x_n \rightarrow x$ et $x_n \rightarrow y$, on a:

$$x_n \in U \quad \forall n \geq n_0 \quad , \quad x_n \in V \quad \forall n \geq n_1.$$

Contradiction. □

- **Exemple** $X \neq \emptyset, \mathcal{T} = P(X)$ topologie discrète.

Alors (x_n) converge vers $x \iff x_n = x \quad \forall n \geq n_0$ (suite stationnaire)

Définition 3.2

(X, \mathcal{T}) esp. top., $(x_n)_n \in X^{\mathbb{N}}$. Alors $x \in X$ s'appelle valeur d'adhérence de (x_n) si $\forall U \in \mathcal{U}(x), \exists$ une infinité d'indices n pour lesquels $x_n \in U$, i.e.

$$\forall U \in \mathcal{U}(x), \forall n \in \mathbb{N}, \exists m = m(n, U) \geq n \text{ t.q. } x_m \in U.$$

Remarque Si x est une limite de la suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$, alors x est aussi une valeur d'adhérence de (x_n) .

Proposition 3.1

(X, \mathcal{T}) esp. top., $A \subseteq X, (x_n)$ suite dans A et x une valeur d'adhérence de (x_n) . Alors $x \in \overline{A}$ (i.e. x point adhérent à A)

Démonstration

Soit $U \in \mathcal{U}(x)$. Hypothèse $\Rightarrow \forall n \exists m \geq n$ t.q. $x_m \in U \Rightarrow A \cap U \neq \emptyset$. □

Rappel

Soit $f : \mathbb{N} \rightarrow X, n \mapsto x_n := f(n)$ une suite. Soit $I \subseteq \mathbb{N}$ un sous-ensemble infini. Alors $f|_I$ est dite sous-suite de $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$.

Notation: $(x_j)_{j \in I}$ ou si $I = \{n_k : k \in \mathbb{N}\}, n_k < n_{k+1}$, alors $f|_I \sim (x_{n_k})_{k \in \mathbb{N}}$.

Remarque

- (1) La réciproque de 3.1 n'est pas vraie en général (voir TD) $(\mathbb{N} \times \mathbb{N}, \mathcal{T})$
- (2) L'assertion suivante n'est pas vraie non plus en général: Si x val. d'adhérence de (x_n) alors \exists sous-suite (x_{n_k}) qui converge vers x .

Pour des réponses positives à (1) et (2) : ou bien condition supplémentaire à \mathcal{T} , ou bien généraliser le concept de suite.

Définition 3.3

(X, \mathcal{T}) espace topologique du type A1, si chaque point $x \in X$ possède un système fondamental dénombrable de voisinages $\left[\mathcal{B}(x) = \{B_1, B_2, \dots\} \right]$.

- Exemple

- (X, d) esp. métrique $\Rightarrow X$ est $\boxed{A1}$
- (X, \mathcal{T}) , \mathcal{T} topologie grossière $\Rightarrow X$ est $\boxed{A1}$ (mais pas métrisable si $\# X \geq 2$)
- $(X, P(X))$ est $\boxed{A1}$

Remarque (X, \mathcal{T}) espace $\boxed{A1}$, $Y \subseteq X$ alors (Y, \mathcal{T}_Y) est $\boxed{A1}$.

Théorème 3.2 (X, \mathcal{T}) espace topologique $\boxed{A1}$. Alors

- (1) $A \subseteq X$, $x \in \overline{A} \iff \exists (a_n)_{n \in \mathbb{N}} \in A^{\mathbb{N}}$ t.q. $\lim_{n \rightarrow +\infty} a_n = x$
- (2) x val. d'adhérence de $(x_n) \in X^{\mathbb{N}} \iff \exists$ sous-suite (x_{n_k}) t.q. $x_{n_k} \rightarrow x$.

Démonstration

- (1) “ \Rightarrow ” $\mathcal{B}(x) = \{B_1, B_2, \dots\}$ système fondamental de voisinages de x . En considérant, si nécessaire, le système

$$\mathcal{B}' = \{B_1^0, B_1^0 \cap B_2^0, B_1^0 \cap B_2^0 \cap B_3^0, \dots\},$$

on peut supposer, sans perte de généralité, que $B_{n+1} \subseteq B_n$, $\forall n$.

(Notons que \mathcal{B}' est de nouveau un système fondamental de voisinages)

Soit $x \in \overline{A}$. Comme B_n est un voisinage de x , on a : $B_n \cap A \neq \emptyset$.

$\Rightarrow \exists a_n \in B_n \cap A \Rightarrow a_n \rightarrow x$, car: si $B_{n+1} \subseteq B_n$, on obtient:

$$\forall U \in \mathcal{U}(x) \xRightarrow{\text{base}} \exists B_{n_0} \subseteq U \Rightarrow a_n \in B_{n_0} \quad \forall n \geq n_0.$$

“ \Leftarrow ” déjà vu (prop. 3.1).

- (2) “ \Rightarrow ” x val. d'adhérence de $(x_n) \implies \forall U \in \mathcal{U}(x)$, $\forall n \in \mathbb{N}$, $\exists m \in \mathbb{N}$ $m \geq n$: $x_m \in U$.
 $X \boxed{A1} \Rightarrow \exists$ base dénombrable $\{B_1, B_2, \dots\}$ de $\mathcal{U}(x)$, $B_{j+1} \subseteq B_j$

$$n = 1 : U \leftrightarrow B_1 : \exists m_1 \in \mathbb{N} \text{ t.q. } x_{m_1} \in B_1$$

$$n = m_1 + 1 : U \leftrightarrow B_2 : \exists m_2 \in \mathbb{N}, m_2 \geq m_1 + 1 \text{ t.q. } x_{m_2} \in B_2$$

\vdots

$$n = m_k + 1 : U \leftrightarrow B_{k+1} : \exists m_{k+1} \in \mathbb{N}, m_{k+1} \geq m_k + 1 \text{ t.q. } x_{m_{k+1}} \in B_{k+1}$$

$\Rightarrow (x_{m_k})$ sous-suite de (x_n) (car (m_k) strictement \nearrow en k). Montrons que $x_{m_k} \rightarrow x$.

Soit $U \in \mathcal{U}(x) \Rightarrow \exists k_0$, $x \in B_{k_0} \subseteq U$

$$\forall k \geq k_0 : x_{m_k} \in B_k \underset{(\nearrow)}{\subseteq} B_{k_0} \subseteq U$$

“ \Leftarrow ” Supposons qu'il existe une sous-suite (x_{x_k}) de (x_n) t.q.

$\lim_k x_{n_k} = x$. Montrons que x est une val. d'adhérence de (x_n) .

Soit $U \in \mathcal{U}(x) \Rightarrow$ presque tous les x_{n_k} se trouvent dans U , en particulier un nombre infini d'éléments de la suite $(x_n) \xrightarrow[\text{adh.}]{\text{d\'ef. val.}} x$ val. d'adhérence de (x_n) . \square

Corollaire 3.3 Les assertions de 3.2 sont vraies dans les espaces métriques.

Démonstration (X, d) esp. métrique $\Rightarrow X \boxed{A1}$. \square

B - Suites généralisées

Définition 3.4

$I \neq \emptyset$ (ens. d'indices). I est *filtrant* s'il existe une relation notée " \leq " sur I t.q.

- i) $\alpha \leq \alpha$ (réflexive)
- ii) $\alpha \leq \beta, \beta \leq \gamma \Rightarrow \alpha \leq \gamma$ (transitive)
- iii) $\forall \alpha, \beta \in I, \exists \gamma \in I$ t.q. $\alpha \leq \gamma, \beta \leq \gamma$.

(**Notation** $\alpha \leq \beta \iff \beta \geq \alpha$) On dit que " \leq " est une *direction*.

Remarque si on a une relation d'ordre total, alors iii) toujours vérifié.

- Exemple

- (\mathbb{N}, \leq) ens. filtrant : $n \leq m$ (ordre naturel)
- (\mathbb{R}^n, \leq) ens. filtrant si $x \leq y \iff x_i \leq y_i$ ($i = 1 \dots n$), $x = (x_1, \dots, x_n)$
- $X \neq \emptyset, (P(X), \leq)$ ens filtrant si $A \leq B \iff A \subseteq B$ ($\gamma = A \cup B$ pour iii).)
- (X, \mathcal{T}) espace topologique, $x \in X, (\mathcal{U}(x), \leq)$ ens filtrant si $U \leq V \iff V \subseteq U$ ($\gamma = U \cap V$ pour iii).)
- $[a, b] \subseteq \mathbb{R}, \mathcal{Z} = \{Z = (x_0, x_1, \dots, x_n; \xi_0, \dots, \xi_{n-1})$ t.q. $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b, \xi_i \in [x_i, x_{i+1}], i = 0, \dots, n-1\}$

(\mathcal{Z}, \leq) ens. filtrant pour $Z_1 \leq Z_2 \iff Z_2$ plus fine que Z_1 i.e. pour $|Z| := \max_{j=0, \dots, n-1} |x_{j+1} - x_j|$ on a: $|Z_2| \leq |Z_1|$

Définition 3.5

- 1) (X, \mathcal{T}) esp. top., I ens. filtrant. Chaque appl. $I \rightarrow X, \alpha \mapsto x_\alpha$ s'appelle *suite généralisée* (sg) (ou suite de Moore-Smith). Notation $(x_\alpha)_{\alpha \in I} \in X^I$
- 2) Suite généralisée $(x_\alpha)_{\alpha \in I}$ converge vers $x \in X$ si

$$\forall U \in \mathcal{U}(x), \exists \alpha_0 \in I (\alpha_0 = \alpha_0(U)) \text{ t.q.}$$

$$\forall \alpha \in I : \alpha \geq \alpha_0 \Rightarrow x_\alpha \in U.$$

Notation $\lim_{\alpha} x_\alpha = x$

3) $x \in X$ s'appelle val. d'adhérence de $(x_\alpha)_{\alpha \in I}$ si

$$\forall U \in \mathcal{U}(x) \forall \alpha \in I, \exists \beta \geq \alpha (\beta \in I) \text{ t.q. } x_\beta \in U.$$

- Exemple

- si $I = \mathbb{N}$ est muni avec l'ordre naturel, on obtient la notion de suite.
- si $I =] - \infty, x_0[$ est muni avec l'ordre naturel, alors on obtient la notion de limite à gauche de fonctions: $\lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) = A$.
- $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ bornée

$$Z \in \mathcal{Z}, F_Z = \sum_{j=0}^{n-1} f(\xi_j) (x_{j+1} - x_j) \quad (\text{somme de Riemann})$$

$$(F_Z)_{Z \in \mathcal{Z}} \text{ suite généralisée } (\in \mathbb{R}^{\mathcal{Z}})$$

$$\lim_Z F_Z \text{ existe } \iff f \in R[a, b] \text{ (fonctions intég. au sens de Riemann) et } \lim_Z F_Z = \int_a^b f(x) dx.$$

Théorème 3.4

(X, \mathcal{T}) esp. top., $A \subseteq X$. Alors $x \in \bar{A} \iff \exists$ suite généralisée $(x_\alpha)_{\alpha \in I}, x_\alpha \in A$ t.q. $\lim_\alpha x_\alpha = x$.

Démonstration

“ \Rightarrow ” : $x \in \bar{A} \implies \forall U \in \mathcal{U}(x), U \cap A \neq \emptyset$

Posons $I = (\mathcal{U}(x), \leq)$ (voir exemple)

$$\forall \underline{U} \in I, \exists x_{\underline{U}} \in U \cap A$$

axiome du choix
 $\xrightarrow{\quad} (x_{\underline{U}})_{\underline{U} \in I} \in X^I$ suite généralisée.

Montrons que $\lim_{\underline{U}} x_{\underline{U}} = x$.

Soit $U \in \mathcal{U}(x), \forall V \subseteq U, V \in \mathcal{U}(x)$ on a

$$x_{\underline{V}} \in V \cap A \subseteq V \subseteq U$$

donc $\forall \underline{V} \geq \underline{U}$ on a $x_{\underline{V}} \in U$ i.e. $x_{\underline{U}} \rightarrow x$

“ \Leftarrow ” $(x_\alpha)_{\alpha \in I}, x_\alpha \in A, \lim_\alpha x_\alpha = x$

$$\Rightarrow \forall U \in \mathcal{U}(x) \exists \alpha_0 \in I \text{ t.q. } \alpha \geq \alpha_0 \Rightarrow x_\alpha \in U$$

En particulier $x_{\alpha_0} \in U \cap A$

$$\xrightarrow[\text{pt ad.}]{\text{d\'ef.}} x \in \overline{A}$$

□

Théorème 3.5

(X, \mathcal{T}) esp. top., $(x_\alpha)_{\alpha \in I}$ suite généralisée dans X . Pour $\beta \in I$, soit

$$E_\beta = \{x_\alpha, \alpha \geq \beta\}$$

Alors x val. d'adhérence de $(x_\alpha)_{\alpha \in I} \iff x \in \bigcap_{\beta \in I} \overline{E}_\beta$

Démonstration

“ \Rightarrow ” : x val. d'adhérence de $(x_\alpha)_{\alpha \in I}$. Soit $\beta \in I, U \in \mathcal{U}(x)$

$$\xrightarrow[\text{pt ad.}]{\text{d\'ef.}} \forall \alpha \in I, \exists \gamma_\alpha \in I, \gamma_\alpha \geq \alpha \text{ t.q. } x_{\gamma_\alpha} \in U$$

Cela est vrai en particulier pour $\alpha = \beta$; donc

$$\forall U \in \mathcal{U}(x), \exists x_{\gamma_\beta} \in U \cap E_\beta \Rightarrow x \in \overline{E}_\beta$$

“ \Leftarrow ” Soit $x \in \bigcap_{\beta \in I} \overline{E}_\beta, U \in \mathcal{U}(x), \alpha \in I \Rightarrow x \in \overline{E}_\alpha$

$$\xrightarrow{\text{d\'ef. } \overline{A}} U \cap E_\alpha \neq \emptyset \xrightarrow{\text{d\'ef. } E_\alpha} \exists \beta \geq \alpha \text{ t.q. } x_\beta \in E_\alpha \cap U \subseteq U$$

$\Rightarrow x$ val. d'adhérence de $(x_\alpha)_{\alpha \in I}$

□

Remarque: $\bigcap_{\alpha \in I} \overline{E}_\alpha$ peut-être vide.

Théorème 3.6 (unicité de la limite)

(X, \mathcal{T}) séparé (T2) \iff chaque suite généralisée possède au plus une limite.

Démonstration

“ \Rightarrow ” $\lim x_\alpha = x, \lim x_\alpha = y, x \neq y,$

$$T2 \Rightarrow \exists U \in \mathcal{U}(x), \exists V \in \mathcal{U}(y), U \cap V = \emptyset$$

d\'ef. lim $\Rightarrow \exists \alpha_0 : \forall \alpha \geq \alpha_0, x_\alpha \in U$

$$\exists \alpha_1 : \forall \alpha \geq \alpha_1, x_\alpha \in V$$

I ens. filtrant $\implies \exists \alpha_2 \geq \alpha_0, \alpha_2 \geq \alpha_1$ t.q. $\forall \alpha \geq \alpha_2 : x_\alpha \in U \cap V = \emptyset$; contradiction.

“ \Leftarrow ” Supposons l'unicité de la limite. Supposons X pas séparé. Alors $\Rightarrow \exists x \neq y \in X, \text{ t.q. } \forall U \in \mathcal{U}(x), \forall V \in \mathcal{V}(y), \text{ on a } U \cap V \neq \emptyset.$

Pour I on choisit $I = \mathcal{U}(x) \times \mathcal{U}(y)$. Alors (I, \leq) ens. filtrant pour $(\underline{U}, \underline{V}) \leq (\underline{U}', \underline{V}') \iff U \supseteq U', V \supseteq V'$.

Pour $(\underline{U}, \underline{V}) \in I$, soit $x_{(\underline{U}, \underline{V})}$ un élément fixé de $U \cap V$.

Montrons que $\lim x_{(\underline{U}, \underline{V})} = x$ et $\lim x_{(\underline{U}, \underline{V})} = y$

- $U \subseteq \mathcal{U}(x), \underline{U}_0 := U, \underline{V}_0 := X$

$$\begin{aligned} (\underline{U}', \underline{V}') \geq (\underline{U}_0, \underline{V}_0) &\Rightarrow U' \subseteq U_0, V' \subseteq V_0 \\ \text{et } x_{(\underline{U}', \underline{V}')} &\in U' \cap V' \subseteq U_0 \cap V_0 \subseteq U_0 = U \end{aligned}$$

$\Rightarrow \lim x_{(\underline{U}, \underline{V})} = x$; de même pour y . □

Définition 3.6

- 1) Une suite généralisée $(y_\beta)_{\beta \in J} \in X^J$ s'appelle *sous-suite généralisée (ssg)* d'une suite généralisée $(x_\alpha)_{\alpha \in I} \in X^I$, s'il \exists une application $\varphi : J \rightarrow I$ avec

$$\text{i) } y_\beta = x_{\varphi(\beta)} \quad \forall \beta \in J$$

$$\text{ii) } \forall \alpha \in I, \exists \beta \in J \text{ t.q. } \forall \beta' \in J \text{ on a: } \beta' \geq \beta \implies \varphi(\beta') \geq \alpha.$$

- 2) Un sous-ensemble I_0 de I , où I ens. filtrant s'appelle *cofinal* si

$$\forall \alpha \in I, \exists \alpha' \in I_0 \text{ t.q. } \alpha' \geq \alpha.$$

La restriction d'une suite généralisée $(x_\alpha)_{\alpha \in I} \in X^I$ à un sous-ensemble cofinal I_0 de I s'appelle sous-suite généralisée cofinale.

Remarque • Une sous-suite généralisée cofinale est une sous-suite généralisée. En effet Soit $I_0 \subseteq I$ cofinal. Posons $J := I_0$ et soit $\varphi : I_0 \rightarrow I, \beta \mapsto \beta$ l'identité (immersion).

$$1) \text{ Soit } y_\beta = x_{\varphi(\beta)}$$

$$2) \alpha \in I \xrightarrow{\text{cof.}} [\exists \beta \in I_0 \text{ t.q. } \beta \geq \alpha]. \text{ Soit } \beta' \in I_0, \beta' \geq \beta$$

$$\Rightarrow \beta' \geq \alpha; \text{ donc } \varphi(\beta') \geq \alpha.$$

- La réciproque n'est pas vraie.

- **Exemple** $I = \mathbb{N}, (x_n)_{n \in \mathbb{N}} \in X^I$ (suite généralisée).

$J = \mathbb{Z}, (y_k)_{k \in \mathbb{Z}} \in X^J$ définie par:

$$y_k = \begin{cases} x_0 & \text{si } k \in \mathbb{Z} \setminus \mathbb{N} \\ x_k & \text{si } k \in \mathbb{N}. \end{cases}$$

$\Rightarrow (y_k)_{k \in \mathbb{Z}}$ sous-suite généralisée de $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$, mais pas de sous-suite généralisée cofinale de $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$.

Théorème 3.8

(X, \mathcal{T}) esp. top., $(x_\alpha)_{\alpha \in I}$ suite généralisée $\in X^I$. Alors $x \in X$ est val. d'adhérence de $(x_\alpha)_{\alpha \in I} \iff \exists$ sous-suite généralisée $(y_\beta)_{\beta \in J}$ de $(x_\alpha)_{\alpha \in I}$ t.q. $\lim_{\beta} y_\beta = x$

Démonstration

“ \Leftarrow ” • Supposons que x n'est pas une val. d'adhérence de $(x_\alpha)_{\alpha \in I} \Rightarrow \exists U \in \mathcal{U}(x)$,

$$\exists \alpha_0 \in I : \alpha \geq \alpha_0 \Rightarrow x_\alpha \notin U \quad (i)$$

• Comme $\lim_{\beta} y_\beta = x$, il existe pour cet U un $\beta_0 \in J$ t.q. $\forall \beta \geq \beta_0$ on a $y_\beta \in U$ (ii)

• La 2ème propriété dans la définition d'une sous-suite généralisée nous donne:

$$\text{Pour } \alpha_0, \exists \beta'_0 \in J \text{ t.q. } [\forall \beta \in J, \beta \geq \beta'_0 \Rightarrow \varphi(\beta) \geq \alpha_0] \quad (iii)$$

• La 1ère propriété dans la définition d'une sous-suite généralisée donne :

$$y_\beta = x_{\varphi(\beta)} \quad (iv)$$

• J filtrant $\Rightarrow \exists \beta''_0 \in J$ t.q. $\beta''_0 \geq \beta_0$ et $\beta''_0 \geq \beta'_0$. Donc d'après (ii) et (iv) $y_{\beta''_0} \in U$ et $y_{\beta''_0} \stackrel{(iv)}{=} x_{\varphi(\beta''_0)}$.

Ainsi on a trouvé un indice $\varphi(\beta''_0) \geq \alpha_0$ tq $x_{\varphi(\beta''_0)} \in U$. Contradiction à (i).

“ \Rightarrow ” Soit x val. d'adhérence de $(x_\alpha)_{\alpha \in I}$.

Posons $J = \{(\alpha, \underline{U}) : \alpha \in I, U \in \mathcal{U}(x), x_\alpha \in U\} \subseteq I \times \mathcal{U}(x)$

• Soit $(\alpha, \underline{U}) \leq (\alpha', \underline{U}') \iff \alpha \leq_I \alpha'$ et $U' \subseteq U$

$\Rightarrow (J, \leq)$ ensemble filtrant car :

$$1) (\alpha, \underline{U}) \leq (\alpha, \underline{U})$$

$$2) \left. \begin{array}{l} (\alpha, \underline{U}) \leq (\alpha', \underline{U}') \\ (\alpha', \underline{U}') \leq (\alpha'', \underline{U}'') \end{array} \right\} \Rightarrow (\alpha, \underline{U}) \leq (\alpha'', \underline{U}'')$$

car vrai pour I et $\mathcal{U}(x)$.

3) Soient $(\alpha, \underline{U}), (\alpha', \underline{U}')$ donnés.

Posons $(\beta, \underline{V}) = (\beta, \underline{U \cap U'})$, où $\beta \in I$ est choisi comme suit: pour

$$\alpha, \alpha' \in I \quad \exists \beta_0 \in I \text{ t.q. } \beta_0 \geq \alpha, \beta_0 \geq \alpha'$$

Comme $U \cap U' \in \mathcal{U}(x)$, on obtient:

x val. d'adhérence de $(x_\alpha)_{\alpha \in I} \Rightarrow \exists \beta \geq \beta_0$ t.q. $x_\beta \in U \cap U'$.

$$\Rightarrow (\beta, \underline{V}) \geq (\alpha, \underline{U}) \text{ et } (\beta, \underline{V}) \geq (\alpha', \underline{U}')$$

• Soit $(y_{(\alpha, \underline{U})})_{(\alpha, \underline{U}) \in J}$ définie par $y_{(\alpha, \underline{U})} := x_\alpha$

Posons $\varphi(\alpha, \underline{U}) = \alpha \Rightarrow \varphi : J \rightarrow I$ satisfait

- i) $y_{(\alpha, \underline{U})} = x_\alpha = x_{\varphi(\alpha, \underline{U})}$
 ii) Soit $\alpha \in I$ et $U \in \mathcal{U}(x)$ tq $x_\alpha \in U$.
 Posons $\beta = (\alpha, \underline{U})$. Alors $\beta \in J$ et
 $(\alpha', \underline{U}') \geq_J \beta \Rightarrow \alpha' \geq \alpha \Rightarrow \varphi(\alpha', \underline{U}') = \alpha' \geq \alpha$
 $\Rightarrow (y_{(\alpha, \underline{U})})_{(\alpha, \underline{U}) \in J}$ sous-suite généralisée de $(x_\alpha)_{\alpha \in I}$.

- Montrons qu'elle converge vers x .

Soit $U_0 \in \mathcal{U}(x)$. x val. d'adhérence de $(x_\alpha)_{\alpha \in I} \implies$

$$\exists \alpha_0 \in I \text{ t.q. } x_{\alpha_0} \in U_0 \stackrel{\text{d\u00e9f. J}}{\implies} (\alpha_0, \underline{U}_0) \in J.$$

Pour $(\alpha, \underline{U}) \geq (\alpha_0, \underline{U}_0)$ on a: $\alpha \geq \alpha_0$ et $U \subseteq U_0$

$$\Rightarrow y_{(\alpha, \underline{U})} = x_\alpha \in U \subseteq U_0. \quad \square$$

C - Filtres

Définition 3.7

$X \neq \emptyset, \emptyset \neq \mathcal{F} \subseteq P(X)$. \mathcal{F} filtre si :

F1 : $\emptyset \notin \mathcal{F}$

F2 : $A, B \in \mathcal{F} \Rightarrow A \cap B \in \mathcal{F}$

F3 : $A \subseteq B \subseteq X, A \in \mathcal{F} \Rightarrow B \in \mathcal{F}$.

- **Exemple** (X, \mathcal{T}) espace topologique $\Rightarrow \mathcal{U}(x)$ filtre sur X , appelé filtre des voisinages de x .

Définition 3.8

(X, \mathcal{T}) esp. top., \mathcal{F} filtre sur X . \mathcal{F} converge vers $x \in X$ si $\mathcal{U}(x) \subseteq \mathcal{F}$.

Notation $\lim \mathcal{F} = x$

- Relation entre filtres et suites généralisées

* $(x_\alpha)_{\alpha \in I} \in X^I$ suite généralisée

$$\mathcal{F} := \{F \subseteq X, \exists \alpha_0 \in I \text{ avec } : \alpha \geq \alpha_0 \Rightarrow x_\alpha \in F\},$$

alors \mathcal{F} filtre sur X (c'est le filtre de Fréchet associé à $(x_\alpha)_{\alpha \in I}$).

Notation: $\mathcal{F} = \mathcal{F}(x_\alpha)$.

Démonstration

- $\mathcal{F} \neq \emptyset$ car $X \in \mathcal{F}$; $F \in \mathcal{F} \stackrel{\text{d\u00e9f.}}{\implies} F \neq \emptyset$

- $A, B \in \mathcal{F} \Rightarrow \begin{cases} \exists \alpha_0 \in I \text{ t.q. } \alpha \geq \alpha_0 \Rightarrow x_\alpha \in A \\ \exists \beta_0 \in I \text{ t.q. } \beta \geq \beta_0 \Rightarrow x_\beta \in B \end{cases}$

I filtrant $\Rightarrow \exists \gamma_0 \in I$ t.q. $\alpha_0 \leq \gamma_0$ et $\beta_0 \leq \gamma_0$. Alors $\forall \gamma \geq \gamma_0$, on a $x_\gamma \in A \cap B$.
Ainsi $A \cap B \in \mathcal{F}$.

• clair

* Réciproquement :

Soit (X, \mathcal{T}) espace topologique et \mathcal{F} filtre sur X .

On définit $J = \{(a, F), F \in \mathcal{F}, a \in F\}$

$$(J, \leq) \text{ filtrant pour } (a, F) \leq (b, G) \iff F \supseteq G$$

alors $x_{(a, F)} := a \in X$ définit une suite généralisée sur X .

On a $\mathcal{F}(x_{(a, F)}) = \mathcal{F}(exo)$.

Proposition 3.9

- 1) (X, \mathcal{T}) esp. top., $x \in X$. Alors $(x_\alpha)_{\alpha \in I} \in X^I$ converge vers $x \iff$ le filtre de Fréchet associé $\mathcal{F}(x_\alpha)$ converge vers x .
- 2) (X, \mathcal{T}) esp. top., $\mathcal{F} \subseteq P(X)$ filtre, $x \in X$. Alors \mathcal{F} converge vers $x \iff (x_\alpha)_{\alpha \in I}$ déf par $I = \{(a, F), F \in \mathcal{F}, a \in F\}$, “ \leq ” ci-dessus, $x_{(a, F)} := a$ converge vers x .

Démonstration

- 1) $(x_\alpha)_{\alpha \in I} \rightarrow x$; à dém : $\mathcal{U}(x) \subseteq \mathcal{F}(x_\alpha)$.

En effet : $U \in \mathcal{U}(x) \Rightarrow [\exists \alpha_0 \in I : \alpha \geq \alpha_0 \Rightarrow x_\alpha \in U]$

$\xrightarrow{\text{déf}} U \in \mathcal{F}(x_\alpha)$.

Réciproquement : $\lim \mathcal{F}(x_\alpha) = x \xrightarrow{\text{déf}} \mathcal{U}(x) \subseteq \mathcal{F}(x_\alpha)$

Soit $U \in \mathcal{U}(x) \Rightarrow U \in \mathcal{F}(x_\alpha) \xrightarrow{\text{déf}} [\exists \alpha_0 \in I : \alpha \geq \alpha_0 \Rightarrow x_\alpha \in U] \Rightarrow \lim x_\alpha = x \quad \square$

- 2) exo.

Définition 3.9

$X \neq \emptyset$, $\mathcal{F} \subseteq P(X)$ filtre sur X . $\emptyset \neq \mathcal{B} \subseteq \mathcal{F}$ s'appelle *base du filtre* si $\forall F \in \mathcal{F}, \exists B \in \mathcal{B}$ t.q. $B \subseteq F$.

Proposition 3.10

$X \neq \emptyset$, $\mathcal{B} \subseteq P(X)$ est base d'un filtre \mathcal{F} sur X si seulement et si

$$B1 : \emptyset \notin \mathcal{B}, \mathcal{B} \neq \emptyset$$

$$B2 : \forall A, B \in \mathcal{B}, \exists C \in \mathcal{B} : C \subseteq A \cap B$$

\mathcal{F} est alors déterminé de façon unique par \mathcal{B}

Notation: $\mathcal{F} = \mathcal{F}(\mathcal{B})$.

Démonstration

“ \Rightarrow ” : • $\emptyset \notin \mathcal{B}$ car $\emptyset \notin \mathcal{F}$ et $\mathcal{B} \subseteq \mathcal{F}$.

$\mathcal{B} \neq \emptyset$ clair $\Rightarrow B1$

• $A, B \in \mathcal{B} \subseteq \mathcal{F} \xrightarrow{F2} A \cap B \in \mathcal{F}$

$\xrightarrow[\text{base}]{\text{d\u00e9f.}} \exists C \in \mathcal{B}, C \subseteq A \cap B \Rightarrow B2$

“ \Rightarrow ” : $\mathcal{B} \subseteq P(X)$ satisfaisant $B1$ et $B2$.

Posons $\mathcal{F} = \{F \subseteq X : \exists B \in \mathcal{B} \text{ t.q. } F \supseteq B\}$

$\Rightarrow \mathcal{F}$ filtre car :

• $\mathcal{F} \neq \emptyset$ car $X \in \mathcal{F}, \emptyset \notin \mathcal{F}$ car $\emptyset \notin \mathcal{B}$.

• $F_1, F_2 \in \mathcal{F} \xrightarrow{\text{d\u00e9f.}} \exists B_1, B_2 \in \mathcal{B}, B_j \subseteq F_j$

$\Rightarrow B_1 \cap B_2 \subseteq F_1 \cap F_2$

$B2 \Rightarrow \exists C \in \mathcal{B} \text{ t.q. } C \subseteq B_1 \cap B_2$

$\Rightarrow C \subseteq F_1 \cap F_2 \xrightarrow{\text{d\u00e9f.}} F_1 \cap F_2 \in \mathcal{F}$

• $F \in \mathcal{F}, \tilde{F} \supseteq F \xrightarrow{\text{d\u00e9f.}} \tilde{F} \in \mathcal{F}$.

\mathcal{B} base de \mathcal{F} : clair

unicit\u00e9: clair.

Remarque Pas tous les syst\u00e8mes $\mathcal{B} \subseteq P(X)$ d\u00e9terminent un filtre.

Proposition 3.11

$X, Y \neq \emptyset, f : X \rightarrow Y$ appl., \mathcal{B} base d'un filtre \mathcal{F} sur X . Alors $f(\mathcal{B}) = \{f(B) : B \in \mathcal{B}\}$ est base d'un filtre sur Y

D\u00e9monstration

$B1 : f(\mathcal{B}) \neq \emptyset$ car $\mathcal{B} \neq \emptyset. B \in \mathcal{B} \xrightarrow{B1} B \neq \emptyset \Rightarrow f(B) \neq \emptyset \Rightarrow \emptyset \notin f(\mathcal{B})$.

$B2 : C_1, C_2 \in f(\mathcal{B}) \Rightarrow \exists B_1, B_2 \in \mathcal{B} \text{ tq } f(B_j) = C_j$

$\Rightarrow f(B_1) \cap f(B_2) \supseteq f(B_1 \cap B_2) \underset{(\mathcal{B} \text{ base})}{\supseteq} f(B)$ o\u00f9 $B \in \mathcal{B} \text{ tq } B \subseteq B_1 \cap B_2$

$\Rightarrow C_1 \cap C_2 \supseteq f(B);$ donc $B2$. □

D\u00e9finition 3.10 X esp. top., \mathcal{F} filtre sur X, \mathcal{B} base de \mathcal{F} . Alors \mathcal{B} converge vers $x \in X$ si $\mathcal{F}(\mathcal{B})(= \mathcal{F})$ converge vers x .

(notation : $\lim \mathcal{B} = x$)

Corollaire 3.12 \mathcal{B} base d'un filtre sur X . Alors $\lim \mathcal{B} = x \iff \forall U \in \mathcal{U}(x), \exists B \in \mathcal{B}, B \subseteq U$.

Notons que ce B ne contient pas x en général.

Exemple 3.13

Soit X esp. top., $(x_\alpha) \in X^I$ une suite généralisée. Soit $S_\beta = \{x_\alpha : \alpha \geq \beta\}$ et $\mathcal{B} = \{S_\beta : \beta \in I\}$. Alors \mathcal{B} est une base du filtre de Fréchet $\mathcal{F}(x_\alpha)$ associé à (x_α) et $x_\alpha \rightarrow x \iff \lim \mathcal{B} = x$.

IV - FONCTIONS CONTINUES

Définition 4.1

$(X, \mathcal{T}_1), (Y, \mathcal{T}_2)$ espaces topologiques. $f : X \rightarrow Y$ s'appelle $(\mathcal{T}_1, \mathcal{T}_2)$ -continue en $x \in X$ si et seulement si $\forall V \in \mathcal{U}(f(x)) \exists U \in \mathcal{U}(x) \text{ t.q. } f(U) \subseteq V$.

$f : X \rightarrow Y$ est continue (sur X), si f est continue en chaque point de X . Not.: $f \in C(X, Y)$.

Remarque f continue en $x \iff$ l'image réciproque d'un voisinage de $f(x)$ est un voisinage de x .

- Exemple

- $id : (X, \mathcal{T}) \rightarrow (X, \mathcal{T})$ continue,
- $f : (X, \mathcal{T}_1) \rightarrow (Y, \mathcal{T}_2), f \equiv const.$ continue.

Remarques

1) $(X, \mathcal{T}_1), (Y, \mathcal{T}_2), f : X \rightarrow Y, x \in X$. Supposons que f soit $(\mathcal{T}_1, \mathcal{T}_2)$ -continue, alors f est $(\tilde{\mathcal{T}}_1, \mathcal{T}_2)$ -continue $\forall \tilde{\mathcal{T}}_1 \supseteq \mathcal{T}_1$.

De même f est $(\mathcal{T}_1, \tilde{\mathcal{T}}_2)$ -continue $\forall \tilde{\mathcal{T}}_2 \subseteq \mathcal{T}_2$.

En particulier : chaque appl. $f : (X, P(X)) \rightarrow (Y, \mathcal{T})$ est continue en tout point de X .

De même $f : (X, \mathcal{T}) \rightarrow (Y, \{\emptyset, Y\})$

2) $f : X \rightarrow Y, g : Y \rightarrow Z, f$ continue en x, g continue en $f(x) \Rightarrow g \circ f$ continue en x .

3) $(X, \mathcal{T}_1), (Y, \mathcal{T}_2), S \subseteq X, f : X \rightarrow Y (\mathcal{T}_1, \mathcal{T}_2)$ continue en $x \in S \Rightarrow f|_S : S \rightarrow Y$ est $(\mathcal{T}_1|_S, \mathcal{T}_2)$ continue en x .

De même $Q \subseteq Y, f : X \rightarrow Y, f(X) \subseteq Q, f (\mathcal{T}_1, \mathcal{T}_2)$ -continue en $x \Rightarrow f$ est $(\mathcal{T}_1, \mathcal{T}_2|_Q)$ -continue en x .

Proposition 4.1

$(X, \mathcal{T}_1), (Y, \mathcal{T}_2)$ esp. top., $f : X \rightarrow Y$. Alors sont équivalentes :

- (1) f continue (en tout point de X)
- (2) $\forall A \subseteq X : f(\overline{A}) \subseteq \overline{f(A)}$
- (3) les images réciproques des fermés dans Y sont des fermés dans X
- (4) les images réciproques des ouverts dans Y sont des ouverts dans X
- (5) $\forall B \subseteq Y : f^{-1}(B^0) \subseteq (f^{-1}(B))^0$

Démonstration

- (1) \Rightarrow (2) : $y \in f(\overline{A}) \Rightarrow \exists x \in \overline{A}$ t.q. $f(x) = y$

$$\xrightarrow{f \in C(X,Y)} \forall V \in \mathcal{U}(y), \exists U \in \mathcal{U}(x) \text{ t.q. } f(U) \subseteq V.$$

déf $\overline{A} \Rightarrow U \cap A \neq \emptyset$.

$$f(U \cap A) \subseteq f(U) \cap f(A) \Rightarrow \emptyset \neq f(U \cap A) \subseteq V \cap f(A) \Rightarrow y \in \overline{f(A)}$$

- (2) \Rightarrow (3) : E fermé dans Y . $H := f^{-1}(E)$

$$\Rightarrow f(H) = f(f^{-1}(E)) \subseteq E \xrightarrow{(2)} f(\overline{H}) \subseteq \overline{f(H)} \subseteq \overline{E} = E$$

$$\Rightarrow \overline{H} \subseteq f^{-1}(f(\overline{H})) \subseteq f^{-1}(E) = H$$

$$\Rightarrow H \text{ fermé}$$

- (3) \Rightarrow (4) : $O \subseteq Y$ ouvert $G = f^{-1}(O) \Rightarrow G^c = [f^{-1}(O)]^c = f^{-1}(\underbrace{O^c}_{\text{fermé dans } Y})$ fermé dans

X d'après (3) $\Rightarrow G$ ouvert.

- (4) \Rightarrow (5) : $B \subseteq Y \xrightarrow{(4)} f^{-1}(B^0)$ ouvert

$$f^{-1}(B^0) \subseteq f^{-1}(B) \Rightarrow f^{-1}(B^0) \subseteq \underbrace{(f^{-1}(B))^0}_{\text{le plus grand ouvert inclus dans } f^{-1}(B)}$$

- (5) \Rightarrow (1) : $x \in X$. $V \in \mathcal{U}(f(x)) \Rightarrow \exists O \in \mathcal{T}_2$ t.q.

$$f(x) \in O \subseteq V \Rightarrow f(x) \in V^0 \text{ (car } O \text{ ouvert)}$$

$$\Rightarrow x \in f^{-1}(V^0) \subseteq \underbrace{(f^{-1}(V))^0}_{(5)} := U$$

U ouvert dans X ; donc $U \in \mathcal{U}(x)$ et $f(U) \subseteq f(f^{-1}(V))$ car $U = (f^{-1}(V))^0 \subseteq f^{-1}(V)$

$$f(U) \subseteq V \Rightarrow (1) \quad \square$$

Théorème 4.2

X, Y espaces topologiques, $f : X \rightarrow Y$, $x_0 \in X$. Sont équivalentes:

(1) f continue en x_0

(2) $\underbrace{f(\mathcal{U}(x_0))}_{\substack{\text{base} \\ \text{d'un filtre}}}$ converge vers $f(x_0)$

(3) Si \mathcal{B} base d'un filtre, alors $\left[\lim \mathcal{B} = x_0 \Rightarrow \lim \underbrace{f(\mathcal{B})}_{\substack{\text{base} \\ \text{d'un filtre}}} = f(x_0) \right]$

(4) Si $(x_\alpha)_{\alpha \in I} \in X^I$ est une suite généralisée t.q. $\lim_\alpha x_\alpha = x_0$, alors $\lim_\alpha f(x_\alpha) = f(x_0)$.

Démonstration

- (1) \Rightarrow (2) : f continue en $x_0 \Rightarrow \forall V \in \mathcal{U}(f(x_0)), \exists U \in \mathcal{U}(x_0)$ t.q. $f(U) \subseteq V \xrightarrow[3.12]{\Rightarrow} (2)$

- (2) \Rightarrow (3) : à montrer $\forall V \in \mathcal{U}(f(x_0)) \Rightarrow \exists B \in \mathcal{B}$ t.q. $f(B) \subseteq V$.

Soit $V \in \mathcal{U}(f(x_0)) \xrightarrow[3.12]{(2)} \exists U \in \mathcal{U}(x_0) : f(U) \subseteq V$

$$\lim \mathcal{B} = x_0 \Rightarrow \forall U \in \mathcal{U}(x_0) \quad \exists B \in \mathcal{B} : \mathcal{B} \subseteq U$$

$$\Rightarrow f(B) \subseteq f(U) \subseteq V.$$

- (3) \Rightarrow (4) : Soit $(x_\alpha)_{\alpha \in I} \in X^I, x_\alpha \rightarrow x_0$

$\mathcal{B} = \{\{x_\alpha : \alpha \geq \alpha_0\}, \alpha_0 \in I\}$ base du filtre de Fréchet $\mathcal{F}(x_\alpha)$. De plus, $\lim \mathcal{B} = x_0$ car $\mathcal{F}(\mathcal{B}) \supseteq \mathcal{U}(x_0)$ (voir 3.13).

$$\xrightarrow{(3)} \lim f(\mathcal{B}) = f(x_0),$$

$\forall V \in \mathcal{U}(f(x_0)), \exists B \in \mathcal{B}, f(B) \subseteq V \Rightarrow \exists \alpha_0 \in I$, tel que $B = \{x_\alpha : \alpha \geq \alpha_0\}$ et $V \supseteq \{f(x_\alpha) : \alpha \geq \alpha_0\}$

$$\Rightarrow \lim_{\alpha} f(x_\alpha) = f(x_0).$$

- (4) \Rightarrow (1) : Supposons que f n'est pas continue en $x_0 \Rightarrow \exists V_0 \in \mathcal{U}(f(x_0))$ t.q. pour aucun $U \in \mathcal{U}(x_0)$ on ait $f(U) \subseteq V_0$.

$$\text{ie } \exists V_0 \in \mathcal{U}(f(x_0)) \text{ t.q. } \forall U \in \mathcal{U}(x_0), \exists a_U \in U \text{ t.q. } f(a_U) \notin V_0.$$

Posons $J = \mathcal{U}(x_0)$. On sait que (J, \leq) est filtrant pour $\underline{U} \leq \underline{U}' \iff U' \subseteq U$. Ainsi $(a_U)_{U \in J}$ est une suite généralisée (axiome du choix!). Montrons que $\lim a_U = x_0$. Soit $U_0 \in \mathcal{U}(x_0) \Rightarrow \underline{U}_0 \in J$. Soit $\underline{U} \geq \underline{U}_0$. Alors $a_U \in U \subseteq U_0 \Rightarrow \lim a_U = x_0$.

$\xrightarrow{(4)} \lim f(a_U) = f(x_0)$. Mais dans $V_0 \in \mathcal{U}(f(x_0))$ ne se trouvent pas d'éléments de la forme $f(a_u)$. Contradiction. \square

Proposition 4.3

$(X, \mathcal{T}_1), (Y, \mathcal{T}_2)$ esp. top, \mathcal{S}_2 subbase de $\mathcal{T}_2, f : X \rightarrow Y$. Alors :

$$(1) f \text{ continue} \iff (2) \quad \forall S \in \mathcal{S}_2, f^{-1}(S) \in \mathcal{T}_1$$

Démonstration

- (1) \Rightarrow (2) : prop. 4.1 $\mathcal{S}_2 \subseteq \mathcal{T}_2$

- (2) \Rightarrow (1) : $x_0 \in X, V \in \mathcal{U}(f(x_0))$.

les intersection finies d'éléments de \mathcal{S}_2 forment une base pour \mathcal{T}_2 . i.e.

$$\exists B := S_1 \cap \dots \cap S_n \quad (S_j \in \mathcal{S}_2) \text{ t.q. } f(x_0) \in B \subseteq V$$

$$x_0 \in f^{-1}(B) = f^{-1}(S_1 \cap \dots \cap S_n) = \underbrace{f^{-1}(S_1)}_{\in \mathcal{T}_1} \cap \dots \cap \underbrace{f^{-1}(S_n)}_{\in \mathcal{T}_1}$$

$\implies U := f^{-1}(B) \in \mathcal{T}_1 \implies U \in \mathcal{U}(x_0)..$

De plus $f(U) = f(f^{-1}(B)) \subseteq B \subseteq V$

$\implies f$ continue en x_0 . □

V - TOPOLOGIES INITIALES ET FINALES

Proposition 5.1 + définition

$X \neq \emptyset$, (Y, \mathcal{T}_2) esp. top., $f : X \rightarrow Y$.

Alors $\mathcal{T} = \{f^{-1}(T) : T \in \mathcal{T}_2\}$ est la topologie la plus grossière sur X t.q. f soit continue.

C'est la topologie initiale pour f .

Démonstration

- \mathcal{T} topologie: clair

- f est $(\mathcal{T}, \mathcal{T}_2)$ -continue: clair

- $\tilde{\mathcal{T}}$ topologie sur X t.q. f soit $(\tilde{\mathcal{T}}, \mathcal{T}_2)$ -continue \implies

$$\forall T \in \mathcal{T}_2 : f^{-1}(T) \in \tilde{\mathcal{T}} \Rightarrow \mathcal{T} \subseteq \tilde{\mathcal{T}} \quad \square$$

Exemple $\emptyset \neq X_0 \subseteq X$, $i : X_0 \rightarrow X$ immergement (identité) (X, \mathcal{T}) esp. top.. Alors la topologie initiale sur X_0 pour i coïncide avec la topologie $\mathcal{T}|_{X_0}$ (topologie induite).

Proposition 5.2

$X \neq \emptyset$, $\{(X_\lambda, \mathcal{T}_\lambda), \lambda \in \Lambda\}$ esp. top., $f_\lambda : X \rightarrow X_\lambda$.

Alors $\mathcal{S} = \{f_\lambda^{-1}(T_\lambda) : T_\lambda \in \mathcal{T}_\lambda, \lambda \in \Lambda\}$ est subbase de la topologie la plus grossière \mathcal{T} sur X t.q. $\forall \lambda \in \Lambda$ f_λ soit $(\mathcal{T}, \mathcal{T}_\lambda)$ -continue. C'est la topologie initiale associée à la famille $\{f_\lambda : \lambda \in \Lambda\}$, notée par ${}_i\mathcal{T}$.

Démonstration

- 2.4 $\implies \mathcal{S}$ subbase d'une topologie sur X .

- f_λ est $(\mathcal{T}, \mathcal{T}_\lambda)$ -continue (notons que $\mathcal{S} \subseteq \mathcal{T}$).

- Soit $\tilde{\mathcal{T}}$ topologie sur X t.q. $\forall \lambda \in \Lambda$, f_λ soit $(\tilde{\mathcal{T}}, \mathcal{T}_\lambda)$ -continue

$$\Rightarrow \underbrace{f_\lambda^{-1}(T_\lambda)}_{\in \mathcal{S}} \in \tilde{\mathcal{T}} \Rightarrow \mathcal{S} \subseteq \tilde{\mathcal{T}} \Rightarrow \mathcal{T} = \mathcal{T}(\mathcal{S}) \subseteq \tilde{\mathcal{T}} \quad \square$$

Proposition 5.3 + Définition

sous les hypothèses de 5.2: Soient

$f_\lambda : X \rightarrow X_\lambda$ $\lambda \in \Lambda$, $(X, {}_i\mathcal{T})$ muni de la topologie initiale ${}_i\mathcal{T}$ associée, (Y, \mathcal{T}) esp. top.,

$$\begin{array}{ccc} g : Y & \longrightarrow & X \\ & \searrow & \downarrow f_\lambda \\ f_\lambda \circ g & & X_\lambda \end{array}$$

Alors g est $(\mathcal{T}, {}_i\mathcal{T})$ continue si et seulement si $\forall \lambda \in \Lambda$, $f_\lambda \circ g : Y \rightarrow X_\lambda$ est $(\mathcal{T}, \mathcal{T}_\lambda)$ continue.

Démonstration

“ \Rightarrow ” g continue $\xrightarrow[f_\lambda \text{ cont.}]{(IV)}$ $f_\lambda \circ g$ continue.

“ \Leftarrow ” Supposons $\forall \lambda$ que $f_\lambda \circ g$ continue. Soit $S \in \mathcal{S}$. (\mathcal{S} étant la subbase de ${}_i\mathcal{T}$ de 5.2).

$\Rightarrow S = f_\lambda^{-1}(T_\lambda)$ pour un $\lambda \in \Lambda$, $T_\lambda \in \mathcal{T}_\lambda$.

$\Rightarrow g^{-1}(S) = g^{-1}(f_\lambda^{-1}(T_\lambda)) = (f_\lambda \circ g)^{-1}(T_\lambda)$ ouvert

$\xrightarrow{4.3}$ g continue □

Proposition 5.4 + définition

Soient $(X_\lambda, \mathcal{T}_\lambda)$, $\lambda \in \Lambda$, esp. top., $Y \neq \emptyset$, $f_\lambda : X_\lambda \rightarrow Y$.

Alors $\mathcal{T}_{fi} = \{T \subseteq Y : \forall \lambda \in \Lambda, f_\lambda^{-1}(T) \in \mathcal{T}_\lambda\}$ est la topologie la plus fine sur Y t.q. $\forall \lambda \in \Lambda$, f_λ soit $(\mathcal{T}_\lambda, \mathcal{T}_{fi})$ -continue.

\mathcal{T}_{fi} est la topologie finale pour (associée à, induite par) la famille $\{f_\lambda : \lambda \in \Lambda\}$.

Démonstration - Il est clair que $\mathcal{T}_{fi} = \bigcap_{\lambda \in \Lambda} \{T \subseteq Y : f_\lambda^{-1}(T) \in \mathcal{T}_\lambda\}$ est une topologie.

-Soit $\tilde{\mathcal{T}}$ topologie sur Y t.q. $\forall \lambda : f_\lambda$ soit $(\mathcal{T}_\lambda, \tilde{\mathcal{T}})$ - continue

$\Rightarrow \forall O \in \tilde{\mathcal{T}}, f_\lambda^{-1}(O) \in \mathcal{T}_\lambda \Rightarrow O \in \mathcal{T}_{fi} \Rightarrow \tilde{\mathcal{T}} \subseteq \mathcal{T}_{fi}$. □

Proposition 5.5

(sous les hypothèses de 5.4). $(Z, \tilde{\mathcal{T}})$

$$\begin{array}{ccc} X_\lambda \xrightarrow{f_\lambda} Y & & (Y, \mathcal{T}_{fi}) \text{ topologie finale pour } \{f_\lambda : \lambda \in \Lambda\} \\ & \searrow \downarrow h & \text{Alors } h \text{ est } (\mathcal{T}_{fi}, \tilde{\mathcal{T}}) \text{ continue } \iff \\ h \circ f_\lambda \downarrow Z & & \forall \lambda \in \Lambda, h \circ f_\lambda \text{ est } (\mathcal{T}_\lambda, \tilde{\mathcal{T}}) \text{ - continue.} \end{array}$$

Démonstration

- exo -

Proposition 5.6

(X, \mathcal{T}_1) , (Y, \mathcal{T}_2) esp. top., $f : X \rightarrow Y$ surjective.

Supposons que f soit continue et ouverte (ie $f(U)$ ouvert, $\forall U$ ouvert). Alors \mathcal{T}_2 coïncide avec la topologie finale pour f .

Démonstration

Soit \mathcal{T} topologie sur Y t.q. f soit $(\mathcal{T}_1, \mathcal{T})$ -continue (*).

Soit $U \in \mathcal{T} \Rightarrow f^{-1}(U) \in \mathcal{T}_1$. Or $U = \underbrace{f(\underbrace{f^{-1}(U)}_{\in \mathcal{T}_1})}_{\in \mathcal{T}_2 \text{ car } f \text{ ouverte}}$

$\Rightarrow \mathcal{T} \subseteq \mathcal{T}_2$. Comme \mathcal{T}_{fi} est la topologie la plus fine satisfaisant (*), on voit que $\mathcal{T}_2 = \mathcal{T}_{fi}$.

VI - ESPACES PRODUITS - ESPACES QUOTIENTS

6.1 - Axiome du choix

Soit \mathcal{X} un système non vide d'ensembles non vides. Alors il existe une fonction Φ :

$$\begin{cases} \mathcal{X} \rightarrow \bigcup_{E \in \mathcal{X}} E \\ E \mapsto x \in E \end{cases} \quad \text{qui associe à chaque ensemble } E \text{ de } \mathcal{X} \text{ un de ses éléments } x.$$

Définition : *produits infinis*

$$\mathcal{X} = \{X_\lambda : \lambda \in \Lambda\}, \quad X_\lambda \neq \emptyset$$

$X := \prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$ est l'ensemble de toutes les applications $x : \Lambda \rightarrow \bigcup_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$ t.q. à $\lambda \in \Lambda$ on associe un $x_\lambda \in X_\lambda$. C'est le produit des ensembles X_λ .

Notation $x = (x_\lambda)_{\lambda \in \Lambda}$

Remarque L'axiome du choix est équivalent à ce que $X = \prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda \neq \emptyset$ si $\forall \lambda : X_\lambda \neq \emptyset$.

- un élément de $\prod X_\lambda$ est donc une famille $(x_\lambda : \lambda \in \Lambda)$
- pour $X_\lambda = Z \quad \forall \lambda \in \Lambda$, on note $\prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda = Z^\Lambda$, (voir suite généralisée).

Définition $\pi_\alpha : X = \prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda \rightarrow X_\alpha \quad (\alpha \in \Lambda)$, définie par $x = (x_\lambda)_{\lambda \in \Lambda} \mapsto x_\alpha$ (coordonnée d'ordre α) s'appelle la $\alpha^{\text{ième}}$ *projection* du produit infini $\prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$ sur X_α .

6.2 - Règles

Soient $\mathcal{X} = \{X_\lambda : \lambda \in \Lambda\}$, $\emptyset \neq A_\lambda, B_\lambda \subseteq X_\lambda$

- 1) $\pi_\alpha \left(\prod_{\lambda \in \Lambda} A_\lambda \right) = A_\alpha$
- 2) $\pi_\alpha \left(\pi_\alpha^{-1}(A_\alpha) \right) = A_\alpha$
- 3) $\prod_{\lambda \in \Lambda} A_\lambda = \bigcap_{\lambda \in \Lambda} \pi_\lambda^{-1}(A_\lambda)$.

En particulier, si $\alpha_1, \dots, \alpha_k \in \Lambda$, posons $Z_{\alpha_j} := A_{\alpha_j}$, $Z_\lambda := X_\lambda \quad \lambda \notin \{\alpha_1, \dots, \alpha_k\}$. Alors

$$\pi_{\alpha_1}^{-1}(A_{\alpha_1}) \cap \dots \cap \pi_{\alpha_k}^{-1}(A_{\alpha_k}) = \prod_{\lambda \in \Lambda} Z_\lambda$$

Définition $(X_\lambda, \mathcal{T}_\lambda)$ esp. top., $(\lambda \in \Lambda)$, $X = \prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$

La topologie initiale ${}_i\mathcal{T}$ sur X induite par $\{\pi_\alpha : \alpha \in \Lambda\}$ s'appelle la *topologie produit* de X .

Notation ${}_i\mathcal{T} := \prod_{\lambda \in \Lambda} \mathcal{T}_\lambda$

Remarques

- 1) La famille des ensembles $\pi_\lambda^{-1}(G_\lambda)$ ($\lambda \in \Lambda, G_\lambda \in \mathcal{T}_\lambda$) forme une subbase de $\prod_{\lambda \in \Lambda} \mathcal{T}_\lambda$, (subbase naturelle).
On a $\pi_\lambda^{-1}(G_\lambda) = \prod_{\mu \in \Lambda} G_\mu$ où $G_\mu = X_\mu$ $\mu \neq \lambda$.
- 2) La famille des ensembles $\pi_{\alpha_1}^{-1}(G_{\alpha_1}) \cap \dots \cap \pi_{\alpha_n}^{-1}(G_{\alpha_n}) = \prod_{\mu \in \Lambda} G_\mu$ avec $G_\mu = X_\mu$ $\forall \mu \notin \{\alpha_1, \dots, \alpha_n\}$ et $G_{\alpha_j} \in \mathcal{T}_{\alpha_j}$ ($j = 1, \dots, n$) forme une base de $\prod \mathcal{T}_\lambda$.
On l'appelle la *base naturelle* de $\prod X_\lambda$.

Proposition 6.3

$(X_\lambda, \mathcal{T}_\lambda)$ esp. top., $X = (\prod X_\lambda, \prod \mathcal{T}_\lambda)$.

Si \mathcal{B}_λ est un système fondamental de voisinages de $x_\lambda \in X_\lambda$, alors la famille des ensembles

$$\pi_{\alpha_1}^{-1}(B_{\alpha_1}) \cap \dots \cap \pi_{\alpha_n}^{-1}(B_{\alpha_n}) = \prod_{\lambda \in \Lambda} B_\lambda$$

(où $B_\lambda \in \mathcal{B}_\lambda$ et $B_\lambda = X_\lambda$ pour $\lambda \notin \{\alpha_1, \dots, \alpha_n\}$) forme une base de voisinages de $x = (x_\lambda)_{\lambda \in \Lambda}$.

Démonstration

Soit $U \in \mathcal{U}(x) \Rightarrow \exists G \in \prod \mathcal{T}_\lambda$ t.q. $x \in G \subseteq U$.

$\Rightarrow \exists B$ élément de la base naturelle de $\prod \mathcal{T}_\lambda$ t.q. $x \in B \subseteq G \subseteq U$.

On a $B = \prod_\lambda G_\lambda$ où $G_\lambda = X_\lambda$, $\forall \lambda \notin \{\alpha_1, \dots, \alpha_n\}$, $G_{\alpha_j} \in \mathcal{T}_{\alpha_j}$ ($j = 1, \dots, n$).

En plus, $x \in B \Rightarrow x_\lambda \in G_\lambda \in \mathcal{T}_\lambda \xrightarrow[\text{vois.}]{\mathcal{B}_\lambda} \exists B_\lambda \in \mathcal{B}_\lambda$ t.q. $x_\lambda \in B_\lambda \subseteq G_\lambda$.

Ainsi $\tilde{B} := \prod_{\lambda \in \Lambda} B_\lambda$ contient x et $\tilde{B} \subseteq B \subseteq G \subseteq U$. □

Remarques

- 1) $X = X_1 \times \dots \times X_n = \prod_{j=1}^n X_j$ (produit cartésien). Les ens. de la forme $\prod_{j=1}^n G_j$, $G_j \in \mathcal{T}_j$ ($j = 1, \dots, n$) forment une base de $\prod_{j=1}^n \mathcal{T}_j$.
- 2) La topologie euclidienne sur \mathbb{R}^n coïncide avec la topologie produit de $\mathbb{R} \times \dots \times \mathbb{R}$, n -fois, car la famille des ensembles $G_1 \times \dots \times G_n$, où G_j est un intervalle dans \mathbb{R} , forme une base pour ces deux topologies.

Proposition 6.5

$(X_\lambda, \mathcal{T}_\lambda)$ esp. top., $E_\lambda \subseteq X_\lambda$ muni de $\mathcal{T}_\lambda|_{E_\lambda}$

$\Rightarrow E := \prod_{\lambda \in \Lambda} E_\lambda \subseteq X := \prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$ et

$$\left(\prod_{\lambda \in \Lambda} \mathcal{T}_\lambda\right)|_E = \prod_{\lambda \in \Lambda} (\mathcal{T}_\lambda|_{E_\lambda})$$

Démonstration

Soit \mathcal{S} subbase naturelle de la topologie du produit pour $\prod \mathcal{T}_\lambda \Rightarrow \mathcal{S}_E = \{S \cap E : S \in \mathcal{S}\}$ est une subbase pour $\prod_\lambda (\mathcal{T}_\lambda|_{E_\lambda})$ car :

Soit $G_\lambda = X_\lambda$ si $\lambda \neq \lambda_0$ et $G_{\lambda_0} \in \mathcal{T}_{\lambda_0}$. Alors $\prod_\lambda G_\lambda = \pi_{\lambda_0}^{-1}(G_{\lambda_0}) \in \prod_\lambda \mathcal{T}_\lambda$. En plus $G_{\lambda_0} \cap E_{\lambda_0} \in \mathcal{T}_{\lambda_0|E_{\lambda_0}}$ et $\prod_\lambda (E_\lambda \cap G_\lambda) = (\prod_\lambda E_\lambda) \cap (\underbrace{\prod_{\lambda \in \mathcal{S}} G_\lambda}_{\in \mathcal{S}}) \in \mathcal{S}_E$. \square

Proposition 6.6

- $X = \prod X_\lambda$, $\emptyset \neq A_\lambda \subseteq X_\lambda$ ($\lambda \in \Lambda$). Alors $\overline{\prod A_j} = \prod \overline{A_\lambda}$
- $\prod A_\lambda$ fermé $\iff \forall \lambda \in \Lambda$, A_λ fermé.

Notons qu'il existe des fermés de X qui n'ont pas cette forme.

Proposition 6.7

$X = (\prod X_\lambda, \prod \mathcal{T}_\lambda)$. Alors $\forall \alpha$

$\pi_\alpha : X \rightarrow X_\alpha$ continue et ouverte.

Démonstration

- π_α continue d'après la définition de la topologie $\prod \mathcal{T}_\lambda$.
 - Soit $B = \prod B_\lambda$ élément de la base naturelle \mathcal{N} de $\prod \mathcal{T}_\lambda$ ie $B_\lambda = X_\lambda \quad \forall \lambda \notin \{\alpha_1, \dots, \alpha_n\}$ et $B_{\alpha_j} \in \mathcal{T}_{\alpha_j}$ ($j = 1, \dots, n$).
- $\implies \pi_\alpha(B) = B_\alpha \in \mathcal{T}_\alpha$. Si $U \in \prod \mathcal{T}_\lambda$, alors $U = \bigcup G_{i \in I}$, $G_i \in \mathcal{N} \implies \pi_\alpha(U) = \bigcup_i \underbrace{\pi_\alpha(G_i)}_{\text{ouvert}} \in \prod \mathcal{T}_\lambda$ \square .

Proposition 6.8

$X = (\prod X_\lambda, \prod \mathcal{T}_\lambda)$, $(x^\beta)_{\beta \in I} \in X^I$ suite généralisée. Soit $x^\beta = (x_\lambda^\beta)_{\lambda \in \Lambda}$ et $x = (x_\lambda)$. Alors :

$$(x^\beta)_{\beta \in I} \rightarrow x \iff \lim_\beta x_\lambda^\beta = x_\lambda \quad \forall \lambda \in \Lambda.$$

Démonstration

“ \implies ” $\lim_\beta x^\beta = x$, $\pi_\alpha : X \rightarrow X_\alpha$ continue

$$\implies x_\alpha^\beta = \pi_\alpha(x^\beta) \xrightarrow{\beta} \pi_\alpha(x) \quad \forall \alpha \in \Lambda.$$

“ \impliedby ” $(x^\beta)_{\beta \in I} \in X^I$. Supposons $\lim_\beta x_\alpha^\beta = x_\alpha$, $\forall \alpha \in \Lambda$. A montrer $(x^\beta)_{\beta \in I} \rightarrow x = (x_\alpha)_{\alpha \in \Lambda}$.

Soit B élément de la base naturelle de $\prod_\lambda \mathcal{T}_\lambda$ t.q. $x \in B$; donc $B = \prod_{\lambda \in \Lambda} G_\lambda$ où $G_\lambda = X_\lambda \quad \forall \lambda \notin \{\alpha_1, \dots, \alpha_n\}$, $G_{\alpha_j} \in \mathcal{T}_{\alpha_j}$ ($j = 1, \dots, n$) avec $x_\alpha \in G_\alpha$.

- (*) pour $\alpha_1, \exists \beta_1 \in I$ t.q. $x_{\alpha_1}^\beta \in G_{\alpha_1} \quad \forall \beta \geq \beta_1$
- \vdots
- pour $\alpha_n, \exists \beta_n \in I$ t.q. $x_{\alpha_n}^\beta \in G_{\alpha_n} \quad \forall \beta \geq \beta_n$

I filtrant $\Rightarrow \exists \tilde{\beta} \in I, \tilde{\beta} \geq \beta_j (j = 1 \dots n)$. Alors $\forall \beta \geq \tilde{\beta} : x^\beta = (x_\alpha^\beta)_{\alpha \in \Lambda} \in \prod_{\alpha \in \Lambda} G_\alpha = B \square$

Rappel $\{(\alpha, 0) : \alpha \in \mathbb{R}\} \simeq \mathbb{R}$; donc on peut identifier \mathbb{R} à une partie de $\mathbb{R} \times \mathbb{R}$.
On généralise:

Proposition 6.9

$\{X_\lambda : \lambda \in \Lambda\}$ esp. top., $X = \left(\prod_{\lambda} X_\lambda, \prod_{\lambda} \mathcal{T}_\lambda \right)$, $z = (z_\lambda)_{\lambda \in \Lambda} \in X$ fixé.

$$\emptyset \neq \Delta \subseteq \Lambda, \quad E_\lambda = \begin{cases} X_\lambda & \text{si } \lambda \in \Delta \\ \{z_\lambda\} & \text{si } \lambda \in \Lambda \setminus \Delta \end{cases}$$

alors $E := E(\Delta) = \prod_{\lambda} E_\lambda \subseteq X$ et,

comme partie de X , E est homéomorphe à $Y = \prod_{\lambda \in \Delta} X_\lambda$.

Comme homéomorphisme, on peut prendre l'application

$$\Phi : \begin{cases} E \rightarrow Y \\ (x_\lambda)_{\lambda \in \Lambda} \mapsto (x_\mu)_{\mu \in \Delta} \end{cases}$$

Démonstration

Soient $\pi_\lambda : X \rightarrow X_\lambda \quad \tau_\lambda : Y \rightarrow X_\lambda \quad (\lambda \in \Delta)$ les projections naturelles, et $f : X \rightarrow Y$ définie par $(x_\lambda)_{\lambda \in \Lambda} \mapsto (x_\mu)_{\mu \in \Delta}$. Alors

$$\tau_\lambda \circ f = \pi_\lambda \quad \forall \lambda \in \Delta \xrightarrow{5.3} f \text{ continue.}$$

$$\Phi := f|_E : E \rightarrow Y \xrightarrow{6.5} \Phi \text{ continue et bijective.}$$

$\pi_\lambda \circ \Phi^{-1} : Y \rightarrow X_\lambda$ satisfait:

$$\pi_\lambda \circ \Phi^{-1} = \begin{cases} \tau_\lambda & \text{si } \lambda \in \Delta, \\ \equiv \text{cste } z_\lambda & \text{si } \lambda \in \Lambda \setminus \Delta. \end{cases}$$

$$\implies \pi_\lambda \circ \Phi^{-1} \text{ continue } \forall \lambda \in \Lambda$$

$$\xrightarrow{5.3} \Phi^{-1} \in C(Y, X) \quad \square$$

Remarque

En particulier, si $\Delta = \{\alpha\}$ on a que X_α est homéomorphe à une partie de $X = \prod X_\lambda$, à savoir la partie

$$“(\{z_\lambda\}, \dots, \{z_\mu\}, X_\alpha, \{z_\nu\} \dots)” = \prod_{\lambda} E_\lambda \text{ où } E_\alpha = X_\alpha \text{ et } E_\lambda = \{z_\lambda\} \text{ pour } \lambda \neq \alpha.$$

B - Espaces quotients

$X \neq \emptyset$. Relation d'équivalence \sim sur X .

$$\boxed{\text{R}} \quad x \sim x \quad \boxed{\text{S}} \quad x \sim y \Rightarrow y \sim x$$

$$\boxed{\text{T}} \quad x \sim y, y \sim z \Rightarrow x \sim z$$

Classes d'équivalences : $\{y \in X : y \sim x\} = : [x] = \tilde{x} \quad [x] \neq \emptyset.$

On a $[x] = [y]$ ou bien $[x] \cap [y] = \emptyset$ et $X = \bigsqcup_x [x]$ (réunion disjointe)
représ.

$X/\sim = \tilde{X} = \{[x] : x \in X\}$ est appelé *l'ensemble quotient*

L'application $\nu : \begin{cases} X \rightarrow X/\sim \\ x \mapsto [x] \end{cases}$ est appelée *la surjection canonique*.

Définition

Soit (X, \mathcal{T}) esp. top., \sim relation d'équivalence sur X . Alors la *topologie du quotient* \mathcal{T}_\sim est la topologie finale sur X/\sim par rapport à ν (= la topologie la plus fine sur X/\sim t.q. ν soit encore continue.) $(X/\sim, \mathcal{T}_\sim)$ est l'espace quotient (associé à \sim).

Remarque

- 1) $\tilde{G} \subseteq \tilde{X}$ ouvert $\iff \nu^{-1}(\tilde{G})$ ouvert dans X .
- 2) $\tilde{F} \subseteq \tilde{X}$ fermé $\iff \nu^{-1}(\tilde{F})$ fermé dans X .

Proposition 6.10 (voir 5.6)

$$\begin{array}{ccc} X \xrightarrow{g \circ \nu} Y & (X, \mathcal{T}_1), (Y, \mathcal{T}_2) \text{ espaces top., } \sim \text{ rel. d'eq. sur } X \\ \nu \downarrow \nearrow g & g : \tilde{X} \rightarrow Y, \quad (\tilde{X}, \mathcal{T}_{1\sim}). \\ \tilde{X} & \text{Alors } g \text{ continue} \iff g \circ \nu \text{ continue.} \end{array}$$

Application Soit X, Y esp. top., $f : X \rightarrow Y$.

On déf. une relation d'équivalence \sim sur X par: $x_1 \sim x_2 \iff f(x_1) = f(x_2)$. Soit $\nu : X \rightarrow \tilde{X}$ la surjection canonique.

$$\begin{array}{ccc} X \xrightarrow{f} Y & \text{Alors} \\ \nu \downarrow \nearrow \tilde{f} & \tilde{f} \text{ donnée par } \tilde{f}([x]) = f(x) \\ \tilde{X} & \text{est une application bien déf.} \end{array}$$

Proposition 6.11

X, Y esp. top. Alors $f : X \rightarrow Y$ continue $\iff \tilde{f}$ continue

Démonstration

\Leftarrow trivial.

\Rightarrow : Utiliser que $f = \tilde{f} \circ \nu$ et 6.10.

Proposition 6.12

X, Y esp. top., $f : X \rightarrow Y$ surjective, continue.

- 1) Si Y est muni de la topologie finale associée à f , alors \tilde{f} est un homéomorphisme.
- 2) Si f est une appl. ouverte, alors \tilde{f} est un homéomorphisme.

Démonstration

$$(1) \underbrace{X \xrightarrow{f} Y \xrightarrow{\tilde{f}^{-1}} \tilde{X}}_{\nu} \quad \text{ie } \nu = \tilde{f}^{-1} \circ f$$

5.5 nous donne la continuité de \tilde{f}^{-1} .

$$(2) f \in C(X, Y), f \text{ ouverte, } f \text{ surj.} \xrightarrow{5.7} Y \text{ est déjà muni de la topologie finale pour } f \xrightarrow{(1)} \tilde{f}^{-1} \text{ continue.}$$

VII - ESPACES COMPACTS

Définition

Soit (X, \mathcal{T}) espace topologique.

- Un système $\{A_\lambda : \lambda \in \Lambda\}$, $A_\lambda \subseteq X$, s'appelle *recouvrement* de $A \subseteq X$ si $A \subseteq \bigcup_{\lambda \in \Lambda} A_\lambda$. Il est *ouvert* si A_λ est ouvert $\forall \lambda \in \Lambda$.
- $A \subseteq X$ est *compact* si de chaque recouvrement ouvert de A , on peut extraire un recouvrement fini i.e. $A \subseteq \bigcup_{\lambda \in \Lambda} A_\lambda$, A_λ ouvert $\Rightarrow \exists \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \Lambda$ t.q. $A \subseteq \bigcup_{j=1}^n A_{\lambda_j}$.

Remarque

- 1) Heine-Borel-Lebesgue : $A \subseteq \mathbb{R}^n$ compact (topologie euclidienne) $\iff A$ fermée et bornée.
- 2) Les ensembles finis dans (X, \mathcal{T}) sont toujours compacts.
- 3) Dans $(X, \{\emptyset, X\})$ toutes les parties sont compactes, mais si $\# X > 1$, alors il existe des parties compactes $A \subseteq X$ qui ne sont pas fermées.

Proposition 7.1

La compacité est un "propriété absolue", i.e. X esp. top., E sous-espace top., alors $A \subseteq E$ compact dans $E \iff A \subseteq E$ compact dans X .

Démonstration

" \Rightarrow " $A \subseteq E$ compact dans E . Soit $A \subseteq \bigcup_{\lambda \in \Lambda} G_\lambda$, G_λ ouvert dans X

$$\implies A = A \cap E \subseteq \left(\bigcup_{\lambda \in \Lambda} G_\lambda \right) \cap E = \bigcup_{\lambda \in \Lambda} \underbrace{(G_\lambda \cap E)}_{\text{ouvert dans } E}$$

$$\stackrel{\text{A compact dans } E}{\implies} A \subseteq \bigcup_{j=1}^n (G_{\lambda_j} \cap E) \subseteq \bigcup_{j=1}^n G_{\lambda_j}$$

$$\implies A \text{ compact dans } X.$$

" \Leftarrow " exo.

Remarque

La propriété d'être fermé n'est pas un propriété absolue.

Théorème 7.2

X espace topologie. Sont équivalentes :

- 1) X compact
- 2) $A_\lambda \subseteq X$, A_λ fermé, $\bigcap_{\lambda \in \Lambda} A_\lambda = \emptyset \Rightarrow \exists \{\lambda_1, \dots, \lambda_j\} \subseteq \Lambda$ t.q. $\bigcap_{j=1}^n A_{\lambda_j} = \emptyset$.
(prop. de l'intersection finie).
- 3) Chaque filtre \mathcal{F} sur X possède un point adhérent, i.e. $\exists x \in X$ t.q. $x \in \overline{F}$ pour tout $F \in \mathcal{F}$.
- 4) Pour chaque filtre \mathcal{F} sur X , il existe un filtre \mathcal{F}_1 plus fin (ie $\mathcal{F} \subseteq \mathcal{F}_1$) qui converge.
- 5) Chaque suite généralisée possède une valeur d'adhérence.
- 6) Chaque suite généralisée possède une sous-suite généralisée qui converge.

Démonstration

- (1) \implies (2)

$$A_\lambda \text{ fermé } X = \left(\bigcap_{\lambda} A_\lambda \right)^c = \bigcup_{\lambda} \overbrace{A_\lambda^c}^{\text{ouvert}}$$

$$X \text{ compact } \Rightarrow X = \bigcup_{j=1}^n A_{\lambda_j}^c \implies \emptyset = \bigcap_{j=1}^n A_{\lambda_j}$$

- (2) \implies (3)

$$\mathcal{F} \text{ filtre } \xrightarrow{F_3} \{\overline{F} : F \in \mathcal{F}\} \subseteq \mathcal{F}$$

$$\xrightarrow{(2)} \bigcap_{F \in \mathcal{F}} \overline{F} \neq \emptyset \quad (\text{car sinon } \bigcap_{j=1}^n \overline{F_j} = \emptyset \implies \text{contradiction à } F_2 \text{ et } F_1)$$

$$\implies \exists x \in X \text{ t.q. } x \in \overline{F} \quad \forall F \in \mathcal{F}.$$

- (3) \implies (4)

\mathcal{F} filtre, x point adhérent à $\mathcal{F} \implies \forall F \in \mathcal{F} \forall U \in \mathcal{U}(x) : U \cap F \neq \emptyset$.
Posons $\mathcal{F}_1 = \{U \cap F : U \in \mathcal{U}(x), F \in \mathcal{F}\} \xrightarrow{U=X} \mathcal{F}_1 \supseteq \mathcal{F}$ et \mathcal{F}_1 base d'un filtre.

On a $\mathcal{U}(x) \subseteq \mathcal{F}_1$ ($F = X \in \mathcal{F}$) $\xrightarrow{\text{d'éf.}} \lim \mathcal{F}_1 = x$

Notons que d'après 3.8, on a (5) \iff (6).

- (4) \implies (5)

Soit $(x_\alpha)_{\alpha \in I} \in X^I$ suite généralisée. Soit $\mathcal{F} = \mathcal{F}(x_\alpha)$ le filtre de Fréchet associé.

($\mathcal{B} = \{\{x_\alpha : \alpha \geq \alpha_0\}, \alpha_0 \in I\}$ base de \mathcal{F}).

(4) $\implies \exists x \in X \exists \mathcal{F}_1 \supseteq \mathcal{F}$, \mathcal{F}_1 qui converge vers $x \in X$ i.e. $\mathcal{U}(x) \subseteq \mathcal{F}_1$.

Soit $U \in \mathcal{U}(x) \Rightarrow U \in \mathcal{F}_1$ et soit $A_0 = \{x_\alpha : \alpha \geq \alpha_0\} \in \mathcal{F} \subseteq \mathcal{F}_1$

$$\xrightarrow{\mathcal{F}_1 \text{ filtre}} \underbrace{U \cap A_0}_{\neq \emptyset} \in \mathcal{F}_1 \text{ ie } \exists \alpha_1 \geq \alpha_0 \text{ t.q. } x_{\alpha_1} \in U \implies (5).$$

- (5) \implies (1)

Soit $X = \bigcup_{\lambda \in \Lambda} G_\lambda$ recouvrement ouvert t.q. aucun système fini $\{G_{\lambda_j} : \lambda_j \in \Lambda, j = 1 \dots n\}$ ne recouvre X .

Posons $J = \{\Omega : \Omega \subseteq \Lambda, \Omega \text{ fini}\}$

(J, \leq) filtrant pour $\Omega \leq \Omega' \iff \Omega \subseteq \Omega'$.

On définit $(x_\Omega)_{\Omega \in J} \in X^J$ suite généralisée par : à chaque Ω on associe un élément de $X \setminus \bigcup_{\lambda \in \Omega} G_\lambda$, noté par x_Ω (axiome du choix).

(6) $\implies \exists x_0 \in X \exists$ sous suite généralisée $(y_\beta)_{\beta \in \tilde{J}}$ t.q. $\lim_{\beta} y_\beta = x_0$.

On a $x_0 \in X = \bigcup_{\lambda \in \Lambda} G_\lambda \implies \exists \lambda_0$ t.q. $x_0 \in G_{\lambda_0} \in \mathcal{U}(x_0)$

$(y_\beta)_{\beta \in \tilde{J}}$ converge vers $x_0 \implies \exists \beta_0 \in \tilde{J}$ t.q. $y_\beta \in G_{\lambda_0} \quad \forall \beta \geq \beta_0$.

Notons qu'il existe $\varphi : \tilde{J} \rightarrow J$ t.q. $[\Omega_0 := \varphi(\beta_0) \implies y_{\beta_0} = x_{\varphi(\beta_0)} = x_{\Omega_0}]$.

Posons $\Omega_1 = \Omega_0 \cup \{\lambda_0\} \implies \Omega_1 \in J$.

Pour cet Ω_1 , il $\exists \bar{\beta}$ t.q. $[\beta \geq \bar{\beta} \implies \varphi(\beta) \geq \Omega_1]$.

On a $\Omega_1 \geq \Omega_0$. Choisir $\beta' \geq \bar{\beta}, \beta' \geq \beta_0, \beta' \in \tilde{J} \implies y_{\beta'} \in G_{\lambda_0} \quad (*)$

Mais $y_{\beta'} = x_{\varphi(\beta')} \notin \bigcup_{\lambda \in \varphi(\beta')} G_\lambda \supseteq \bigcup_{\lambda \in \Omega_1} G_\lambda$

$\implies y_{\beta'} \notin G_{\lambda_0}$. Contradiction à $(*)$. □

Proposition 7.3

X espace séparé. Alors $A \subseteq X$ compact $\implies A$ fermé.

Démonstration

i) Soit $A \subseteq X$ compact, $x_0 \in X \setminus A$.

Montrons: $\exists U, V$ ouverts t.q. $U \cap V = \emptyset, A \subseteq U, x_0 \in V$.

X séparé $\implies \forall a \in A \exists Q_a \in \mathcal{U}(a)$ et $U_a \in \mathcal{U}(x_0)$ t.q. $Q_a \cap U_a = \emptyset \implies A \subseteq \bigcup_{a \in A} Q_a$

A compact $\implies A \subseteq \bigcup_{j=1}^n Q_{a_j} = Q \implies Q$ ouvert, $A \subseteq Q$ et

$Q \cap \left(\bigcap_{j=1}^n U_{a_j}\right) = \emptyset$

ii) Montrons que $A = \bar{A}$. Soit $x \notin A \stackrel{i)}{\implies} \exists U \in \mathcal{U}(x)$ avec $U \cap A = \emptyset \implies x \notin \bar{A}$ □

Proposition 7.4

X compact, $A \subseteq X$ fermé $\implies A$ compact.

Démonstration

$A \subseteq \bigcup_{\lambda \in \Lambda} G_\lambda, G_\lambda$ ouvert

$\implies \left(\bigcup_{\lambda \in \Lambda} G_\lambda\right) \cup \underbrace{A^c}_{\text{ouvert}}$ recouvrement de X

$$\begin{aligned}
X \text{ compact} &\Rightarrow X = A^c \cup \left(\bigcup_{j=1}^n G_{\lambda_j} \right) \\
&\Rightarrow A \subseteq \bigcup_{j=1}^n G_{\lambda_j} \Rightarrow A \text{ compact.}
\end{aligned}$$

□

Proposition 7.5

X, Y espaces top., $f : X \rightarrow Y$ continue.

$A \subseteq X$ compact $\Rightarrow f(A)$ compact.

Démonstration

Soit \mathcal{G} recouvrement ouvert de $f(A)$ dans Y .

$$A \subseteq f^{-1}(f(A)) \subseteq f^{-1}\left(\bigcup_{G \in \mathcal{G}} G\right) = \bigcup_{G \in \mathcal{G}} \underbrace{f^{-1}(G)}_{\substack{\text{ouvert} \\ \text{car } f \text{ continue}}}$$

$$\begin{aligned}
A \text{ compact} &\Rightarrow A \subseteq \bigcup_{j=1}^n f^{-1}(G_j), \quad G_j \in \mathcal{G} \\
&A \subseteq f^{-1}\left(\bigcup_{j=1}^n G_j\right) \\
&\Rightarrow f(A) \subseteq f\left(f^{-1}\left(\bigcup_{j=1}^n G_j\right)\right) \subseteq \bigcup_{j=1}^n G_j \\
&\Rightarrow f(A) \text{ compact.}
\end{aligned}$$

□

Corollaire 7.6

X esp. top. compact, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ continue, $\Rightarrow f$ prend son maximum et son minimum sur X , i.e. $\exists a, b \in X$ t.q. $\forall x \in X \quad f(a) \leq f(x) \leq f(b)$

Démonstration

7.5 $\Rightarrow f(X)$ compact dans $\mathbb{R} \Rightarrow f(X)$ borné et fermé (Bolzano-Weierstrass)

$$\overset{\exists a, b}{\implies} \max_{x \in X} f(x) = f(b) \text{ et } \inf_{x \in X} f(x) = f(a)$$

□

Proposition 7.7

X espace compact, Y espace séparé (T2), $f : X \rightarrow Y$ bijective, continue. Alors f^{-1} continue (donc f homéomorphisme).

Démonstration

Montrons que $f(A)$ est fermé $\forall A \subseteq X$, A fermé. En effet, $A \subseteq X$, A fermé, X compact $\xrightarrow{7.4} A$ compact $\xrightarrow[7.5]{f \text{ cont.}} f(A)$ compact $\xrightarrow[T2]{7.3} f(A)$ fermé $\xrightarrow[4.1]{7.3} f^{-1}$ continue. □

7.8 - Lemme d'Alexandre

(X, \mathcal{T}) esp. top., $\mathcal{S} \subseteq \mathcal{T}$ subbase. Alors X compact \Leftrightarrow chaque recouvrement de X avec des éléments de \mathcal{S} admet un recouvrement fini.

Démonstration

“ \Rightarrow ” clair.

“ \Leftarrow ” Supposons X pas compact

$\implies \exists G_\lambda \in \mathcal{T}, X = \bigcup_{\lambda \in \Lambda} G_\lambda$ t.q. $\tilde{\mathcal{G}} := \{G_\lambda : \lambda \in \Lambda\}$ n'admet pas de système-fini qui recouvre X . Lemme de Zorn : \exists un tel système \mathcal{G} qui est maximal.

Soit $x \in X \implies \exists G_0 \in \mathcal{G}$ t.q. $x \in G_0$.

\mathcal{S} subbase $\implies \exists S_1, \dots, S_n \in \mathcal{S}$ t.q. $x \in \bigcap_{j=1}^n S_j \subseteq G_0$

- **Assertion** $\exists j \in \{1, \dots, n\}$ t.q. $S_j \in \mathcal{G}$ (*).

- **Démonstration de (*)**

Supposons que ceci n'est pas vrai, i.e. $\forall j \in \{1, \dots, n\}$ on a $S_j \notin \mathcal{G}$. Soit $j_0 \in \{1, \dots, n\} \implies$

$$X = \bigcup_{G \in \mathcal{G}} G \cup \underbrace{S_{j_0}}_{\text{ouvert}}$$

Soit $\mathcal{G}_{j_0} := \mathcal{G} \cup \{S_{j_0}\}$. C'est un recouvrement ouvert de X . Maximalité de $\mathcal{G} \implies \mathcal{G}_{j_0}$ admet un recouvrement de X fini.

$$X = \bigcup_{l=1}^{m(j_0)} G_l^{(j_0)} \cup S_{j_0}, G_l^{(j_0)} \in \mathcal{G}$$

$$\implies M := \bigcup_{j_0=1}^n \bigcup_{l=1}^{m(j_0)} G_l^{(j_0)} \in \mathcal{T} \text{ avec } M \cup S_{j_0} = X$$

$$\implies G_0 \cup M \cup S_{j_0} = X$$

$$\xrightarrow{j_0 \text{ arbit.}} X = \bigcap_{j_0=1}^n (G_0 \cup M \cup S_{j_0}) = G_0 \cup M \cup \underbrace{\left(\bigcap_{j_0=1}^n S_{j_0} \right)}_{\subseteq G_0}$$

$$= G_0 \cup M$$

$\implies \exists$ un recouvrement fini de X avec des éléments de \mathcal{G} . Contradiction. Donc (*) est correct.

En utilisant (*): $x \in X, x \in S_{j(x)} \implies X = \bigcup_{x \in X} \underbrace{S_{j(x)}}_{\in \mathcal{G} \cap \mathcal{S}}$

$\xrightarrow[\text{déf. } \mathcal{G}]{\text{hypothèse.}}$ ce recouvrement de X avec des éléments de \mathcal{S} n'admet pas de recouvrement fini \square

Théorème 7.9 : *théorème de Tychonov*

Soit $\{X_\lambda : \lambda \in \Lambda\}$ système d'espaces top. non vide, \mathcal{T}_λ topologie sur $X_\lambda, X_\lambda \neq \emptyset$

$$X = \left(\prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda, \prod_{\lambda \in \Lambda} \mathcal{T}_\lambda \right)$$

Alors X compact $\Leftrightarrow \forall \lambda \in \Lambda, X_\lambda$ compact.

Démonstration

“ \implies ” X compact. $\pi_\lambda : X \rightarrow X_\lambda$ continue $\xrightarrow{7.5} \pi_\lambda(X) = X_\lambda$ compact.

“ \Leftarrow ” Utilisons le lemme d'Alexandre

Soit \mathcal{S} subbase naturelle de X et $X = \bigcup_{S \in \mathcal{G}} S$, $\mathcal{S} \supseteq \mathcal{G}$.

Fixons $\alpha \in \Lambda$. Considérons $\mathcal{U}_\alpha = \{U \in \mathcal{T}_\alpha, \pi_\alpha^{-1}(U) \in \mathcal{G}\} \implies \mathcal{U}_\alpha \neq \emptyset$. (Notons que chaque élément $S \in \mathcal{S}$ a la forme $S = \pi_\lambda^{-1}(G_\lambda)$ pour un certain $\lambda \in \Lambda$ et $G_\lambda \in \mathcal{T}_\lambda$).

Assertion $\exists \alpha_0 \in \Lambda$ t.q. $\bigcup_{U \in \mathcal{U}_{\alpha_0}} U = X_{\alpha_0}$ (*)

- **Démonstration de (*)** : par l'absurde.

Sinon $\forall \alpha \in \Lambda \quad \exists x_\alpha \in X_\alpha \setminus \bigcup_{U \in \mathcal{U}_\alpha} U$ (1)

$\implies x = (x_\alpha)_{\alpha \in \Lambda} \in X$ (axiome du choix).

Soit $S \in \mathcal{G} \Rightarrow S = \pi_{\alpha_1}^{-1}(G_{\alpha_1})$ pour un $\alpha_1 \in \Lambda$ et $G_{\alpha_1} \in \mathcal{T}_{\alpha_1} \xrightarrow{\text{d.éf. } \mathcal{U}_{\alpha_1}} G_{\alpha_1} \in \mathcal{U}_{\alpha_1}$

Notons que $\pi_{\alpha_1}(x) = x_{\alpha_1}$; mais $x \notin S$ (2)

(sinon, $x \in S \Rightarrow \pi_{\alpha_1}(x) = x_{\alpha_1} \in G_{\alpha_1} \in \mathcal{U}_{\alpha_1}$, contradiction à (1)).

Mais (2) est une contradiction à ce que \mathcal{G} est un recouvrement de X (car $x \notin S \Rightarrow x \notin \bigcup_{s \in \mathcal{G}} S$). Donc (*) est satisfait.

Prenons cet α_0 donné par (*), X_{α_0} compact $\Rightarrow X_{\alpha_0} = \bigcup_{j=1}^n U_j$, $U_j \in \mathcal{U}_{\alpha_0}$

$$\Rightarrow X = \pi_{\alpha_0}^{-1}(X_{\alpha_0}) = \pi_{\alpha_0}^{-1}\left(\bigcup_{j=1}^n U_j\right) = \bigcup_{j=1}^n \underbrace{\pi_{\alpha_0}^{-1}(U_j)}_{\in \mathcal{G}} \quad \square$$

Proposition 7.11

Un produit $\prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$ d'espaces top. $X_\lambda \neq \emptyset$ ($\Lambda \neq \emptyset$) est séparé $\iff \forall \lambda \in \Lambda : X_\lambda$ séparé.

Démonstration

" \Leftarrow " $x = (x_\alpha)_{\alpha \in \Lambda}$, $y = (y_\alpha)_{\alpha \in \Lambda}$, $x \neq y$

$\implies \alpha_0 \in \Lambda$ t.q. $x_{\alpha_0} \neq y_{\alpha_0}$

$\xrightarrow{X_{\alpha_0} \text{ T2}} \exists U_{\alpha_0} \in \mathcal{U}(x_{\alpha_0})$, U_{α_0} ouvert dans X_{α_0} et $V_{\alpha_0} \in \mathcal{U}(y_{\alpha_0})$, V_{α_0} ouvert dans X_{α_0} t.q. $U_{\alpha_0} \cap V_{\alpha_0} = \emptyset$.

Posons $U = \pi_{\alpha_0}^{-1}(U_{\alpha_0}) = \prod_{\lambda \in \Lambda} U_\lambda$, où $U_\lambda = \begin{cases} X_\lambda & \text{si } \lambda \neq \alpha_0 \\ U_{\alpha_0} & \text{si } \lambda = \alpha_0 \end{cases}$ et $V = \pi_{\alpha_0}^{-1}(V_{\alpha_0}) = \prod_{\lambda \in \Lambda} V_\lambda$ où

$$V_\lambda = \begin{cases} X_\lambda & \text{si } \lambda \neq \alpha_0 \\ V_{\alpha_0} & \text{si } \lambda = \alpha_0 \end{cases}$$

$\implies U$ et V ouverts dans X (car élts de la subbase naturelle).

De plus, $x \in U$, $y \in V$, $U \cap V = \emptyset$ car :

$$U \cap V = \pi_{\alpha_0}^{-1}(U_{\alpha_0}) \cap \pi_{\alpha_0}^{-1}(V_{\alpha_0}) = \pi_{\alpha_0}^{-1}(U_{\alpha_0} \cap V_{\alpha_0}) = \emptyset.$$

“ \Rightarrow ” $X = \prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$ séparé. Fixons $\alpha \in \Lambda$. On définit $E = \prod_{\lambda \in \Lambda} E_\lambda \subseteq X$ par

$$E_\lambda = \begin{cases} X_\lambda & \text{si } \lambda = \alpha \\ \{z_\lambda\} & \text{si } \lambda \neq \alpha \end{cases}$$

où $z = (z_\lambda)_{\lambda \in \Lambda} \in X$
 $\xrightarrow{6.9} E$ homéomorphe à X_α (noté par h). Comme E est séparé, on a $h(E)$ séparé \square

Définition

X esp. top. *localement compact* si $\forall x \in X$ il existe un voisinage compact C de x .

- Exemple

- $(\mathbb{R}^n, \|\cdot\|_2)$ localement compact.
- \mathbb{Q} muni de la trace de la topologie euclidienne de \mathbb{R} n'est pas localement compact (exo.)

Définition

Un espace top. X est dit *séquentiellement compact* (s -compact), si toute suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}} \in X^{\mathbb{N}}$ de X admet une sous-suite convergente.

Remarque

- (1) $\exists X$ compact, X pas s -compact.
- (2) $\exists X$ s -compact, X pas compact (non élémentaire).

- Exemple pour (1):

$\Lambda = \{l'ens. \text{ de toutes les sous-suites de } 1 \ 2 \ 3 \ 4 \ 5 \ 6 \ \dots\}$,

$X_\lambda = [0, 1], X = \prod_{\lambda \in \Lambda} X_\lambda$,

$X = I^\Lambda \xrightarrow{\text{Tychonv}} X$ -compact. X n'est pas s -compact car : soit $\lambda = (n_j)_{j \in \mathbb{N}} \in \Lambda$.

On définit $z_m = (x_\lambda^{(m)})_{\lambda \in \Lambda} \in X$ par

$$x_\lambda^{(k)} = \begin{cases} 1 & \text{pour } k = n_0, n_2, n_4, \dots \\ 0 & \text{pour } k \in \mathbb{N} \setminus \{n_0, n_2, \dots\}. \end{cases}$$

Alors $(z_m)_m$ n'admet pas de sous-suite convergente dans X car : supposons le contraire, *i.e.* $(z_{m_j})_{j \in \mathbb{N}}$ converge dans X .

$\Rightarrow \forall \lambda \in \Lambda, (x_\lambda^{(m_j)})_j$ converge dans I ; mais pour $\lambda_0 = m_0, m_1, \dots \in \Lambda$ on a

$$(x_{\lambda_0}^{(m_0)}, x_{\lambda_0}^{(m_1)}, x_{\lambda_0}^{(m_2)}, \dots)$$

$= (1, 0, 1, 0 \dots)$ diverge !!

Théorème 7.12

(E, d) esp. métrique. Alors les assertions suivantes sont équivalentes:

- 1) E compact.
- 2) chaque suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}} \in E^{\mathbb{N}}$ admet une valeur d'adhérence (dans E).
- 3) E s -compact.
- 4) E est complet et $\forall \varepsilon > 0$ ε -précompact
(ie $\forall \varepsilon > 0, \exists x_1, \dots, x_n \in E \quad E = \bigcup_{j=1}^n B(x_j, \varepsilon)$)

Démonstration

- (1) \implies (2) proposition 7.2 : (1) \implies (5)

- (2) \iff (3) théorème 3.2

- (3) \implies (4)

- E complet : soit $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ suite de Cauchy; (3) \implies (x_n) admet sous-suite convergente $\xrightarrow{\text{licence}} (x_n)$ converge.

- Supposons que E ne soit pas ε -précompact. Alors $\exists \varepsilon > 0$ t.q. E ne peut pas être recouvert par un nombre fini de boules de rayon ε .

Donc $x_1 \in E \Rightarrow B(x_1, \varepsilon) \neq E \Rightarrow \exists x_2 \in E \setminus B(x_1, \varepsilon)$

$B(x_1, \varepsilon) \cup B(x_2, \varepsilon) \neq E \Rightarrow \exists x_3 \in E \setminus (B(x_1, \varepsilon) \cup B(x_2, \varepsilon))$

\vdots

La suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ ainsi construite satisfait $d(x_n, x_{n+k}) \geq \varepsilon \quad \forall k = 1, 2, \dots$ donc n'admet pas de sous-suite de Cauchy. Contradiction à (3).

- (4) \implies (1) Supposons E pas compact $\Rightarrow \exists$ recouvrement $\mathcal{G} = \{U_\lambda : \lambda \in \Lambda\}$ de E , U_λ ouvert, dont on ne peut extraire aucun sous-recouvrement fini.

- Posons $B_0 := E$, (4) $\Rightarrow B_0 = \bigcup_{j=1}^N B_{(j)}$, $B_{(j)}$ boule de rayon $\varepsilon = 1$. Au moins une de ces boules ne peut pas être recouverte par un nombre fini de U_λ . On l'appelle B_1 .

- On recouvre E par des boules $B'_{(j)}$ ($j = 1 \dots N'$) de rayon $\varepsilon = \frac{1}{2}$.

Soit $J = \{j : B'_{(j)} \cap B_1 \neq \emptyset\}$.

$\implies B_1 \subseteq \bigcup_{j \in J} B'_{(j)}$.

Parmi ces boules $B'_{(j)}$ il y en a au moins une qui ne peut pas être recouverte par un nombre fini de U_λ . On l'appelle B_2 .

On construit ainsi une suite B_n de boules dans E t.q.

$$\left\{ \begin{array}{l} (i) \quad \text{rayon de } B_n \text{ est égal à } \frac{1}{2^n}. \\ (ii) \quad B_n \cap B_{n-1} \neq \emptyset \\ (iii) \quad \text{aucune sous-famille finie de } \mathcal{G} \text{ ne recouvre } B_n \text{ (} n \in \mathbb{N} \text{)}. \end{array} \right.$$

Soit $B_n = B(x_n, \frac{1}{2^n})$. Alors (x_n) est une suite de Cauchy car :

$$\begin{aligned} d(x_n, x_{n+k}) &\leq d(x_n, x_{n+1}) + d(x_{n+1}, x_{n+2}) + \dots + d(x_{n+k-1}, x_{n+k}) \\ &\stackrel{(ii)}{\leq} \left(\frac{1}{2^n} + \frac{1}{2^{n+1}}\right) + \left(\frac{1}{2^{n+1}} + \frac{1}{2^{n+2}}\right) + \dots + \left(\frac{1}{2^{n+k-1}} + \frac{1}{2^{n+k}}\right) \\ &\stackrel{(i)}{\leq} 2 \sum_{j=n}^{+\infty} \frac{1}{2^j} = \frac{4}{2^n} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0. \end{aligned}$$

E complet $\Rightarrow x = \lim x_n$ existe $\Rightarrow \exists \lambda_0 \in \Lambda$ t.q. $x \in U_{\lambda_0}$. $\exists r > 0$ t.q. $B(x, r) \subseteq U_{\lambda_0}$.
Comme $d(x_p, x) \rightarrow 0$, $\exists p : B_p = B(x_p, \frac{1}{2^p}) \subseteq B(x, r) \subseteq U_{\lambda_0}$ Contradiction à (iii). \square

Remarque

X espace A_1 , X compact $\Rightarrow X$ s -compact.

VIII - LES ESPACES TOPOLOGIQUES T_j ($j = 1, 2, 3, 4$)

Définition

- Un espace topologique X est dit T1 si $\forall x, y \in X, x \neq y, \exists$ des ouverts U, V t.q.

$$x \in U, y \notin U$$

$$y \in V, x \notin V$$

- Un espace topologique X est dit T2 si $\forall x, y \in X, x \neq y, \exists$ ouverts U, V t.q.

$$x \in U, y \in V, U \cap V = \emptyset.$$

1) Remarque

- X $T_1 \iff$ les singletons sont fermés (exo.).
- $T_2 \Rightarrow T_1$ mais $T_1 \not\Rightarrow T_2$: (X, \mathcal{T}_{co}) , X infini.

Définition

- (X, \mathcal{T}) esp. top. Une *propriété* \mathcal{P} est dite *héréditaire* si:

$$(X, \mathcal{T}) \in \mathcal{P}, S \subseteq X \implies (S, \mathcal{S}_{\mathcal{T}}) \in \mathcal{P}.$$

- (X, \mathcal{T}) esp. top. Une *propriété* \mathcal{P} est dite *topologique* si:

\mathcal{P} est une invariante topologique ie chaque image homéomorphe d'un ens. $S \subseteq X$ ayant \mathcal{P} a aussi \mathcal{P} .

2) Remarques • T_1 et T_2 sont des propriétés héréditaires et topologiques (exo).

- X $T_2 \iff$ l'intersection des voisinages fermés de x coïncide avec $\{x\}$ (exo.).

Définition

- Un esp. top. X est dit T_3 si \forall fermé $F \subseteq X, \forall x \notin F, \exists$ des ouverts U, V t.q. $x \in U, F \subseteq V$ et $U \cap V = \emptyset$.
- Un esp. top. X est dit T_4 si \forall fermés E et F de X tq $E \cap F = \emptyset, \exists$ des ouverts U et V t.q. $E \subseteq U, F \subseteq V$ et $U \cap V = \emptyset$.
- X est dit *régulier* si X est T_3 et T_1 .
- X est dit *normal* si X est T_4 et T_1 .

Remarques

- $T_2 \not\Rightarrow T_3$ (exo.) • $T_3 \not\Rightarrow T_2$:
 $X = \{a, b, c\} \quad \mathcal{T} = \{\emptyset, X, \{a\}, \{b, c\}\}$
- X régulier $\Rightarrow X \quad T_2$
- X normal $\Rightarrow X$ régulier
- $T_3 \not\Rightarrow T_4$: $X = \{a, b, c\} \quad \mathcal{T} = \{\emptyset, X, \{a\}, \{b\}, \{a, b\}\}$
- $T_3 \not\Rightarrow T_4$ (exo.)
- $T_1 + T_4 \Rightarrow T_1 + T_3 \Rightarrow T_2 \Rightarrow T_1$ (exo.)
- T_3 est une propriété héréditaire et topologique.
- T_4 est une propriété topologique, mais pas héréditaire (très difficile). Cependant
 $(X, \mathcal{T}) \quad T_4, S \subseteq X$ fermé $\Rightarrow (S, S|_{\mathcal{T}}) \quad T_4$ (exo.)

Remarque

$X \quad T_3 \iff$ les voisinages fermés de chaque $x \in X$ forment une base de voisinages de $\mathcal{U}(x)$.

Proposition 8.1 (exo.)

- 1) $X \quad T_3 \iff \forall$ ouvert $U \subseteq X, \forall x \in U, \exists$ ouvert V t.q. $x \in V \subseteq \overline{V} \subseteq U$
- 2) $X \quad T_4 \iff \forall$ ouvert $U \subseteq X, \forall$ fermé $F \subseteq U, \exists$ ouvert V t.q. $F \subseteq V \subseteq \overline{V} \subseteq U$

Théorème 8.2 : lemme d'Urysohn

Un esp. top. X est $T_4 \iff \forall$ fermés tq $E, F \subseteq X, E \cap F = \emptyset$, il existe une fonction $f : X \rightarrow [0, 1]$ continue t.q. $f|_E \equiv 0$ et $f|_F \equiv 1$.

Démonstration

- “ \Leftarrow ” Supposons qu'on a une telle fonction f ; alors $f^{-1} \left(\underset{U}{\left[0, \frac{1}{2}\right]} \right)$ ouvert dans X et

$f^{-1} \left(\underset{V}{\left[\frac{1}{2}, 1\right]} \right)$ ouvert dans X . Alors $U \cap V = \emptyset$ et $E \subseteq U, F \subseteq V$.

- “ \Rightarrow ” $E \cap F = \emptyset, \quad E, F$ fermés $\Rightarrow F^c$ ouvert et $E \subseteq F^c$

$\xrightarrow{8.1} \exists$ ouvert $G_{1/2}$ t.q. $E \subseteq G_{1/2} \subseteq \overline{G_{1/2}} \subseteq F^c$

$\xrightarrow{8.1} \exists$ ouverts $G_{1/4}, G_{3/4}$ t.q.

$E \subseteq G_{1/4} \subseteq \overline{G_{1/4}} \subseteq G_{1/2} \subseteq \overline{G_{1/2}} \subseteq G_{3/4} \subseteq \overline{G_{3/4}} \subseteq F^c$

et ainsi de suite.

Par récurrence, on obtient donc $\forall t \in \{\frac{k}{2^n}, k \in \mathbb{N}^*, n \in \mathbb{N}^*, k < 2^n\} =: D$ un ouvert G_t t.q. $\forall t_1, t_2 \in D, t_1 < t_2 \Rightarrow \overline{G_{t_1}} \subseteq G_{t_2}$.

Notons que $\overline{D} = [0, 1]$. Définissons $f : X \rightarrow [0, 1]$ par

$$f(x) = \begin{cases} \inf_{x \in G_t} t & \text{s'il } \exists t \in D \text{ t.q. } x \in G_t \\ 1 & \text{sinon.} \end{cases}$$

Alors on a $f|_F \equiv 1$ et $f|_E \equiv 0$. En plus, f est continue. Pour voir cela, utilisons le fait que $\{[0, c[,]d, 1], 0 < c, d < 1\}$ est une subbase de $[0, 1]$.

Soit $0 < c < 1$; alors $f(x) < c \Leftrightarrow \exists t \in D, t < c$ et $x \in G_t$; donc $f^{-1}([0, c[) = \bigcup_{t < c} G_t$ ouvert !

Soit $0 < d < 1$; alors $f(x) > d \Leftrightarrow \exists t \in D, t > d$ t.q. $x \notin \overline{G_t}$; ainsi $f^{-1}(]d, 1]) = \bigcup_{t > d} \overline{G_t}^c$ ouvert. \square

Remarque On peut remplacer $[0, 1]$ par $[a, b]$, $a < b$.

- **Exemple** Chaque esp. métrique est T_4 : Pour $E, F \subseteq X, E \cap F = \emptyset, E, F$ fermés, choisir

$$f(x) = \frac{d(x, E)}{d(x, E) + d(x, F)}, \quad x \in X.$$

- Comme chaque espace métrique X est séparé, on a même que X est normal.
- Les espaces séparés compacts sont des espaces normaux (exo).

Corollaire 8.3

X esp. top. $T_4, G \subseteq X$ ouvert du type F_σ , (ie $G = \bigcup_{j=1}^{\infty} F_j, F_j$ fermé), alors il existe $f : X \rightarrow [0, 1]$ continue t.q. $f > 0$ exactement sur G .

Démonstration

$G^c \cap F_j = \emptyset, G^c$ fermé.

$\xrightarrow{\text{Urysohn}} \exists f_j : X \rightarrow [0, 1]$ continue t.q. $f_j|_{G^c} \equiv 0, f_j|_{F_j} \equiv 1$

$\implies f = \sum_{j=1}^{\infty} \frac{1}{2^j} f_j \in C(X)$ et $f|_G > 0, f|_{G^c} \equiv 0$. \square

Lemme 8.4

Soit X esp. top. $T_4, \emptyset \neq F \subseteq X$ fermé, $u \in C(F), u(F) \subseteq [-a, a], a > 0$. Alors $\exists v \in C(X)$ t.q. :

- 1) $v : X \rightarrow [-\frac{a}{3}, \frac{a}{3}]$
- 2) $|u(x) - v(x)| \leq \frac{2a}{3} \quad \forall x \in F$.

Démonstration $A := u^{-1}([-a, -\frac{a}{3}]), B := u^{-1}([\frac{a}{3}, a]), A \cap B = \emptyset$.

u continue $\implies A, B$ fermés dans $F \xrightarrow{F \text{ fermé}} A, B$ fermés dans X .

- 1er cas : $A \neq \emptyset, B \neq \emptyset$

Urysohn $\implies \exists v \in C(X), v(A) = \{-\frac{a}{3}\}, v(B) = \{\frac{a}{3}\}, v : X \rightarrow [-\frac{a}{3}, \frac{a}{3}]$

- $x \in A : -a \leq u(x) \leq -\frac{a}{3} = v(x)$

$$\implies |u(x) - v(x)| \leq \frac{2a}{3}$$

- $x \in B : \text{de même } |u(x) - v(x)| \leq \frac{2a}{3}$

- $x \in F \setminus (A \cup B) \implies |u(x)| < \frac{a}{3}$.

Comme $|v(x)| < \frac{a}{3}$, on a $|u(x) - v(x)| < \frac{a}{3} + \frac{a}{3} = \frac{2a}{3}$

- 2è cas $A = \emptyset, B \neq \emptyset$

Posons $v(x) = \frac{a}{3} \implies$ assertion

- 3è cas $A \neq \emptyset, B = \emptyset$

Posons $v(x) = -\frac{a}{3} \implies$ assertion

- 4è cas $A = \emptyset, B = \emptyset$.

Posons $v(x) = 0$. □

Théorème 8.5 : théorème de Tietze

X esp. top.. Les assertions suivantes sont équivalentes :

(1) $X \ T_4$

(2) $\forall F \subseteq X, F$ fermé, $F \neq \emptyset$, on a que chaque fonction continue $f : F \rightarrow [-1, 1]$ admet un prolongement continue $f^* : X \rightarrow [-1, 1]$ ($f^*(x) = f(x), \forall x \in F$).

Démonstration

- (2) \implies (1) F_1, F_2 fermés $F_1 \cap F_2 = \emptyset$.

On définit $f : F_1 \cup F_2 \rightarrow [-1, 1]$ par $f|_{F_1} \equiv -1$ et $f|_{F_2} \equiv 1 \implies f \in C(F_1 \cup F_2)$ (car les images réciproques des fermés dans $[-1, 1]$ sont $\emptyset, F_1, F_2, F_1 \cup F_2$).

Hyp. (2) $\implies \exists f^* : X \rightarrow [-1, 1]$ continue telle que

$$f^*|_{F_1 \cup F_2} = f \implies f^*(F_1) = \{-1\}, f^*(F_2) = \{1\}$$

$$\xrightarrow{\text{Urysohn}} X \ T_4$$

- (1) \implies (2)

• Soit $f : F \rightarrow [-1, 1]$ continue

$$\xrightarrow[\text{lemme 8.4}]{\implies} \exists f_1 : X \rightarrow [-\frac{1}{3}, \frac{1}{3}] = [-1 + \frac{2}{3}, 1 - \frac{2}{3}], f_1 \text{ continue et } |f(x) - f_1(x)| \leq \frac{2}{3} \quad \forall x \in F.$$

- $f - f_1$ continue sur $F \stackrel{8.4}{\Rightarrow} \exists v_1 : X \rightarrow \left[-\frac{2}{3} \cdot \frac{1}{3}, \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{3}\right]$ continue t.q. $|(f - f_1)(x) - v_1(x)| \leq \frac{2}{3} \cdot \frac{2}{3}$ sur F .

Posons $f_2 = f_1 + v_1 \Rightarrow f_2 : X \rightarrow \left[-1 + \left(\frac{2}{3}\right)^2, 1 - \left(\frac{2}{3}\right)^2\right]$ continue et $|f - f_2| \leq \left(\frac{2}{3}\right)^2$ sur F .

Par récurrence : supposons qu'on a construit f_{n-1}

$\Rightarrow f - f_{n-1}$ continue sur F et $f - f_{n-1} : F \rightarrow \left[-\left(\frac{2}{3}\right)^{n-1}, \left(\frac{2}{3}\right)^{n-1}\right]$

$\stackrel{8.4}{\Rightarrow} \exists v_{n-1} : X \rightarrow \left[-\frac{1}{3} \left(\frac{2}{3}\right)^{n-1}, \frac{1}{3} \left(\frac{2}{3}\right)^{n-1}\right]$ t.q.

$|(f - f_{n-1}) - v_{n-1}| \leq \frac{2}{3} \left(\frac{2}{3}\right)^{n-1} = \left(\frac{2}{3}\right)^n$ sur F .

Posons $f_n = f_{n-1} + v_{n-1} \Rightarrow f_n$ continue sur X avec $f_n : X \rightarrow \left[-1 + \left(\frac{2}{3}\right)^n, 1 - \left(\frac{2}{3}\right)^n\right]$ et $|f - f_n| \leq \left(\frac{2}{3}\right)^n$ sur F

- $x \in X : |f_n(x) - f_m(x)| =$
 $\stackrel{\text{I}}{=} \sum_{m \geq n} (f_m - f_{m-1}) + (f_{m-1} - f_{m-2}) + \dots + (f_{n+1} - f_n) =$
 $= |v_{m-1} + \dots + v_n| \leq |v_{m-1}| + \dots + |v_n| \leq$
 $\leq \left(\frac{2}{3}\right)^n \frac{1}{3} \left(1 + \frac{2}{3} + \left(\frac{2}{3}\right)^2 + \dots\right) = \left(\frac{2}{3}\right)^n \frac{1}{3} \frac{1}{1-2/3} = \left(\frac{2}{3}\right)^n.$

Cauchy $\Rightarrow f_n(x) \rightarrow f^*(x) \quad \forall x \in X$ (convergence simple)

- $|f_n(x) - f^*(x)| \leq \left(\frac{2}{3}\right)^n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$ (convergence uniforme)
 $(m \rightarrow +\infty)$

$\Rightarrow f^*$ continue.

- Comme $|f_n(x)| \leq 1 - \left(\frac{2}{3}\right)^n \quad \forall x$ et $|f(x) - f_n(x)| \leq \left(\frac{2}{3}\right)^n \quad \forall x \in F$ on a pour $n \rightarrow \infty$
 $|f(x) - f^*(x)| = 0 \quad \forall x \in F$ et $|f^*(x)| \leq 1 \quad \forall x \in X$. □

Remarque On peut remplacer $[-1, 1]$ par $[a, b]$, $a < b$. (Voir aussi TD.)

Espaces Vectoriels Topologiques

Définition

E espace vectoriel sur le corps $K = \mathbb{R}, \mathbb{C}$. \mathcal{T} topologie T_1 sur E . On dit que (E, \mathcal{T}) est un *espace vectoriel topologique (evt)* si l'addition $\oplus \begin{cases} E \times E \longrightarrow E \\ (x, y) \mapsto x + y \end{cases}$ et la multiplication scalaire $\boxed{\text{S}} \begin{cases} \mathbb{K} \times E \rightarrow E \\ (\alpha, x) \mapsto \alpha \cdot x \end{cases}$ sont continues, où $E \times E$ et $\mathbb{K} \times E$ sont munis des topologies du produit.

- Exemple

- chaque espace normé $(E, \|\cdot\|)$ est un espace vectoriel topologique pour la topologie induite par la distance $d(x, y) = \|x - y\|$
- $(L^p([0, 1]), d_p)$ $0 < p < 1 \rightarrow$ espace métrique complet
 $(L^p([0, 1]), \|\cdot\|_p)$ $1 \leq p < \infty \rightarrow$ espace normé
 $d_p(f, g) = \|f - g\|_p^p = \int_{[0,1]} |f - g|^p.$

Remarques.

- 1) E evt., $x_0 \in E$. Alors la translation $\begin{cases} E \rightarrow E \\ x \mapsto x + x_0 \end{cases}$ est un homéomorphisme.
- 2) $\alpha \in \mathbb{K}, \alpha \neq 0$. Alors l'homothétie $\begin{cases} E \rightarrow E \\ x \mapsto \alpha x \end{cases}$ est un homéomorphisme.
- 3) $\mathcal{U}(x_0) = x_0 + \mathcal{U}(0)$
- 4) $U \in \mathcal{U}(x_0) \implies \exists V \in \mathcal{U}(0)$ tq $x_0 + V + V \subseteq U$ (ceci est dû à la continuité de $\oplus : 0 + 0 = 0$).

IX - THÉORÈMES DE HAHN-BANACH

E evt, f forme linéaire sur E . Alors f n'est pas continue en général (voir 9.10).

Les formes linéaires sont déterminées de façon unique par la donnée de leur image sur une base algébrique de E . Notons que d'après le lemme de Zorn, chaque espace vectoriel possède une base algébrique.

$F \subseteq E$, F sev. $f : F \rightarrow \mathbb{K}$ linéaire. Alors f possède un prolongement linéaire $f^* : E \rightarrow \mathbb{K}$. En effet, soit $E = F \oplus G$, où G est un supplémentaire algébrique de F . Soit $x = u + v, u \in F, v \in G$. On pose $f^*(x) = f(u)$.

$$\implies f^* \in l(E, \mathbb{K})$$

Définition

E espace vectoriel sur \mathbb{C} . On peut considérer le même ensemble de vecteurs E avec la même addition comme un espace vectoriel sur \mathbb{R} en restreignant à $\mathbb{R} \times E$ l'application

$(\lambda, x) \mapsto \lambda \cdot x$, définie primitivement sur $\mathbb{C} \times E$. L'espace vectoriel définie ainsi sera noté par $E_{\mathbb{R}}$ et est appelé l'espace vectoriel réel sous-jacent à E .

Proposition 9.1

E espace vectoriel sur \mathbb{C} , $E_{\mathbb{R}}$ l'espace vectoriel réel sous-jacent à E .

- 1 - Soit f une forme linéaire (complexe) sur E ($f \in l(E, \mathbb{C})$) et soit u sa partie réelle ie $u(x) = \operatorname{Re} f(x)$, $x \in E$. Alors u est une forme linéaire sur $E_{\mathbb{R}}$ ($u \in l(E_{\mathbb{R}}, \mathbb{R})$) et $\forall x \in E$, $f(x) = u(x) - i u(ix)$ (*)
- 2 - Soit $u \in l(E_{\mathbb{R}}, \mathbb{R})$. On définit f par (*). Alors $f \in l(E, \mathbb{C})$ et $u = \operatorname{Re} f$.
- 3 - Si E est normé alors u continue \iff f continue. Dans ce cas, ces formes linéaires ont la même norme.

Démonstration

- 1) • $z = a + ib \Rightarrow z = \operatorname{Re} z - i \operatorname{Re}(iz) \Rightarrow (*)$
 • $\alpha, \beta \in \mathbb{R}, x, y \in E \Rightarrow u(\alpha x + \beta y) = \alpha u(x) + \beta u(y)$
- 2) $u \in l(E_{\mathbb{R}}, \mathbb{R})$, f donnée par (*)
 $\Rightarrow f(x + y) = f(x) + f(y)$
 et $f(ix) = u(ix) - i u(iix)$
 $= u(ix) - i u(-x) = u(ix) + i u(x)$
 $= i f(x)$
 $\Rightarrow f$ \mathbb{C} -linéaire.

(Notons que $f(i\alpha x) = \alpha f(ix)$ par la \mathbb{R} -linéarité de u). De plus, $\operatorname{Re} f = u$.

- 3) • L'assertion sur la continuité est claire
 • $|u(x)| = |\operatorname{Re} f(x)| \leq |f(x)| \Rightarrow \sup_{\|x\|=1} |u(x)| \leq \sup_{\|x\|=1} |f(x)| \implies \|u\| \leq \|f\|.$
 $\forall x \in E, \exists \lambda \in \mathbb{C}, |\lambda| = 1$ t.q. $|f(x)| = \lambda f(x)$
 $\Rightarrow |f(x)| = \lambda f(x) \underset{\mathbb{C}\text{-lin}}{=} f(\lambda x) \underset{\substack{\text{image} \\ \text{réelle} (*)}}{=} u(\lambda x) \leq \|u\| \|\lambda x\| = \|u\| \|x\|$
 $\overset{\sup}{\implies} \|f\| \leq \|u\|.$

Finalement $\|u\| = \|f\|$. □

Définition

E espace vectoriel sur \mathbb{K} . Une application $p : E \rightarrow \mathbb{R}$ est dite *sublinéaire* si :

- 1) $p(\lambda x) = \lambda p(x) \quad \forall x \in E, \forall \lambda > 0.$
- 2) $p(x + y) \leq p(x) + p(y) \quad \forall x, y \in E.$

- **Exemple** Chaque semi-norme est sublinéaire

$$\|\cdot\| : E \rightarrow [0, +\infty[\text{ t.q. } \begin{aligned} &\bullet \|x\| \geq 0 \quad \forall x \in E \\ &\bullet \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\| \quad x, y \in E \\ &\bullet \|\lambda x\| = |\lambda| \|x\| \quad \forall \lambda \in \mathbb{K}, \forall x \end{aligned}$$

Lemme 9.2

E espace vectoriel sur \mathbb{R} , p application sublinéaire sur E , $M \subseteq E$ sev., $l : M \rightarrow \mathbb{R}$ linéaire, $l(x) \leq p(x) \quad \forall x \in M$. Soit $x_0 \in E \setminus M$. Alors il existe sur

$$H = M \oplus \mathbb{R}x_0 = \text{vect}(M, \{x_0\}) = \{x + \alpha x_0, x \in M, \alpha \in \mathbb{R}\}$$

une application linéaire L t.q. $L|_M = l$ et $L(x) \leq p(x) \quad \forall x \in H$

Démonstration

$$\xi, \eta \in M \Rightarrow l(\xi) + l(\eta) = l(\xi + \eta) \leq p(\xi + \eta)$$

$$p(\xi + \eta) = p(\xi + x_0 + \eta - x_0) \stackrel{p \text{ sublin.}}{\leq} p(\xi + x_0) + p(\eta - x_0)$$

$$\Rightarrow l(\eta) - p(\eta - x_0) \leq p(\xi + x_0) - l(\xi)$$

$$\Rightarrow m_0 := \sup_{\eta \in M} [l(\eta) - p(\eta - x_0)] \leq \inf_{\xi \in M} [p(\xi + x_0) - l(\xi)] =: m_1$$

Soit $m_0 \leq m_2 \leq m_1$. Pour $x \in M, \lambda \in \mathbb{R}$, on pose

$$L(x + \lambda x_0) = l(x) + \lambda m_2 \Rightarrow L \in l(H, \mathbb{R}).$$

Soit $\lambda > 0, x \in M$.

$$\Rightarrow L(x + \lambda x_0) = l(x) + \lambda m_2 \leq l(x) + \lambda m_1$$

$$\leq l(x) + \lambda \left[\underbrace{p\left(\frac{1}{\lambda} x + x_0\right)}_{\xi} - l\left(\frac{x}{\lambda}\right) \right]$$

$$\stackrel{p \text{ sublin.}}{=} p(x + \lambda x_0)$$

Pour $\lambda < 0$ et $x \in M$, on a :

$$\begin{aligned} L(x + \lambda x_0) &= l(x) + \lambda m_2 \stackrel{\lambda < 0}{\leq} l(x) + \lambda m_0 \\ &\leq l(x) + \lambda \left[-p\left(-\frac{x}{\lambda} - x_0\right) + l\left(-\frac{x}{\lambda}\right) \right] \\ &= p(x + \lambda x_0) \end{aligned}$$

Pour $\lambda = 0 : L(x) = l(x) \leq p(x)$

$$\Rightarrow L(y) \leq p(y) \quad \forall y \in H. \quad \square$$

Théorème 9.3 (Hahn-Banach)

E espace vectoriel sur \mathbb{R} , p appli. sublinéaire sur E , $M \subseteq E$ sev., $l : M \rightarrow \mathbb{R}$ linéaire t.q. $l(x) \leq p(x) \quad \forall x \in M$. Alors $\exists L \in l(E, \mathbb{R})$ t.q. $L|_M = l$ et $L(x) \leq p(x) \quad \forall x \in E$.

Démonstration

Soit $\mathcal{M} = \{(V, L) : M \subseteq V \subseteq E, V \text{ sev}, L \in l(V, \mathbb{R}), L|_M = l, L(x) \leq p(x) \quad \forall x \in V\}$. $\mathcal{M} \neq \emptyset$ car $(M, l) \in \mathcal{M}$. On définit une relation d'ordre " \leq " sur \mathcal{M} par :

$$(V_1, L_1) \leq (V_2, L_2) \iff V_1 \subseteq V_2, L_2|_{V_1} = L_1$$

- \mathcal{M} est inductif, i.e. chaque partie \mathcal{K} totalement ordonnée de \mathcal{M} est majorée par un élément de \mathcal{M} :

$$U_0 := \{x \in E : \exists (U, L) \in \mathcal{K} \text{ avec } x \in U\} = \bigcup_{(U, L) \in \mathcal{K}} U$$

U_0 sev de E , car $\forall x_1, x_2 \in U_0, \exists (U_j, L_j) \in \mathcal{K}$ t.q. $x_j \in U_j$ ($j = 1, 2$)

Sans perte de généralité $U_1 \subseteq U_2$ (\mathcal{K} tot. ord.) $\Rightarrow x_1, x_2 \in U_2$

$$\xrightarrow{\text{esp. vect. } U_2} \alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2 \in U_2 \xrightarrow{(U_2, L_2) \in \mathcal{K}} \alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2 \in U_0$$

- Posons $L_0(x) := L(x)$ si $x \in U$ et $(U, L) \in \mathcal{K}$

$\Rightarrow L_0$ bien définie car: supposons que $(U_1, L_1), (U_2, L_2) \in \mathcal{K}$ avec $x \in U_1 \cap U_2$. \mathcal{K} totalement ordonné $\xrightarrow{s.p.g.} (U_1, L_1) \leq (U_2, L_2)$ ie $U_1 \subseteq U_2$ et $L_2|_{U_1} = L_1 \implies L_2(x) = L_1(x)$.

De plus, L_0 linéaire, $(U_0, L_0) \in \mathcal{M}$, et $(U, L) \subseteq (U_0, L_0) \quad \forall (U, L) \in \mathcal{K}$

- Lemme de Zorn $\Rightarrow (\mathcal{M}, \leq)$ possède un élt max. (U, L)

$$\xrightarrow{\text{Lemme 9.2}} U = E \text{ et d'après la définition de } \mathcal{M}, L \text{ a les propriétés voulues.} \quad \square$$

Théorème 9.5 (Hahn-Banach 2ème version)

E espace vectoriel sur \mathbb{K} , $M \subseteq E$ sous-espace vectoriel, p semi-norme, $l : M \rightarrow \mathbb{K}$ linéaire, $|l(x)| \leq p(x) \quad \forall x \in M$. Alors $\exists L \in l(E, \mathbb{K})$ t.q. $L|_M = l$ et $|L(x)| \leq p(x) \quad \forall x \in E$.

Démonstration

- 1er cas : $\mathbb{K} = \mathbb{R}$

hyp. 9.5 $\Rightarrow l$ et p satisfont les hyp. de 9.3

$$\Rightarrow \exists L \in l(E, \mathbb{R}) \text{ t.q. } L|_M = l \text{ et } L(x) \leq p(x) \quad \forall x \in E$$

$$\Rightarrow -L(x) = L(-x) \leq p(-x) \stackrel{p \text{ semi-norme}}{=} |-1|p(x) = p(x)$$

$$\Rightarrow |L(x)| \leq p(x) \quad \forall x \in E$$

- 2ème cas : $\mathbb{K} = \mathbb{C}$

Considérons $E_{\mathbb{R}}$ l'espace vectoriel réel sous-jacent. On définit

$$u : M_{\mathbb{R}} \rightarrow \mathbb{R} \text{ par } u(x) = \text{Re}(l(x))$$

$$\Rightarrow u \in l(M_{\mathbb{R}}, \mathbb{R}) \text{ et } \underbrace{|u(x)|}_{\in \mathbb{R}} \leq \underbrace{|l(x)|}_{\in \mathbb{C}} \leq p(x) \quad \forall x \in M_{\mathbb{R}}$$

$$l \text{ } \mathbb{C}\text{-linéaire} \xrightarrow{\text{prop. 9.1}} l(x) = u(x) - i u(ix) \quad \forall x \in M$$

$$\text{Le 1er cas nous donne un } \tilde{L} : E_{\mathbb{R}} \rightarrow \mathbb{R} \text{ t.q. } \tilde{L}|_{M_{\mathbb{R}}} = u \text{ et } \underbrace{|\tilde{L}(x)|}_{\in \mathbb{R}} \leq p(x) \quad \forall x \in E_{\mathbb{R}}.$$

$$\text{On définit } L : E \rightarrow \mathbb{C} \text{ par } L(x) = \tilde{L}(x) - i \tilde{L}(ix)$$

$\Rightarrow L$ est \mathbb{R} -lin. On a même que L est \mathbb{C} -lin (prop. 9.1).

En plus $L|_M = l$.

$$\text{Soit } x \in E, \exists \sigma \in \mathbb{C}, |\sigma| = 1 \text{ t.q. } |L(x)| = \sigma L(x)$$

$$\Rightarrow |L(x)| = \sigma L(x) = L(\sigma x) = \text{Re}(L(\sigma x)) = \tilde{L}(\sigma x) = |\tilde{L}(\sigma x)| \leq p(\sigma x)$$

$$p \text{ semi-norme} \Rightarrow p(\sigma x) = |\sigma| p(x) = p(x) \quad \forall x \in E. \text{ Donc } |L(x)| \leq p(x). \quad \square$$

Corollaire 9.6

E espace vectoriel sur \mathbb{K} , p semi-norme sur E , $x_0 \in E$, $x_0 \neq 0$. Alors

$$\exists L \in l(E, \mathbb{K}) \text{ t.q. } L(x_0) = p(x_0) \text{ et } |L(x)| \leq p(x) \quad \forall x \in E.$$

Démonstration

Soit $F = \text{vect } x_0 = \mathbb{K}x_0$. On définit $l : F \rightarrow \mathbb{K}$ par $l(\lambda x_0) = \lambda p(x_0) (\lambda \in \mathbb{K})$

$$\Rightarrow l \text{ est } \mathbb{K}\text{-linéaire et } l(x_0) = p(x_0). \text{ Pour } x = \lambda x_0 \in F \text{ on obtient: } |l(x)| = |l(\lambda x_0)| =$$

$$|\lambda p(x_0)| = |\lambda| p(x_0) \stackrel{\text{semi-norme}}{=} p(\lambda x_0) = p(x)$$

$$\stackrel{\text{Theor. 9.5}}{\Rightarrow} \exists L \in l(E, \mathbb{K}) \text{ t.q. } L|_F = l \text{ et } |L(x)| \leq p(x) \quad \forall x \in E \quad \square$$

Théorème 9.7 Hahn-Banach pour les espaces normés.

E espace normé sur \mathbb{K} , F sev. de E , $l : F \rightarrow \mathbb{K}$ forme linéaire continue. Alors il existe une application linéaire continue $L : E \rightarrow \mathbb{K}$ t.q. $L|_F = l$ et $\|L\| = \|l\|$.

Démonstration

Soit $p : E \rightarrow [0, +\infty[$ définie par $p(x) = \|l\| \|x\|_E$

$$\Rightarrow p \text{ semi-norme et } \forall x \in F \quad |l(x)| \leq \|l\| \|x\|_E = p(x)$$

$$\stackrel{9.5}{\Rightarrow} \exists L : E \rightarrow \mathbb{K} \text{ linéaire, } L|_F = l \text{ telle que } |L(x)| \leq p(x) = \|l\| \|x\|_E \quad \forall x \in E.$$

$\Rightarrow L$ continue (appl. lin. bornée) et $\|L\| \leq \|l\|$. Supposons $F \neq \{0\} \Rightarrow$

$$\begin{aligned} \|L\| &= \sup_{\substack{x \in E \\ x \neq 0}} \frac{|L(x)|}{\|x\|} \geq \sup_{\substack{x \in F \\ x \neq 0}} \frac{|L(x)|}{\|x\|} \\ &= \sup_{\substack{x \in F \\ x \neq 0}} \frac{|l(x)|}{\|x\|} = \|l\|. \end{aligned}$$

Donc $\|L\| = \|l\|$. □

Lemme 9.8

E espace normé, $F \subseteq E$ sev. propre, $x_0 \in E \setminus F$. Supposons que $\delta := \text{dist}(x_0, F) > 0$. Alors il existe une forme linéaire continue L sur E t.q. $\|L\| = 1$, $L(x_0) = \delta$ et $L|_F \equiv 0$.

Démonstration

Posons $F_0 = [x_0, F] = \{x = \alpha x_0 + y, \alpha \in \mathbb{K}, y \in F\}$ (représ. uniq.). On définit

$$l : \begin{cases} F_0 \rightarrow \mathbb{K} \\ x = \alpha x_0 + y \mapsto l(x) := \alpha \cdot \delta \end{cases}$$

$\Rightarrow l$ linéaire, $l|_F \equiv 0$ $l(x_0) = \delta$.

Soit $\alpha \in \mathbb{K} \setminus \{0\}$, $y \in F$,

$$x = \alpha x_0 + y \Rightarrow \|x\| = \|\alpha x_0 + y\| = |\alpha| \left\| x_0 + \frac{1}{\alpha} y \right\| \geq |\alpha| d(x_0, F) = |\alpha| \delta = |l(x)|$$

$\Rightarrow l$ continue et $\|l\| \leq 1$

Considérons $(y_n) \in F$ t.q. $\|x_0 - y_n\| \rightarrow \delta$

$$\xrightarrow{(\delta > 0)} \frac{|l(x_0 - y_n)|}{\|x_0 - y_n\|} \stackrel{l|_F \equiv 0}{=} \frac{|l(x_0)|}{\|x_0 - y_n\|} \rightarrow \frac{l(x_0)}{\delta} = \frac{\delta}{\delta} = 1$$

$$\Rightarrow \|l\| = 1$$

$\stackrel{\text{th. 9.7}}{\Rightarrow}$ assertion. □

Définition

$X \neq \emptyset$, $\mathcal{F} \subseteq \mathbb{C}^X$. \mathcal{F} sépare les points (\mathcal{F} famille séparante) si

$\forall x_1, x_2 \in X, x_1 \neq x_2, \exists f \in \mathcal{F}$ t.q. $f(x_1) \neq f(x_2)$.

Corollaire 9.9

Soit E^* l'espace normé des formes linéaires continues sur E . Alors on a :

- Si $E \neq \{0\}$ est un espace normé alors $E^* \neq \{0\}$ et E^* est séparante.
- De plus, $\forall x_0 \neq 0, x_0 \in E, \exists L \in E^*$ t.q. $\|L\| = 1, L(x_0) = \|x_0\|$.

Démonstration

• Posons $F = \{0\}$, $\delta = \text{dist}(x_0, F) \xrightarrow{F \text{ fermé}} \delta > 0$ et $\delta = \|x_0\|$

$\xrightarrow{\text{lemme 9.8}}$ assertion b)

- Soit $x_1 \neq x_2 \Rightarrow x_1 - x_2 \neq 0 \xrightarrow{b)} \exists L \in E^*, L(x_1 - x_2) = \|x_1 - x_2\| \neq 0 \Rightarrow L(x_1) \neq L(x_2)$
 $\Rightarrow E^*$ séparante □

Remarque Il est possible que $E^* = \{0\}$ si E est un evt. arbitraire

- **Exemple** $L^p([0, 1]) \quad 0 < p < 1$. (exo)

Proposition 9.10

$E \neq \{0\}$ espace normé. Alors chaque forme linéaire f sur E est continue $\Leftrightarrow \dim E < +\infty$.

Démonstration

“ \Leftarrow ” Soit (x_1, \dots, x_n) base algébrique de E ($\dim E = n < +\infty$). Notons que toutes les normes sur E sont équivalentes. Soient

$$y_k \in E, y_k = \sum_{\nu=1}^n \alpha_{\nu}^{(k)} x_{\nu}, \quad y = \sum_{\nu=1}^n \alpha_{\nu} x_{\nu}. \text{ Alors } y_k \xrightarrow{\|\cdot\|} y \iff \alpha_{\nu}^{(k)} \xrightarrow[k \rightarrow \infty]{} a_{\nu} \quad \forall \nu = 1, \dots, n \quad (*)$$

Soit $f : E \rightarrow \mathbb{K}$ linéaire. Alors $f(y_k) = \sum_{\nu=1}^n \alpha_{\nu}^{(k)} f(x_{\nu}) \xrightarrow{(*)} \sum_{\nu=1}^n \alpha_{\nu} f(x_{\nu}) = f(y)$

“ \Rightarrow ” Soit $\dim E = +\infty$. Construisons une forme linéaire discontinue. Soit \mathcal{B} base algébrique de E . Soit $\{b_n, n \in \mathbb{N}\} \subseteq \mathcal{B}$, s.p.g. $\|b_n\| = 1$. Soit $l(b_{\nu}) = \nu, \nu = 1, 2, \dots$ et $l(b) = 0 \forall b \in \mathcal{B} \setminus \{b_n, n \in \mathbb{N}\}$.

l admet un prolongement linéaire sur E (noté aussi par l).

Mais l est discontinue car l non bornée sur la boule unité de E : $\frac{|l(b_{\nu})|}{\|b_{\nu}\|} = \nu \rightarrow \infty$. □

X - FORMES LINÉAIRES CONTINUES SUR DES ESPACES VECTORIELS TOPOLOGIQUES - SÉPARATION D'ENSEMBLES CONVEXES

A - Préliminaires

Théoreme 10.1

Soit E evt. et $l \in l(E, \mathbb{K}), l \neq 0$, une forme linéaire. Alors sont équivalentes :

- 1) l continue
- 2) $Ker l$ fermé
- 3) $Ker l$ n'est pas dense dans E
- 4) $\exists V$ voisinage $\in \mathcal{U}(0)$ t.q. l bornée sur V
- 5) l est continue à l'origine.

Démonstration

- (1) \Rightarrow (2) : $Ker l = l^{-1}(\{0\})$ fermé
- (2) \Rightarrow (3) : $l \neq 0 \Rightarrow Ker l \neq E$
- (3) \Rightarrow (4)

Hyp. $\Rightarrow \exists x_0 \in (E \setminus \text{Ker } l)^0 \neq \emptyset \Rightarrow \exists$ voisinage W de x_0 t.q. $W \cap \text{Ker } l = \emptyset$ (**)

$W = x_0 + U$ où $U \in \mathcal{U}(0)$. Comme la multiplication par un scalaire est continue, $\exists \delta > 0$, et $\tilde{U} \in \mathcal{U}(0)$, \tilde{U} ouvert, t.q. $\alpha \tilde{U} \subseteq U \quad \forall \alpha \in \mathbb{K} \quad t.q. \quad |\alpha| < \delta$.

Posons $V := x_0 + \tilde{V}$ où $\tilde{V} = \bigcup_{|\alpha| < \delta} \alpha \tilde{U} \Rightarrow V \in \mathcal{U}(x_0)$.

On a $x \in \tilde{V} \Rightarrow \lambda x \in \tilde{V} \quad \forall |\lambda| \leq 1$ (*)

De plus, $l(\tilde{V})$ borné dans \mathbb{K} car : supposons que $l(\tilde{V})$ soit non borné $\Rightarrow l(\tilde{V}) = \mathbb{K}$ car :

Soit $t \in \mathbb{K}, t \neq 0$. Hyp. $\Rightarrow \exists x_t \in \tilde{V}$ t.q. $|l(x_t)| \geq |t|$.

Soit $\lambda := \frac{t}{l(x_t)} \Rightarrow |\lambda| \leq 1 \stackrel{(*)}{\Rightarrow} \lambda x_t \in \tilde{V}$ et $l(\lambda x_t) = t$.

$l(\tilde{V}) = \mathbb{K} \Rightarrow \exists y \in \tilde{V}$ t.q. $l(y) = -l(x_0)$

$\Rightarrow \underbrace{x_0 + y}_{\in x_0 + \tilde{V} = V} \in \text{Ker } l \Rightarrow V \cap \text{Ker } l \neq \emptyset$

or $V \cap \text{Ker } l \subseteq (x_0 + U) \cap \text{Ker } l \subseteq W \cap \text{Ker } l$. Contradiction à (**).

Conclusion: $l(\tilde{V})$ borné $\Rightarrow l(V)$ borné \Rightarrow (4).

- (4) \Rightarrow (5)

Hyp. $\Rightarrow \exists V \in \mathcal{U}(0), \exists M > 0$ t.q. $\forall x \in V : |l(x)| < M$

Soit $\varepsilon > 0 \Rightarrow |l(x)| < \varepsilon$ si $x \in U := \frac{\varepsilon}{M} V \in \mathcal{U}(0)$

$\Rightarrow l$ continue en 0.

- (5) \Rightarrow (1)

Soit $x_0 \in E$ et K voisinage de $l(x_0)$ dans \mathbb{K} . $K = l(x_0) + \tilde{K}$, \tilde{K} voisinage de 0 dans \mathbb{K} .

l continue en $0_E \Rightarrow \exists U \in \mathcal{U}(0_E)$ t.q. $l(U) \subseteq \tilde{K}$

$\Rightarrow l(x_0 + U) = l(x_0) + l(U) \subseteq l(x_0) + \tilde{K} = K$

$\Rightarrow l$ continue en x_0 . □

Proposition 10.2

E evt., $l \neq 0$ forme linéaire sur E , (donc $l \in l(E, \mathbb{K})$). Alors l est ouverte (ie $l(U)$ ouvert \forall ouvert U).

Démonstration

Comme $l \neq 0, \exists x_0 \in E$ t.q. $l(x_0) = 1 \in \mathbb{K}$. Soit U ouvert dans E et $w_1 \in l(U) \subseteq \mathbb{K}$.

$\Rightarrow \exists x_1 \in U$ t.q. $l(x_1) = w_1$.

U ouvert, \oplus et $\left[\begin{smallmatrix} \bullet \\ s \end{smallmatrix} \right]$ continues $\Rightarrow \exists \varepsilon_0 > 0$ t.q. $x_1 + \xi x_0 \in U \quad \forall \xi \in \mathbb{K}$ avec $|\xi| < \varepsilon_0$

$\Rightarrow w_1 + \xi \cdot 1 = l(x_1) + \xi l(x_0) = l(x_1 + \xi x_0) \in l(U) \quad \forall |\xi| < \varepsilon_0 \quad \Rightarrow B(w_1, \varepsilon_0) \subseteq l(U)$

$\Rightarrow w_1$ point intérieur de $l(U) \Rightarrow l(U)$ ouvert. □

Définition

E espace vectoriel sur \mathbb{K}

- 1) $C \subseteq E$ convexe si $\forall x, y \in C : 0 \leq \alpha \leq 1 \Rightarrow \alpha x + (1 - \alpha) y \in C$
- 2) $M \subseteq E$ absorbant si $\forall x \in E, \exists \alpha_0 > 0$ t.q. $\forall \alpha \in \mathbb{K}, |\alpha| \geq \alpha_0 \Rightarrow x \in \alpha M$
- 3) $M \subseteq E$ équilibré (balanced, kreisförmig) si $\lambda M \subseteq M \quad \forall \lambda \in \mathbb{K}, |\lambda| \leq 1$.

Remarques: (exo.)

- a) M absorbant $\Rightarrow 0_E \in M$.
- b) M équilibré $\Rightarrow \alpha M = |\alpha| M \quad \forall \alpha \in \mathbb{K} \setminus \{0\}$.
- c) Si E est evt, alors [M équilibré $\Rightarrow M^0$ équilibré].

Lemme 10.3

E espace vectoriel sur \mathbb{K} . $\tilde{C}, C \subseteq E$ convexes. Alors

- 1) $\forall x \in E, \forall \alpha \in \mathbb{K}, x + C, \alpha C$ convexes.
- 2) C_λ convexes $\Rightarrow \bigcap_\lambda C_\lambda$ convexe.
- 3) $\alpha, \beta \geq 0 \Rightarrow (\alpha + \beta) C = \alpha C + \beta C$
- 4) $C + \tilde{C}$ convexe.
- 5) C^0 et \overline{C} convexes si E evt.

Démonstration

(1),(2),(4) clairs.

(3) clair pour $\alpha = 0$ ou $\beta = 0$

$$\text{si } \alpha > 0 \text{ et } \beta > 0 \Rightarrow (\alpha + \beta) C \subseteq \alpha C + \beta C$$

$$C \text{ convexe} \Rightarrow \frac{\alpha}{\alpha + \beta} C + \frac{\beta}{\alpha + \beta} C \subseteq C$$

$$\Rightarrow \alpha C + \beta C \subseteq (\alpha + \beta) C \Rightarrow (3)$$

(5),(6) exo. □

Proposition 10.4

Soit E evt. Alors chaque voisinage U de 0_E est absorbant.

Démonstration

Soit $x \in E$. Si $x = 0_E$ alors $0_E = \alpha 0_E \in U, \forall \alpha \in \mathbb{K} \quad \forall U \in \mathcal{U}(0_E)$.

Si $x \neq 0_E$ □ ^{continue} $\Rightarrow \exists \varepsilon > 0$ t.q. $\alpha x \in U, \forall |\alpha| \leq \varepsilon$. Alors $x \in \beta U \quad \forall |\beta| \geq \frac{1}{\varepsilon}$ □

Proposition 10.5

E evt. Alors chaque voisinage U de 0_E contient un voisinage de 0_E qui est équilibré.

Démonstration

Soit $U \in \mathcal{U}(0_E)$ □ ^{continue} $\Rightarrow \exists \delta > 0, \exists V \in \mathcal{U}(0_E), V$ ouvert tq $\forall \alpha \in \mathbb{K} : |\alpha| \leq \delta \Rightarrow \alpha V \subseteq U$.

Posons $W := \bigcup_{|\alpha| \leq \delta} \alpha V \Rightarrow W$ ouvert, $0_E \in W \subseteq U$.

W est équilibré car : soit $|\beta| \leq 1$, $x \in W \Rightarrow \beta x \in \beta W$ et $x \in \alpha V$ pour un $|\alpha| \leq \delta \Rightarrow \beta x \in \beta \alpha V$.

Comme $|\beta\alpha| \leq |\alpha| \leq \delta$ on a : $\beta\alpha V \subseteq W \Rightarrow \beta x \in W \Rightarrow \beta W \subseteq W$. □

Définition

E espace vectoriel sur \mathbb{K} , $M \subseteq E$ absorbant. Alors

$$p_M(x) = \inf \{ \alpha > 0 : x \in \alpha M \} \quad (x \in E)$$

s'appelle jauge (ou fonctionnelle) de Minkowski associée à M .

Remarque

- 1) $\forall x \in E$, on a $0 \leq p_M(x) < \infty$ car M absorbant
- 2) si $(E, \| \cdot \|)$ espace normé alors $p_B(x) = \|x\|$ où B est la boule unité de E .

Théorème 10.6

Soit E espace vectoriel.

- (1) $C \subseteq E$ convexe, absorbant $\Rightarrow p_C$ est sublinéaire.
- (2) Si p est une semi-norme sur E , alors $B = \{x \in E : p(x) < 1\}$ est convexe, absorbant et équilibré et $p = p_B$.
- (3) Si C est convexe, absorbant et équilibré, alors p_C semi-norme.
- (4) E evt., $U \in \mathcal{U}(0_E)$ convexe $\Rightarrow U = \{x \in E : p_U(x) < 1\}$
- (5) E evt., U absorbant, équilibré $\Rightarrow \{p_U < 1\} \subseteq U \subseteq \{p_U \leq 1\}$
- (6) E evt., U absorbant, équilibré : $U \in \mathcal{U}(0_E) \Leftrightarrow B \in \mathcal{U}(0_E)$ où $B = \{p_U < 1\}$.
- (7) E evt., U absorbant, équilibré, ouvert $\Rightarrow U = \{x \in E : p_U(x) < 1\}$.

Démonstration

1) $\forall \varepsilon > 0$, $\exists \alpha, \beta > 0$ t.q. $p_C(x) \leq \alpha < p_C(x) + \varepsilon$ si $x \in \alpha C$ et $p_C(y) \leq \beta \leq p_C(y) + \varepsilon$ si $y \in \beta C$.

$$C \text{ convexe} \xrightarrow{10.3} x + y \in (\alpha + \beta) C$$

$$\Rightarrow p_C(x + y) \leq \alpha + \beta \leq p_C(x) + p_C(y) + 2\varepsilon$$

$$\xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} p_C(x + y) \leq p_C(x) + p_C(y)$$

- si $\lambda = 0$: $p_C(0 \cdot x) = p_C(0_E) = \inf \{ \alpha > 0 : 0_E \in \alpha C \} = 0$, car $0_E \in C$ (C absorbant).

Comme $0 \cdot p_C(x) = 0$ on obtient l'assertion.

$$\begin{aligned} \text{- si } \lambda > 0 : \quad p_C(\lambda x) &= \inf \{ \alpha > 0 : x \in \frac{\alpha}{\lambda} C \} \stackrel{\beta = \frac{\alpha}{\lambda}}{=} \\ &= \lambda \inf \{ \beta > 0 : x \in \beta C \} = \lambda p_C(x) \end{aligned}$$

2) B convexe car $p(x) < 1$, $p(y) < 1$, $0 \leq t \leq 1$

$$\begin{aligned} \implies p(tx + (1-t)y) &\stackrel{\text{semi-norme}}{\leq} p(tx) + p((1-t)y) \\ &= t \underbrace{p(x)}_{<1} + (1-t) \underbrace{p(y)}_{<1} < 1 \end{aligned}$$

- B équilibré car : $x \in B, |\alpha| \leq 1, \alpha \neq 0 \Rightarrow p(\alpha x) \stackrel{\text{semi-norme}}{=} |\alpha| p(x) \underset{\alpha \neq 0}{<} |\alpha| \cdot 1 \leq 1 \Rightarrow \alpha x \in B$.

En plus $0_E \in B$ et $p(0x) = p(0_E) = 0$. Donc B est équilibré.

- B absorbant car : soit $x \in E, \alpha_0 > p(x)$

$$\alpha \in \mathbb{K} \text{ t.q. } |\alpha| \geq \alpha_0 \Rightarrow p\left(\frac{1}{\alpha}x\right) \stackrel{\text{s.n.}}{=} \frac{1}{|\alpha|} p(x) \leq \frac{1}{\alpha_0} p(x) < 1$$

$$\implies \frac{1}{\alpha}x \in B \Rightarrow x \in \alpha B.$$

$$\begin{aligned} - p = p_B : p_B(x) &= \inf \{ \alpha > 0 : x \in \alpha B \} \quad (B \text{ abs.}) \\ &= \inf \left\{ \alpha > 0 : \frac{x}{\alpha} \in B \right\} \\ &= \inf \left\{ \alpha > 0 : p\left(\frac{x}{\alpha}\right) < 1 \right\} \\ &\stackrel{\text{s.n.}}{=} \inf \{ \alpha > 0 : p(x) < \alpha \} = p(x) \end{aligned}$$

3) hyp. $\stackrel{(1)}{\implies} p_c$ sublinéaire. Soit $\beta \in \mathbb{K}, \beta \neq 0$.

$$\begin{aligned} p_c(\beta x) &= \inf \{ t > 0, \beta x \in tC \} = \inf \left\{ t > 0, x \in \frac{t}{\beta}C \right\} \\ &\stackrel{C \text{ éq.}}{=} \inf \left\{ t > 0, x \in t \left(\frac{1}{|\beta|}C \right) \right\} \\ &= |\beta| \inf \left\{ \frac{t}{|\beta|} > 0 : x \in \frac{t}{|\beta|}C \right\} = |\beta| p_c(x) \end{aligned}$$

$\implies p_c$ semi-norme.

4) $U \in \mathcal{U}(0_E) \stackrel{10.4}{\implies} U$ absorbant $\implies p_U$ bien définie.

Soit $p_U(x) < 1 \Rightarrow \exists \alpha > 0$ t.q. $p_U(x) \leq \alpha < 1$ et $x \in \alpha U$, disons $x = \alpha y, y \in U$.

U convexe $\Rightarrow x = \alpha y + (1-\alpha)0_E \in U$

$\implies \{p_U < 1\} \subseteq U$.

- Soit $x \in U, 0_E \in U, x = x + 0_E \in U$

\oplus continue $\Rightarrow \exists$ voisinage V de 0_E dans E t.q. $x + V \subseteq U$.

Comme $0_E = 0 \cdot x \in V$ et mult. scalaire continue $\exists \delta > 0$ t.q. $\delta x \in V$ et $x + \delta x = (1+\delta)x \in U \Rightarrow p_U(x) \leq \frac{1}{1+\delta} < 1$

$\implies U = \{p_U < 1\}$

5) - $x \in E, p_U(x) < 1 \Rightarrow \exists \alpha \in]0, 1[$ t.q. $x \in \alpha U$

$\Rightarrow \frac{x}{\alpha} \in U.$

U équilibré $\stackrel{|a| \leq 1}{\Rightarrow} x = \alpha \cdot \frac{x}{\alpha} \in U$

$\Rightarrow \{p_U < 1\} \subseteq U.$

- $x \in U \Rightarrow x \in 1 \cdot U \Rightarrow p_U(x) = \inf \{\alpha > 0 : x \in \alpha U\} \leq 1$

$\Rightarrow U \subseteq \{p_U \leq 1\}$

6) “ \Rightarrow ” $U \in \mathcal{U}(0_E) \Rightarrow \exists$ ouvert \tilde{U} t.q. $0_E \in \tilde{U} \subseteq U.$

Soit $x \in \tilde{U} \Rightarrow \exists \varepsilon > 0$ t.q. $x + \varepsilon x = (1 + \varepsilon)x \in \tilde{U} \subseteq U$

$\Rightarrow p_U(x) \leq \frac{1}{1+\varepsilon} < 1 \Rightarrow \tilde{U} \subseteq B \Rightarrow B \in \mathcal{U}(0_E)$

“ \Leftarrow ” $B \in \mathcal{U}(0_E) \stackrel{(5)}{\Rightarrow} 0_E \in B \underset{(U \text{ équil.})}{\subseteq} U$

$\Rightarrow U \in \mathcal{U}(0_E)$

7) $B \underset{(5)}{\subseteq} U$ (équil.) $0_E \in U \underset{(abs.)}{\subseteq} B$ (voir dém. 6 “ \Rightarrow ”, $\tilde{U} \rightarrow U$) □

Proposition 10.7

Soient E evt. et $U \subseteq E$ absorbant, équilibré et convexe. Alors U est un voisinage de $0_E \Leftrightarrow p_U$ continue sur E .

Démonstration

“ \Leftarrow ” $[0, 1[$ ouvert dans $[0, +\infty[$, p_U continue $\Rightarrow B = \{p_U < 1\} = p_U^{-1}([0, 1])$ ouvert (dans E).

$0_E \in B \underset{(5)}{\subseteq} U \underset{\text{ouvert}}{\Rightarrow} U \in \mathcal{U}(0_E).$

“ \Rightarrow ” $\alpha > 0, p_U^{-1}([0, \alpha]) = \{x : p_U(x) < \alpha\} = \alpha B$ car p_U semi-norme. (10.6, (3))

$U \in \mathcal{U}(0_E) \underset{(6)}{\Rightarrow} B \in \mathcal{U}(0_E) \Rightarrow \alpha B \in \mathcal{U}(0_E)$

$\Rightarrow p_U$ continue en $0_E.$

Enfin $|p_U(x) - p_U(y)| \underset{\substack{(1) \\ \text{sublin.}}}{\leq} p_U(x - y) \Rightarrow p_U$ continue sur $E.$ □

B - Théorèmes de Hahn-Banach (versions géométriques)

$$x_0 + \text{Ker } u = \{x \in E : u(x) = u(x_0)\}$$

10.8 : 1er théorème de séparation

E evt., $A, B \subseteq E$, $A, B \neq \emptyset$, convexes, $A \cap B = \emptyset$, A ouvert.

Alors $\exists L \in E^*$, $\exists \gamma \in \mathbb{R}$ t.q. $\forall a \in A, \forall b \in B \quad \text{Re } L(a) < \gamma \leq \text{Re } L(b)$

Démonstration

- 1 - E réel, $a_0 \in A$, $b_0 \in B$, $x_0 := b_0 - a_0$. Posons $C := A + x_0 - B \implies 0_E \in C$. C convexe (10.3) et C ouvert car

$$C = \bigcup_{b \in B} \underbrace{\left(\underbrace{A}_{\text{ouvert}} + \underbrace{x_0 - b}_{\substack{\text{transl. de } A \\ = \text{homéomorph.}}} \right)}_{\text{ouvert}} \text{ ouvert.}$$

$x_0 \notin C$ (sinon $A \cap B \neq \emptyset$).

Soit $p = p_C$ la fonctionnelle de Minkowski associée à C (notons que cela est bien déf. car $C \in \mathcal{U}(0_E)$, donc, d'après 10.4 absorbant)

$$10.6 \xrightarrow{C_{\text{conv.}}} C = \{x : p(x) < 1\} \quad (*)$$

En particulier $p(x_0) \geq 1$. Soit $F = x_0 \mathbb{R} = \text{Vect } \{x_0\}$, $x = \alpha x_0 \in F$.

Sur F on définit une forme linéaire l par $l(\alpha x_0) = \alpha$.

a) $\forall x \in F$, $l(x) \leq p(x)$ car :

si $\alpha \leq 0$, évident (car $p \geq 0$).

$$\text{si } \alpha > 0 \text{ on a, } l(\alpha x_0) = \alpha = \alpha \cdot 1 \leq \alpha p(x_0) \stackrel{p \text{ sublin.}}{\stackrel{10.6}{\leq}} p(\alpha x_0)$$

b) $\xrightarrow[9.3]{\text{Hahn-Banach}} \exists L \in l(E, \mathbb{R})$ t.q. $L|_F = l$ et

$$(**) L(x) \leq p(x) \quad \forall x \in E.$$

c) L est continue car :

$$x \in C \stackrel{(*)}{\stackrel{(**)}{\implies}} L(x) < 1$$

$$\implies -L(x) = L(-x) \leq p(-x) < 1 \text{ si } -x \in C.$$

Ainsi, $|L(x)| < 1$ si $x \in C \cap (-C)$. En plus $C \cap (-C) \in \mathcal{U}(0_E)$, car \boxed{L} est continue et C ouvert. Donc L est bornée sur un voisinage de $0_E \xrightarrow{10.1} L$ continue.

$$\text{Soient } a \in A, b \in B \text{ alors } L a - L b + 1 = \underbrace{L(a - b + x_0)}_{\in C} < 1 \implies L(a) < L(b) \implies$$

$LA \cap LB = \emptyset$ et LA est à gauche de LB .

A ouvert, $L \neq 0 \xrightarrow{10.2} LA$ ouvert.

Posons $\gamma = \sup \{La : a \in A\}$.

$$\Rightarrow L(a) < \gamma \leq L(b) \quad \forall a \in A, \forall b \in B.$$

- 2 - E evt. sur \mathbb{C} . Considérons $E_{\mathbb{R}}$ l'espace vectoriel réel sous-jacent.

- 1er cas $\Rightarrow \exists L \in l(E_{\mathbb{R}}, \mathbb{R})$ avec les propriétés voulues.

Considérons $\tilde{L}(x) = L(x) - iL(ix) \xrightarrow{9.1} \tilde{L} \in l(E, \mathbb{C})$ et $Re \tilde{L} = L$. En plus, \tilde{L} continue et $Re \tilde{L} a < \gamma \leq Re \tilde{L} b \quad \forall a \in A, b \in B.$ □

Définition

Un evt. E est *localement convexe* si chaque point de E possède une base de voisinages d'ensembles convexes, ie $\forall x \in E, \forall U \in \mathcal{U}(x), \exists C$ convexe, $C \in \mathcal{U}(x)$, t.q. $x \in C \subseteq U$.

(Notons que C^0 est convexe, donc on pourrait choisir des convexes ouverts).

- Exemple

- 1) Chaque espace normé $(E, \| \cdot \|)$ est un espace vectoriel topologique localement convexe (evtlc)
- 2) contre - exemple : $L^p([0,1]), 0 < p < 1$; car C convexe ouvert non vide $\Rightarrow C = L^p$ (voir TD).

10.9 : 2ème théorème de séparation

E evtlc., $\emptyset \neq A, B \subseteq E, A \cap B = \emptyset, A, B$ convexes.

B fermé, A compact.

Alors $\exists L \in E^*, \gamma_1, \gamma_2 \in \mathbb{R}$ t.q. $Re L a < \gamma_1 < \gamma_2 < Re L b \quad \forall a \in A, \forall b \in B.$

En d'autres termes :

$$\sup_{a \in A} Re L a < \inf_{b \in B} Re L b.$$

Démonstration

1) Montrons d'abord $\exists V \in \mathcal{U}(0)$, convexe t.q. $(A + V) \cap B = \emptyset$

Soit $a \in A. A \cap B = \emptyset, B$ fermé $\xrightarrow{E_{loc. conv.}} \exists V_a \in \mathcal{U}(0), V_a$ convexe, ouvert, t.q. $(a + V_a) \cap B = \emptyset.$

$$\Rightarrow A \subseteq \bigcup_{a \in A} \underbrace{(a + V_a)}_{\text{ouvert}}$$

A compact $\Rightarrow A \subseteq \bigcup_{j=1}^N (a_j + V_{a_j}).$ Posons $V_j = V_{a_j} \quad V = V_1 \cap \dots \cap V_N$

$\Rightarrow V$ ouvert, convexe et $0 \in V.$

En plus, $A + V \subseteq \bigcup_{j=1}^N (a_j + V_j) + V \subseteq \bigcup_{j=1}^N (a_j + V_j + V_j).$ Comme chacun de ces ensembles est disjoint avec B , on obtient que $(V + A) \cap B = \emptyset.$

2) 1er cas : E réel

Posons $\tilde{A} = A + V$ $\tilde{B} = B$
 \tilde{A} ouvert car $\tilde{A} = \bigcup_{a \in A} \underbrace{(a + V)}_{\text{ouvert}}$ et $\tilde{A} \cap \tilde{B} = \emptyset$.

\tilde{A} convexe (A, V convexes +10.3), \tilde{B} convexe

$\xrightarrow{10.8} \exists L \in E^*$ t.q. $L(A + V)$ est à gauche de $L(B)$ et $L(A + V) \cap L(B) = \emptyset$.

$A + V$ ouvert $\xrightarrow{10.2} L(A + V)$ ouvert.

A compact, L continue $\Rightarrow L(A)$ compact et $L(A) \subseteq L(A + V)$. Ainsi $L(A)$ est strictement à gauche de $L(B)$.

Choisir $\gamma_1 = \frac{2}{3} \sup LA + \frac{1}{3} \inf LB$ et $\gamma_2 = \frac{1}{3} \sup LA + \frac{2}{3} \inf LB \Rightarrow$ assertion.

- 2ème cas : E complexe : comme d'habitude on passe à $E_{\mathbb{R}}$. □

Corollaire 10.10

Soit E espace vectoriel top. loc. conv. Alors E^* séparante.

Démonstration

$x_1 \neq x_2 \in E$, $\{x_j\}$ convexe, compact, fermé (car $T1$).

Appliquer 10.9 à $A = \{x_1\}$ et $B = \{x_2\}$ □

Proposition 10.11

E evtlc., $F \subseteq E$ sev, $x_0 \in E$, $x_0 \notin \overline{F}$. Alors $\exists L \in E^*$ t.q. $L(x_0) = 1$ et $L(x) = 0 \quad \forall x \in F$.

Démonstration

Appliquer le 2ème théorème de séparation 10.9 à $A = \{x_0\}$ et $B = \overline{F}$ (sev. convexe). Ainsi $\exists \tilde{L} \in E^*$ t.q. $Re \tilde{L}(x_0) < \gamma_1 < \gamma_2 < Re \tilde{L}(x) \quad \forall x \in F$.

$\xrightarrow{0_{E \subseteq F}} \tilde{L}(x_0) \neq 0$ et $\tilde{L}(x_0) \notin \tilde{L}(F) \subseteq \mathbb{K} \Rightarrow \tilde{L}(F)$ sev. propre de $\mathbb{K} \Rightarrow \tilde{L}(F) = \{0\}$

Posons $L = \frac{\tilde{L}}{\tilde{L}(x_0)} \Rightarrow L$ a les propriétés désirées. □

Théorème 10.12 : théorème de Hahn-Banach pour les evtlc :

E evtlc., $F \subseteq E$ sev., l forme linéaire continue sur F . Alors $\exists L \in E^*$ t.q. $L|_F = l$.

Démonstration

S.p.g. $l \neq 0$. Posons $F_0 = \{x \in F : l(x) = 0\}$. Alors $F_0 \subset F$ (strict). Choisir $x_0 \in F$ t.q. $l(x_0) = 1 \xrightarrow{l \text{ continue}} x_0 \notin \overline{F_0} = \overline{F_0} \cap F \Rightarrow x_0 \notin \overline{F_0}$

$\xrightarrow{10.11} \exists L \in E^*$ t.q. $L(x_0) = 1$ et $L|_{\overline{F_0}} \equiv 0$.

Soit $x \in F \Rightarrow x - l(x)x_0 \in F_0$ (car $l(x_0) = 1$) ainsi

$$L(x) - l(x) = L(x) - l(x) \underbrace{L(x_0)}_{=1} = L(\underbrace{x - l(x)x_0}_{\in F_0}) = 0$$

$$\Rightarrow L|_F = l \quad \square$$

Rappel $X \neq \emptyset$, $\mathcal{F} \subseteq \mathbb{K}^X = \{f : X \rightarrow \mathbb{K} \text{ appli.}\}$, X muni de la topologie initiale $\mathcal{T}_{\mathcal{F}}$ associée à \mathcal{F} . Alors la famille des $\bigcap_{j=1}^n f_j^{-1}(U) \in \mathcal{T}_{\mathcal{F}}$ où $U \subseteq \mathbb{K}$ ouvert, $n \in \mathbb{N}$, $f_1, \dots, f_n \in \mathcal{F}$, forme une base de $\mathcal{T}_{\mathcal{F}}$. On en déduit que l'ensemble de tous les $U_{\varepsilon, f_1, \dots, f_n}(x_0) := \bigcap_{j=1}^n \{x \in X : |f_j(x) - f_j(x_0)| < \varepsilon\}$, où $\varepsilon > 0$, $n \in \mathbb{N}$, $f_1, \dots, f_n \in \mathcal{F}$ est un système fondamental de voisinages pour $\mathcal{U}(x_0)$, $x_0 \in X$. Si X est un espace vectoriel et $\mathcal{F} \subseteq l(X)$, on a

$$U_{\varepsilon, f_1, \dots, f_N}(x_0) = x_0 + \bigcap_{j=1}^N \{x \in X : |f_j(x)| < \varepsilon\}.$$

Lemma 10.13

Soient E un espace vectoriel sur un corps \mathbb{K} et $\ell, \ell_1, \dots, \ell_n \in l(E, \mathbb{K})$. Supposons que $\bigcap_{j=1}^n \text{Ker} \ell_j \subseteq \text{Ker} \ell$ (*). Alors il existent $\alpha_j \in \mathbb{K}$ tq $\ell = \sum_{j=1}^n \alpha_j \ell_j$.

Démonstration

Soit $\Phi : E \rightarrow \mathbb{K}^n$ définie par $\Phi(x) = (\ell_1(x), \dots, \ell_n(x))$. Alors, dû à (*), $\Phi(x) = \Phi(x')$ implique que $\ell(x) = \ell(x')$. Ainsi $f(\Phi(x)) = \ell(x)$ définit une application linéaire sur $\Phi(E)$. Celle-ci admet un prolongement linéaire F sur \mathbb{K}^n . C'est à dire il existe $\alpha_j \in \mathbb{K}$ tq $F(u_1, \dots, u_n) = \sum_{j=1}^n \alpha_j u_j$. Donc $\ell(x) = f(\Phi(x)) = F(\Phi(x)) = F(\ell_1(x), \dots, \ell_n(x)) = \sum_{j=1}^n \alpha_j \ell_j(x)$.

Théorème 10.14

E espace vectoriel, $\mathcal{F} \subseteq l(E, \mathbb{K})$, \mathcal{F} sev. Supposons que \mathcal{F} soit séparante. Alors $(E, \mathcal{T}_{\mathcal{F}})$ est un evtlc. L'ens. $E^* := (E, \mathcal{T}_{\mathcal{F}})^*$ des formes linéaires continues sur E coïncide avec \mathcal{F} .

Démonstration

1) $\mathcal{T}_{\mathcal{F}}$ est T2: En effet, soit $x, y \in E$, $x \neq y$. \mathcal{F} séparante $\Rightarrow \exists f \in \mathcal{F}$ t.q. $f(x) \neq f(y)$.

$$\text{Soit } \varepsilon = |f(x) - f(y)| \Rightarrow \underbrace{B\left(f(x), \frac{\varepsilon}{3}\right)}_{B_1} \cap \underbrace{B\left(f(y), \frac{\varepsilon}{3}\right)}_{B_2} = \emptyset$$

$\Rightarrow f^{-1}(B_1) \cap f^{-1}(B_2) = \emptyset$ et $x \in f^{-1}(B_1) =: U_1$, $y \in f^{-1}(B_2) =: U_2$. f continue $\Rightarrow U_1, U_2$ ouverts.

2) • Continuité de l'addition : $x_0, y_0 \in E, z_0 = x_0 + y_0$.

Montrons que $\forall W \in \mathcal{U}(z_0) \exists U \in \mathcal{U}(x_0)$ et $\exists V \in \mathcal{U}(y_0)$ t.q. $U + V \subseteq W$.

Pour cela, soit $\widetilde{W} = \bigcap_{j=1}^N f_j^{-1}(B(0, \varepsilon)) := U_{\varepsilon, f_1, \dots, f_N}$, $f_j \in \mathcal{F}$, t.q. $\widetilde{W} + z_0 \subseteq W$.

Posons $U = x_0 + U_{\frac{\varepsilon}{2}, f_1, \dots, f_N}$, $V = y_0 + U_{\frac{\varepsilon}{2}, f_1, \dots, f_N}$

$$\Rightarrow U + V \subseteq W$$

• Continuité de \bullet_S . Montrons que $\forall \alpha_0 \in \mathbb{K}, \forall x_0 \in E, \forall W \in \mathcal{U}(\alpha_0 x_0) \exists U \in \mathcal{U}(x_0)$ et $\delta > 0$ t.q. $\forall x \in U, \forall \alpha \in \mathbb{K}$ avec $|\alpha - \alpha_0| < \delta$ on a $\alpha x \in W$.

Pour cela, écrivons $\alpha x = (\alpha - \alpha_0)(x - x_0) + (\alpha - \alpha_0)x_0 + \alpha_0(x - x_0) + \alpha_0 x_0$.

Choisir $\widetilde{W} \in \mathcal{U}(0)$, $\widetilde{W} = U_{\varepsilon, f_1, \dots, f_N}$, t.q. $\alpha_0 x_0 + \widetilde{W} \subseteq W$.

Soit $V_1 = U_{\frac{\varepsilon}{3}, f_1, \dots, f_N} \Rightarrow V_1 + V_1 + V_1 \subseteq \widetilde{W}$

Choisir $\delta > 0$ t.q. $|f_j((\alpha - \alpha_0)x_0)| = |(\alpha - \alpha_0)| |f_j(x_0)| < \frac{\varepsilon}{3}$

$\forall |\alpha - \alpha_0| < \delta, \quad j = 1, \dots, N$.

Pour $\alpha \in \mathbb{K}$ avec $|\alpha - \alpha_0| < \delta$ on donc $(\alpha - \alpha_0)x_0 \in V_1$

Choisir $U = x_0 + U_{\frac{\varepsilon}{3(\delta + |\alpha_0|)}, f_1, \dots, f_N}$. Alors $U \subseteq x_0 + U_{\frac{\varepsilon}{3\delta}, f_1, \dots, f_N}$

Soit $|\alpha - \alpha_0| < \delta$ et $x \in U$.

Alors $|f_j(x) - f_j(x_0)| < \frac{\varepsilon}{3\delta}$ et

$$\begin{aligned} |f_j((\alpha - \alpha_0)(x - x_0))| &= |\alpha - \alpha_0| |f_j(x) - f_j(x_0)| < \delta \frac{\varepsilon}{3\delta} = \frac{\varepsilon}{3} \\ \text{et } |f_j(\alpha_0(x - x_0))| &= |\alpha_0| |f_j(x) - f_j(x_0)| < |\alpha_0| \frac{\varepsilon}{3|\alpha_0|} = \frac{\varepsilon}{3} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \alpha x \in V_1 + V_1 + V_1 + \alpha_0 x_0 \subseteq \widetilde{W} + \alpha_0 x_0 \subseteq W. \quad \square$$

• Montrons que $E^* = \mathcal{F}$.

Comme chaque élément $f \in \mathcal{F}$ est linéaire et continue, on a $\mathcal{F} \subseteq (E, \mathcal{T}_{\mathcal{F}})^*$ (déf. topologie initiale)

Soit $f : E \rightarrow \mathbb{K}$ linéaire continue. Montrons que $f \in \mathcal{F}$.

Soit $U := \{x \in E : |f(x)| < 1\} \Rightarrow U$ ouvert, donc $U \in \mathcal{T}_{\mathcal{F}}$.

Comme $0 \in U$ (f linéaire!) $\exists V \in \mathcal{U}(0), V = \bigcap_{j=1}^N \{x \in E : |f_j(x)| < \varepsilon\} = U_{\varepsilon, f_1, \dots, f_N}$ t.q. $V \subseteq U$.

f linéaire $\Rightarrow \delta V \subseteq \delta U = \{x : |f(x)| < \delta\}$.

Soit $K = \bigcap_{j=1}^N \text{Ker } f_j \Rightarrow K \subseteq \text{Ker } f$ car :

$x \in K \Rightarrow f_j(x) = 0 \Rightarrow x \in \delta V \subseteq \delta U = \{|f| < \delta\} \quad \forall \delta > 0, \quad \delta \rightarrow 0 \Rightarrow f(x) = 0$.

$$\xrightarrow[10.13]{\Rightarrow} f = \sum_{j=1}^n \alpha_j f_j \quad (\alpha_j \in \mathbb{K}) \xrightarrow[\mathcal{F}_{\text{sev}}]{\Rightarrow} f \in \mathcal{F}.$$

3) $(E, \mathcal{T}_{\mathcal{F}})$ est localement convexe car les ensembles $U_{\varepsilon, f_1, \dots, f_n} = \bigcap_{j=1}^n \{x \in E : |f_j(x)| < \varepsilon\}$ du système fondamentale de voisinages de $\mathcal{U}(0)$ sont des ensembles convexes, dû à la linéarité des f_j . □

Théorème 10.15 : 3ème théorème de séparation

(E, \mathcal{T}) evt., E^* séparante, $\emptyset \neq A, B \subseteq E$ convexes, $A \cap B = \emptyset$.

Supposons que A, B soient compacts. Alors $\exists L \in E^*$ t.q.

$$\sup_{a \in A} \text{Re } L a < \inf_{b \in B} \text{Re } L b.$$

Démonstration

Soit $\mathcal{F} = E^* \Rightarrow \mathcal{F}$ séparante et \mathcal{F} sev de $l(E, \mathbb{K})$

$\xrightarrow{10.14} (E, \mathcal{T}_{\mathcal{F}})$ evtlc. et $(E, \mathcal{T}_{\mathcal{F}})^* = \mathcal{F} = E^*$. Il est claire que $\mathcal{T}_{\mathcal{F}} \subseteq \mathcal{T}$.

10.9 \implies assertion (car A compact dans $\mathcal{T} \Rightarrow A$ compact dans $\mathcal{T}_{\mathcal{F}}$; B compact dans $\mathcal{T}_{\mathcal{F}} \xrightarrow{T_2} B$ fermé dans $\mathcal{T}_{\mathcal{F}}$).

XI - LA STRUCTURE DES ESPACES VECTORIELS TOPOLOGIQUES LOCALEMENT CONVEXES

$M \subseteq (E, \|\cdot\|)$ borné s'il \exists une boule $B = B(0, r)$ t.q. $M \subseteq B$. Notons aussi que $B = r B(0, 1)$

Définition

Soit (E, \mathcal{T}) evt.. $M \subseteq E$ est dit \mathcal{T} -borné si

$\forall U \in \mathcal{U}(0), \exists \lambda_0 > 0$ t.q. $\forall \lambda \in \mathbb{R} : \lambda > \lambda_0 \Rightarrow M \subseteq \lambda U$

Remarque

- On peut se restreindre à prendre des U d'un système fondamental de $\mathcal{U}(0)$.
- Si (E, \mathcal{T}) est un espace normé, alors les deux définitions coïncident.

Lemme 11.1

Soit (E, \mathcal{T}) un evt et V un voisinage convexe de 0, ou bien, soit E un evtlc et U un voisinage arbitraire de 0. Alors U et V contiennent un voisinage Ω de 0 qui est ouvert, convexe, équilibré et absorbant.

Démonstration

$0 \in U, E$ loc. convexe $\Rightarrow \exists$ ouvert convexe V t.q. $0 \in V \subseteq U$. Comme la multiplication scalaire est continue,

$\exists \delta > 0, \exists W$ ouvert, $0 \in W$ t.q. $\mu W \subseteq V \forall |\mu| \leq \delta$

- De plus, soit $\tilde{U} = \bigcap_{|\alpha|=1} \alpha V$; alors \tilde{U} est convexe (claire) et équilibré car:

$$|\lambda| \leq 1, \lambda = |\lambda| e^{i\theta} \Rightarrow \lambda \tilde{U} = \bigcap_{|\alpha|=1} |\lambda| \alpha e^{i\theta} V = \bigcap_{|\beta|=1} |\lambda| \beta V \underset{(*)}{\subseteq} \bigcap_{|\beta|=1} \beta V = \tilde{U},$$

Notons que $(*)$ est vraie, car $x \in \beta V, 0 \in \beta V$ et βV convexe $\Rightarrow x|\lambda| + (1-|\lambda|)0 \in \beta V$

$$\Rightarrow |\lambda| \beta V \subseteq \beta V$$

- Soit $W_0 := \bigcup_{|\mu| \leq \delta} \mu W$. Alors $0 \in W_0$ et W_0 est équilibré, ouvert, $W_0 \subseteq V$ et $W_0 \subseteq \tilde{U}$

car : soit $x_0 \in W_0, |\alpha| = 1, W_0$ équilibré $\Rightarrow \bar{\alpha} x_0 \in W_0 \subseteq V$

$$\Rightarrow x_0 \in \alpha V \Rightarrow x_0 \in \tilde{U}.$$

- Donc $\tilde{U} \in \mathcal{U}(0)$. Soit $\Omega = \tilde{U}^0 \Rightarrow \Omega$ ouvert, $0 \in \Omega, \Omega$ convexe, équilibré et absorbant (10.4) □

Théorème 11.2 : théorème de Kolmogorov

Soit E evt. Alors E est normable si et seulement si \exists un voisinage convexe et borné de 0_E .

Démonstration

“ \Rightarrow ” E normable $\Rightarrow B = \{x : \|x\| < 1\}$ convexe, ouvert, borné.

“ \Leftarrow ”

- Soit V convexe borné, $V \in \mathcal{U}(0_E)$, alors d’après 11.1, $\exists U \subseteq V, U \in \mathcal{U}(0_E), U$ ouvert, équilibré, convexe, absorbant et borné (notons que V borné, $U \subseteq V \Rightarrow U$ borné).
- Soit p_U la jauge de Minkowski associée à U . Posons $\|x\| := p_U(x)$.

10.6 (3) $\Rightarrow p_U$ semi-norme.

Soit $x \neq 0, E$ esp. $T_1 \Rightarrow \exists$ voisinage V de 0 t.q. $x \notin V$.

U borné, $\exists t_0 > 0, \forall t \geq t_0 : U \subseteq tV \Rightarrow \frac{1}{t}U \subseteq V$
 $\Rightarrow x \notin \frac{1}{t}U \Rightarrow p_U(x) \geq \frac{1}{t_0} > 0 \Rightarrow p_U$ norme.

- U ouvert $\xrightarrow{10.6} \{x : p_U(x) < 1\} = U$

$$\xrightarrow{\forall r > 0} \{x : p_U(x) < r\} = rU.$$

Notons que $\{rU : r > 0\}$ est un système fondamental de $\mathcal{U}(0_E)$ pour la topologie \mathcal{T} car :

soit $W \in \mathcal{T}, 0_E \in W \Rightarrow \exists r > 0$ t.q. $rU \subseteq W$ car U borné.

Comme un système fondamental de $\mathcal{U}(0_E)$ associé à la topologie induite par la norme est l’ensemble des boules $\{x : \|x\| < r\} = \{x : p_U(x) < r\}$ et que les systèmes fondamentaux de voisinages déterminent de façon unique une topologie, on a que \mathcal{T} coïncide avec la topologie induite pour $\|\cdot\|$ sur E □

Définitions 1) Soit \mathcal{P} une famille de semi-normes sur un espace vectoriel E . On dit que \mathcal{P} est faiblement séparante, si $\forall x \in E, x \neq 0_E, \exists p \in \mathcal{P}$ t.q. $p(x) \neq 0$.

2) Soit \mathcal{P} une famille de semi-normes sur un espace vectoriel E . Soit $U_{\varepsilon, p_1, \dots, p_n} = \bigcap_{j=1}^n \{x \in E : p_j(x) < \varepsilon\}$. Alors la famille des ensembles

$$x_0 + U_{\varepsilon, p_1, \dots, p_n}, (\varepsilon > 0, n \in \mathbb{N}, p_j \in \mathcal{P}, x_0 \in E)$$

est une base de d’une topologie $\mathcal{O}_{\mathcal{P}}$ sur E , dite ”topologie invariante par translation engendrée par \mathcal{P} ”.

Notons que si U parcourt un système fondamental de voisinages de 0_E , alors $x_0 + U$ parcourt un système fondamental de voisinages de x_0 .

En plus, $x_0 + U_{\varepsilon, p_1, \dots, p_n} = \bigcap_{j=1}^n \{x \in E : p_j(x - x_0) < \varepsilon\}$

Exemple: Soit E esp. vect., $\mathcal{F} \subseteq l(E, \mathbb{K})$ et $\mathcal{P} = \{|f| : f \in \mathcal{F}\}$. Alors $\mathcal{T}_{\mathcal{F}} = \mathcal{O}_{\mathcal{F}}$. (Voir 10.14).

Proposition 11.3

Soit \mathcal{P} une famille de semi-normes sur un espace vectoriel E . Supposons que \mathcal{P} soit faiblement séparante. Soit $\mathcal{O}_{\mathcal{P}}$ la topologie invariante par translation (i.t.) engendrée par \mathcal{P} . Alors

- 1) $(E, \mathcal{O}_{\mathcal{P}})$ est un evtlc.
- 2) Chaque $p \in \mathcal{P}$ est continue.
- 3) $M \subseteq E$ est $\mathcal{O}_{\mathcal{P}}$ -borné $\iff \forall p \in \mathcal{P}, p$ est bornée sur M
(ie $\sup_{x \in M} p(x) < \infty$).

Démonstration

- 1) voir 10.14. Notons que $\mathcal{O}_{\mathcal{P}}$ est $T1$. En effet, soit $x_0 \in E$. \mathcal{P} faiblement séparante $\implies \exists p \in \mathcal{P} : p(x_0) \neq 0 \implies 0_E \notin \{x \in E : p(x - x_0) < \frac{1}{2}p(x_0)\} =: V(x_0)$. Notons que $V(x_0) \in \mathcal{U}(x_0)$ et que V est ouvert. Donc $0_E \notin \bigcup_{x_0 \neq 0_E} V(x_0) = E \setminus \{0_E\}$. Ainsi $\{0_E\}$ est un fermé.
- 2) clair (par déf. de la topologie invariante par translation)
- 3) “ \implies ” M borné, $p \in \mathcal{P} \implies B = \{x : p(x) < 1\}$ ouvert; $B \in \mathcal{U}(0) \xrightarrow{\text{déf. borné}} \exists \alpha > 0 M \subseteq \alpha B$.
 $\xrightarrow{p \text{ s.n.}} \forall x \in M, p(x) < \alpha$.

“ \impliedby ” Supposons que chaque $p \in \mathcal{P}$ soit bornée sur M .

Soit $U \in \mathcal{U}(0)$. Choisir $U_{\varepsilon, p_1, \dots, p_m} := \bigcap_{j=1}^m \{x : p_j(x) < \varepsilon\} \subseteq U$

$\xrightarrow{\text{hyp.}} p_j < C_j$ sur $M, j = 1, \dots, m$

Soit $\alpha = \max_j C_j \frac{1}{\varepsilon} \implies M \subseteq \alpha U$ (car si $x \in M \implies p_j(x) < C_j \leq \alpha \varepsilon$) □

Théorème 11.4

Soit (E, \mathcal{T}) evtlc. Alors il existe une famille faiblement séparante \mathcal{P} de semi-normes continues sur E t.q. la topologie $\mathcal{O}_{\mathcal{P}}$ invariante par translation engendrée par \mathcal{P} coïncide avec \mathcal{T} .

En d'autres mots, chaque evtlc est déterminé par une famille de semi-normes.

Démonstration

Soit $\mathcal{P} = \{p_U : U \text{ convexe, ouvert, équilibré, } 0_E \in U\}$, où p_U est la jauge de Minkovski associée à U . Alors

- 1) $\mathcal{P} \neq \emptyset$ (E loc. convexe + 11.1)
- 2) $p \in \mathcal{P} \xrightarrow{10.6(3)} p$ semi-norme
- 3) \mathcal{P} faiblement séparante : en effet, soit $x \in E, x \neq 0_E$ esp. $T_1 \xrightarrow{11.1} \exists V \in \mathcal{U}(0_E), V$ convexe, équilibré, ouvert t.q. $x \notin V$.

Comme $V \xrightarrow{10.6(4)} \{x : p_V(x) < 1\}$ on a $p_V(x) \geq 1$. De plus, $p_V \in \mathcal{P}$.

- 4) $p_U \in \mathcal{P} \xrightarrow{10.7} p_U$ continue.
 5) $\mathcal{O}_{\mathcal{P}} \subseteq \mathcal{T}$, claire car p_U continue $\implies \{p_U < \varepsilon\} \in \mathcal{T}$.
 6) Soit $U \in \mathcal{T}$, $U \in \mathcal{U}(0_E) \xrightarrow{11.1} \exists$ ouvert, convexe, équilibré V t.q. $0_E \in V \subseteq U$.

$\xrightarrow{10.6} V = \{x : p_V(x) < 1\}$ et p_V continue (dans $\mathcal{O}_{\mathcal{P}}$ et \mathcal{T}).

$\implies V$ est $\mathcal{O}_{\mathcal{P}}$ ouvert.

donc chaque voisinage U de 0_E dans \mathcal{T} est un voisinage de 0_E dans $\mathcal{O}_{\mathcal{P}} \implies \mathcal{T} \subseteq \mathcal{O}_{\mathcal{P}}$.

$\implies \mathcal{T} = \mathcal{O}_{\mathcal{P}}$ □

Théorème 11.5 (Théorème de métrisation d'evtlc.)

Soit (E, \mathcal{T}) evtlc. et \mathcal{P} une famille (faiblement séparante) de semi-normes qui induit la topologie \mathcal{T} , i.e. $\mathcal{T} = \mathcal{O}_{\mathcal{P}}$. Alors les assertions suivantes sont équivalentes :

- 1) \mathcal{T} peut être définie par une famille faiblement séparante dénombrable de semi-normes.
- 2) \exists une distance invariante par translation qui induit la topologie \mathcal{T} ($d(x, z) = d(x + y, z + y) \quad \forall x, y, z$)
- 3) E métrisable
- 4) L'espace E est un espace à base dénombrable de voisinages.

Démonstration

(1) \implies (2) : (E, \mathcal{T}) evtlc., $\mathcal{D} = \{p_j : j = 1, 2, \dots\}$ engendre la topologie \mathcal{T} , i.e. $\mathcal{T} = \mathcal{O}_{\mathcal{D}}$ et $\{x_0 + U_{\varepsilon, p_1, \dots, p_n}, \varepsilon > 0, p_j \in \mathcal{D}, n \in \mathbb{N}\}$ est une base de voisinages de x_0 . Notons que tous les $p_j \in \mathcal{D}$ sont continues (voir 11.3).

Posons $d(x, y) = \max_j \frac{c_j p_j(x-y)}{1+p_j(x-y)} \quad j = 1, 2, \dots$ où $c_j > 0, c_j \rightarrow 0$

• d distance $\left(\frac{\delta}{1+\delta} \text{ monotone}\right)$, d invariante par translation.

• Soit $B_r := \{x : d(0, x) < r\}$. Montrons que $\{B_r, r > 0\}$ est un système fondamental de voisinages convexes et équilibrés de 0_E (pour la topologie \mathcal{T}).

En effet, fixons $r > 0$. Si $c_i \leq r$ (d'ailleurs vrai pour presque tous les $i \in \mathbb{N}$), alors $\frac{c_i p_i}{1+p_i} \leq r$;

donc $B_r = \bigcap_{i: c_i > r} \left\{x : p_i(x) < \frac{r}{c_i - r}\right\}$ est une intersection finie d'ouverts de \mathcal{T} .

$\implies B_r \in \mathcal{T}$

• Soit $V_i = \left\{x : p_i(x) < \frac{r}{c_i - r}\right\} \implies V_i$ convexe (car p_i semi-norme) $\implies B_r$ convexe.

• $0_E \in B_r$.

• Soit $W \in \mathcal{U}_{\mathcal{T}}(0_E) \implies \exists p_1, \dots, p_n \in \mathcal{D}$ t.q. $\bigcap_{i=1}^n \{x : p_i(x) < \delta_i\} \subseteq W$ ($\delta_i < 1$).

Soit $2r < \min\{c_1 \delta_1, \dots, c_n \delta_n\}$ et $x \in B_r$. Alors $\frac{c_i p_i(x)}{1+p_i(x)} < r < \frac{c_i \delta_i}{2}, \quad i = 1, \dots, n$

$\xrightarrow{\delta_i < 1} p_i(x) < \delta_i \implies B_r \subseteq W$.

• B_r équilibré, car p_i semi-norme.

conclusion : $\{B(0, r), r > 0\}$ base de voisinages de $\mathcal{U}_d(0_E)$ et de $\mathcal{U}_{\mathcal{T}}(0_E) \Rightarrow$ topologie induite par d coïncide avec $\mathcal{T} = \mathcal{O}_{\mathcal{D}}$. (Notons l'invariance par translation: $d(x+y, x+z) = d(y, z)$).

(2) \Rightarrow (3) : claire

(3) \Rightarrow (4) : $\{B(x_0, \frac{1}{n}) : n \in \mathbb{N}\} \subseteq \mathcal{U}_d(x_0)$.

(4) \Rightarrow (1) : Soit $\{V_n : n \in \mathbb{N}\}$ un système fondamental dénombrable de $\mathcal{U}_{\mathcal{T}}(0)$. Notons que $\mathcal{T} = \mathcal{O}_{\mathcal{P}}$.

$\forall n \in \mathbb{N}, \exists \varepsilon > 0, \exists p_1^{(n)}, \dots, p_m^{(n)} \in \mathcal{P}$ t.q. $\bigcap_{j=1}^{m_n} \{p_j^{(n)}(x) < \varepsilon\} \subseteq V_n$ (*).

Soit $\mathcal{P}_n = \{p_1^{(n)}, \dots, p_m^{(n)}\} \subseteq \mathcal{P}, \quad \mathcal{S} = \bigcup_{n=1}^{\infty} \mathcal{P}_n$.

Notons que \mathcal{S} est faiblement séparante. En effet, soit $x_0 \neq 0_E \Rightarrow \exists n : x_0 \notin V_n \xRightarrow{(*)} p_{j(n)}^{(n)}(x_0) \geq \varepsilon$.

Montrons que la topologie $\mathcal{O}_{\mathcal{S}}$ i.t. engendrée par \mathcal{S} coïncide avec \mathcal{T} . Comme $\mathcal{S} \subseteq \mathcal{P}$ on a $\mathcal{O}_{\mathcal{S}} \subseteq \mathcal{O}_{\mathcal{P}}$. (exo.).

Soit $U_{\varepsilon, p_1, \dots, p_m} \in \mathcal{O}_{\mathcal{P}}$ et $0_E \in U_{\varepsilon, p_1, \dots, p_m}$.

Comme $\{V_n : n \in \mathbb{N}\}$ est un système fondamental de $\mathcal{U}(0_E)$ pour $\mathcal{O}_{\mathcal{P}}$, on trouve un $n \in \mathbb{N}$ t.q. $V_n \subseteq U_{\varepsilon, p_1, \dots, p_m}$

$$\xRightarrow{(*)} \exists q_j \in \mathcal{S} \text{ t.q. } \bigcap_{j=1}^N \{q_j(x) < \hat{\varepsilon}\} \subseteq V_n$$

$$\Rightarrow \mathcal{O}_{\mathcal{P}} \subseteq \mathcal{O}_{\mathcal{S}}.$$

Conclusion: $\mathcal{T} = \mathcal{O}_{\mathcal{P}} \subseteq \mathcal{O}_{\mathcal{S}}$ □

- **Remarque** • On peut remplacer dans (1) \Rightarrow (2) la distance d par

$$d'(x, y) = \sum_{j=1}^{\infty} \frac{1}{2^j} \frac{p_j(x-y)}{1 + p_j(x-y)}$$

• Si E est un espace topologique arbitraire, alors, en général, (4) $\not\Rightarrow$ (3).

Définition

Un evt. E est dit *espace de Fréchet* si E est loc. convexe et métrisable par une distance complète.

- Exemple

- chaque espace de Banach est un espace de Fréchet.
- $(C^{\infty}([0, 1]), \mathcal{P})$, $\mathcal{P} = \{p_n : n \in \mathbb{N}\}$ où $p_n(f) = \max_{x \in [0, 1]} |f^{(n)}(x)|$

($n = 0, 1, \dots$) est une semi-norme. Notons que \mathcal{P} est faiblement séparante. $\mathcal{B} := \{f_0 + \bigcap_{j=1}^n \{|p_j(f)| < \varepsilon\} : n \in \mathbb{N}, \varepsilon > 0\}$

base de voisinage de $\mathcal{U}(f_0)$; $f_0 \in C^\infty([0, 1])$.

$$\mathcal{B} = \left\{ \left\{ f \in C^\infty([0, 1]) : \max_{x \in [0, 1]} |f^{(j)}(x) - f_0^{(j)}(x)| < \varepsilon \right\}, j = 0, \dots, n, n \in \mathbb{N}, \varepsilon > 0 \right\}$$

$(C^\infty([0, 1]), \mathcal{P})$ est un espace de Fréchet qui n'est pas normable (exo).

Autre exemple: L'espace des fonctions entières muni de la topologie de la convergence compacte: $f_n \xrightarrow[\text{compact}]{} f \iff \forall K \subseteq \mathbb{C}, K \text{ compact}, \max_{z \in K} |f_n(z) - f(z)| \rightarrow 0$ pour $n \rightarrow \infty$ (exo).

XII - TOPOLOGIE FAIBLE ET FAIBLE-*

A - TOPOLOGIE FAIBLE

Définition

Soit $(E, \|\cdot\|)$ un espace normé. Alors la *topologie faible* $\sigma := \sigma(E, E^*)$ est la topologie la plus grossière sur E t.q. tous les éléments de E^* soient continus (c'est la topologie initiale sur E associée à E^*).

Remarque

- 1) $\xrightarrow{10.14} (E, \sigma(E, E^*))$ evtlc. et $(E, \sigma)^* = E^*$.
- 2) $\sigma \subseteq \mathcal{T}_{\|\cdot\|}$ où $\mathcal{T}_{\|\cdot\|}$ est la topologie induite par $\|\cdot\|$ sur E
- 3) Système fondamental de $\mathcal{U}(x_0)$ ($x_0 \in E, f_j \in E^*, \varepsilon > 0, n \in \mathbb{N}$):

$$\begin{aligned} x_0 + U_{\varepsilon, f_1, \dots, f_n} &= \{x : |f_j(x) - f_j(x_0)| < \varepsilon, j = 1, \dots, n\} \\ &= x_0 + \bigcap_{j=1}^n \{x : |f_j(x)| < \varepsilon\} \end{aligned}$$

- 4) $(x_n)_n \in E^{\mathbb{N}}$ converge faiblement vers x (not.: $x_n \xrightarrow{\sigma} x$)
 $\iff f(x_n) \rightarrow f(x) \forall f \in E^*$.

Proposition 12.1

Soit $(E, \|\cdot\|)$ espace normé.

- 1) si $\dim E = \infty$, alors chaque voisinage \tilde{V} faible de 0_E —i.e. $\tilde{V} \in \mathcal{U}_\sigma(0)$ —contient un sev. de dimension infinie.
- 2) $\sigma = \mathcal{T}_{\|\cdot\|} \iff \dim E < \infty$

Démonstration

- 1) - $\dim E = \infty$. Soit $V = U_{\varepsilon, f_1, \dots, f_n} \subseteq \tilde{V}$, $f_j \in E^*, f_j \neq 0$. Considérons $N = \bigcap_{j=1}^n \text{Ker } f_j \implies N \subseteq V \subseteq \tilde{V}$.
 Soit $T : E \rightarrow \mathbb{K}^n$ définie par $T(x) = (f_1(x), \dots, f_n(x))$. Alors T est linéaire et $\text{Ker } T = N$.

Le théorème des isomorphismes implique que E/N est isomorphe à $T(E) \subseteq \mathbb{K}^n$. Donc $\text{codim}N = \dim T(E) \leq n < \infty$. Comme $\dim E = \infty$, on obtient $\dim N = \infty$.

2) Soit $r \in]0, +\infty]$. Comme chaque boule $B(0, r)$ contenant un sev. coïncide avec E , on voit avec 1) que $\sigma \subsetneq \mathcal{T}_{\|\cdot\|}$ si $\dim E = \infty$.

Soit $\dim E = n$ et $\{x_1, \dots, x_n\}$ base algébrique de E . Ainsi $x \in E \Rightarrow x = \sum_{j=1}^n \alpha_j x_j$ ($\alpha_j \in \mathbb{K}$).

Soit $f_j(x) = \alpha_j$ ($j = 1, \dots, n$). Notons que les coefficients α_j sont déterminés de façon unique. Ainsi f_j est bien défini et $f_j \in E^*$.

Soit $U = \bigcap_{j=1}^n \{x \in E : |f_j(x)| < 1\} \Rightarrow U \in \sigma$ et $U = \bigcap_{j=1}^n \{x \in E : |\alpha_j| < 1\}$. Donc U est la boule unité pour la norme $\|\cdot\|_\infty$, donnée par $\|x\|_\infty = \max_j |\alpha_j|$.

Comme $\|\cdot\|$ est équivalente à $\|\cdot\|_\infty$, il existe $\delta > 0$ tq $\delta U \subseteq B_{\|\cdot\|}(0, 1)$

$\Rightarrow \mathcal{T}_{\|\cdot\|} \subseteq \sigma$. Par définition, $\sigma \subseteq \mathcal{T}_{\|\cdot\|}$. Donc $\mathcal{T}_{\|\cdot\|} = \sigma$. □

Remarque Soit $(E, \|\cdot\|)$ un espace normé de dimension infinie. Alors d'après 12.1(1), l'intérieur faible de la boule unité $B(0, 1)$ est \emptyset .

Proposition 12.2

$(E, \|\cdot\|)$ espace-normé, $C \subseteq E$ convexe. Alors $\overline{C}^w = \overline{C}$, où \overline{C}^w est l'adhérence faible de C .

Démonstration

Soit $\sigma = \sigma(E, E^*)$ la topologie faible sur E . \overline{C}^w σ -fermé $\Rightarrow E \setminus \overline{C}^w$ σ -ouvert

$\Rightarrow E \setminus \overline{C}^w$ $\mathcal{T}_{\|\cdot\|}$ -ouvert $\Rightarrow \overline{C}^w$ -fermé pour $\mathcal{T}_{\|\cdot\|}$. Ainsi $\overline{C} \subseteq \overline{C}^w$

(notons que \overline{C} est le plus petit fermé qui contient C)

Soit $x_0 \in E \setminus \overline{C}$. Mq $x_0 \notin \overline{C}^w$. Utilisons le 2ème théorème de séparation pour l'evtlc $(E, \|\cdot\|)$, $A = \{x_0\}$, $B = \overline{C}$. Notons que C convexe $\xrightarrow{10.3} \overline{C}$ convexe.

$\xrightarrow{10.9} \exists f \in E^* = (E, \sigma)^*$, $\exists \gamma \in \mathbb{R} : \forall x \in \overline{C}$

$$\text{Re } f(x_0) < \gamma < \text{Re } f(x)$$

Soit $U = \{x \in E : \text{Re } f(x) < \gamma\} \Rightarrow U$ σ -ouvert car $f \in (E, \sigma)^*$.

Comme $x_0 \in U$ et que $U \cap C = \emptyset$, on a $x_0 \notin \overline{C}^w$. Ainsi $\overline{C}^w \subseteq \overline{C}$.

Conclusion: $\overline{C} = \overline{C}^w$. □

Corollaire 12.3

E espace normé $((E, \|\cdot\|))$, $C \subseteq E$ convexe. Sont équivalentes :

- 1) C $\|\cdot\|$ -fermé
- 2) C σ -fermé.

Démonstration clair

Remarque En particulier, la boule $\overline{B}(0, 1) = \{x \in E, \|x\| \leq 1\}$ est faiblement fermée.

Théorème 12.4 (Mazur)

Soit $(E, \|\cdot\|)$ espace normé et $x_n \xrightarrow{w} x$ (convergence faible). Alors il existe des combinaisons convexes y_k de x_n i.e.

$$y_k = \sum_{j=1}^{n_k} \alpha_j^{(k)} x_j, \sum_{j=1}^{n_k} \alpha_j^{(k)} = 1, \alpha_j^{(k)} \geq 0 \quad \text{t.q.} \quad y_k \xrightarrow{\|\cdot\|} x.$$

Démonstration

Soit H l'enveloppe convexe de $\{x_1, x_2, \dots\}$. Hyp.: $x \in \overline{H}^w \stackrel{12.2}{=} \overline{H} \Rightarrow \exists (y_k) \in H^{\mathbb{N}}$ t.q. $y_k \xrightarrow{\|\cdot\|} x$.

Lemme 12.5

Soit E espace vectoriel, $\mathcal{F} \subseteq l(E, \mathbb{K})$, \mathcal{F} sev séparant, et $\mathcal{T}_{\mathcal{F}}$ la topologie initiale sur E induite par \mathcal{F} .

Alors $(E, \mathcal{T}_{\mathcal{F}})$ est métrisable $\Leftrightarrow \dim \mathcal{F}$ est au plus dénombrable

Démonstration

" \Leftarrow " $\{u_n : n \in \mathbb{N}\}$ base algébrique de \mathcal{F} ; $u \in \mathcal{F} \Rightarrow \exists \alpha_j \in \mathbb{K}$ t.q. $u = \sum_{j=0}^n \alpha_j u_j$. Les α_j sont déterminés de façon unique. Soit $p_n(x) := |u_n(x)|$, $n \in \mathbb{N}$, $x \in E \Rightarrow p_n$ semi-norme sur E . \mathcal{F} séparante $\Rightarrow \mathcal{S} = \{p_n : n \in \mathbb{N}\}$ faiblement séparante. \mathcal{S} engendre la topologie $\mathcal{T}_{\mathcal{F}}$ car:

- $x_0 + \bigcap_{j=1}^n \{|p_j| < \varepsilon\}$ élément d'un système fondamental de $\mathcal{U}(x_0)$ pour la topologie $\mathcal{O}_{\mathcal{S}}$.
- $\mathcal{O}_{\mathcal{S}} \subseteq \mathcal{T}_{\mathcal{F}}$ car chaque p_j est $\mathcal{T}_{\mathcal{F}}$ -continue, donc $\{|p_j| < \varepsilon\}$ $\mathcal{T}_{\mathcal{F}}$ -ouvert.
- $\mathcal{T}_{\mathcal{F}} \subseteq \mathcal{O}_{\mathcal{S}}$, car : $u \in \mathcal{F} \xRightarrow{(x \in E)} u(x) = \sum_{j=0}^n \alpha_j u_j(x)$

$$\Rightarrow |u(x)| \leq \overbrace{\sum_{j=0}^n |\alpha_j|}^{:=c} \max_{1 \leq j \leq n} |u_j(x)| = c \max_{1 \leq j \leq n} p_j(x)$$

$$\Rightarrow \bigcap_{j=1}^n \{|p_j| < \varepsilon/c\} \subseteq \{|u| < \varepsilon\} \Rightarrow \{|u| < \varepsilon\} \in \mathcal{U}_{\mathcal{O}_{\mathcal{S}}}(0) \Rightarrow \mathcal{U}_{\mathcal{T}_{\mathcal{F}}}(0) \subseteq \mathcal{U}_{\mathcal{O}_{\mathcal{S}}}(0).$$

Comme $\mathcal{O}_{\mathcal{S}}$ et $\mathcal{T}_{\mathcal{F}}$ sont invariantes par translation, et que les systèmes de voisinages déterminent de façon unique une topologie, on a $\mathcal{O}_{\mathcal{S}} = \mathcal{T}_{\mathcal{F}}$.

Donc $\mathcal{T}_{\mathcal{F}}$ est engendrée par une famille dénombrable de semi-normes $\stackrel{11.5}{\Rightarrow} \mathcal{T}_{\mathcal{F}}$ métrisable.

" \Rightarrow " Soit $\mathcal{T}_{\mathcal{F}}$ métrisable. Notons que d'après 10.14, $(E, \mathcal{T}_{\mathcal{F}})$ est un evtlc et que $\mathcal{T}_{\mathcal{F}} = \mathcal{O}_{\{|u| : u \in \mathcal{F}\}}$.

11.5 $\Rightarrow \exists$ famille \mathcal{D} dénombrable et faiblement séparante de semi-normes continues t.q. $\mathcal{T}_{\mathcal{F}} = \mathcal{O}_{\mathcal{D}}$ et $\mathcal{D} \subseteq \{|u| : u \in \mathcal{F}\}$. Donc $\mathcal{D} = \{|u_n| : n \in \mathbb{N}\}$ ($u_n \in \mathcal{F}$).

Montrons que $\text{Vect} \{u_n : n \in \mathbb{N}\} = \mathcal{F}$. Pour cela, soit $u \in \mathcal{F}$.

Comme $\{|u| < \varepsilon\}$ est $\mathcal{T}_{\mathcal{F}}$ -ouvert $\stackrel{\mathcal{T}_{\mathcal{F}} \equiv \mathcal{O}_{\mathcal{D}}}{\text{d.éf.}} \exists u_j (j = 1, \dots, n), |u_j| \in \mathcal{D} \text{ t.q. } \bigcap_{j=1}^n \{|u_j| < \varepsilon_j\} \subseteq \{|u| < \varepsilon\}$. Notons que $n = n(\varepsilon), \varepsilon_j = \varepsilon_j(\varepsilon)$.

Soit $u_j(x) = 0 \forall j \in \{1, \dots, n\} \Rightarrow |u_j|(x) < \varepsilon_j \Rightarrow |u(x)| < \varepsilon$. De plus, en remplaçant x par αx , on a $\forall \alpha$:

$$|\alpha| |u(x)| < \varepsilon \Rightarrow u(x) = 0 \Rightarrow \text{Ker } u \supseteq \bigcap_1^n \text{Ker } u_j$$

$$\stackrel{10.13}{\Rightarrow} u \in \text{Vect} \{u_1, \dots, u_n\}$$

Il existe un sous-système libre maximal de $\{u_n : n \in \mathbb{N}\}$. Celui-ci est une base algébrique de \mathcal{F} . \square

Proposition 12.6

$(E, \|\cdot\|)$ espace normé, $\sigma = \sigma(E, E^*)$ topologie faible. Alors (E, σ) métrisable $\iff \dim E < +\infty$

Démonstration

“ \Leftarrow ” $\dim E < \infty \stackrel{12.1}{\implies} \sigma = \mathcal{T}_{\|\cdot\|} \implies (E, \sigma)$ métrisable.

“ \Rightarrow ” σ métrisable $\stackrel{12.5}{\iff} \dim E^*$ au plus dénombrable (notons que $\mathcal{F} := E^* \subseteq l(E, \mathbb{K})$ est séparante : cf. théorème de Hahn-Banach, corollaire 9.9).

E^* est un espace de Banach; donc espace métrique complet. Supposons que $\{x_1^*, x_2^* \dots\}$ soit une base algébrique dénombrable (fini ou non) de E^* . Soit $F_n = \text{Vect} \{x_1^*, \dots, x_n^*\} \implies E^* = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} F_n$. En plus, $\dim F_n = n < +\infty$; donc F_n complet $\implies F_n$ fermé dans E^*
 $\stackrel{\text{Baire}}{\implies} \exists n_0 : (F_{n_0})^0 \neq \emptyset$.

Ainsi on a trouvé un sev. V de E^* de dimension finie t.q. $V^0 \neq \emptyset \implies V = E^*$ et $\dim E^* < \infty \implies \dim E < +\infty$. \square

B - Topologie faible-*

E espace normé, E^* espace de Banach, $E^{**} := (E^*)^*$ l'espace normé des formes linéaires continues sur E^* . Immergeant E dans E^{**} :

Soit $x \in E$, considérons

$$\Phi_x : \begin{cases} E^* \rightarrow \mathbb{K} \\ x^* \mapsto \Phi_x(x^*) := x^*(x). \end{cases}$$

$\Rightarrow \Phi_x$ linéaire et continue car:

$$|\Phi_x(x^*)| = |x^*(x)| \leq \|x^*\| \|x\| \quad \forall x^* \in E^* \Rightarrow \|\Phi_x\| \leq \|x\|.$$

On a même $\|\Phi_x\| = \|x\|$. En effet, $\|\Phi_x\| = \sup_{\|x^*\|=1} |\Phi_x(x^*)| =$

$$= \sup_{\|x^*\|=1} |x^*(x)| \stackrel{(\leq)}{\stackrel{9.9}{=}} \|x\|$$

(Hahn-Banach $\implies \exists x^* \in E^*$ t.q. $x^*(x) = \|x\|$, $\|x^*\| = 1$ si $x \neq 0$.)

Soit $J_E : \begin{cases} E \rightarrow E^{**} \\ x \mapsto \Phi_x \end{cases} \implies J_E$ injective et linéaire car:

$\Phi_x = 0 \implies \Phi_x(x') = 0 \quad \forall x' \in E^*$
 $\implies x'(x) = 0 \quad \forall x' \in E^* \stackrel{9.9}{\implies} x = 0$ (E^* séparable)
 $\implies \text{Ker } J_E = \{0\}$.

$\|J_E(x)\| = \|\Phi_x\| = \|x\| \implies J_E$ isométrie.

conclusion : J_E est un homomorphisme isométrique; donc E peut être considéré comme un sous-espace normé de E^{**} , (procédé d'immersion de E dans son bidual topologique).

Remarque

- 1) en général, $J_E(E)$ n'est pas fermé dans E^{**} ; mais si E est un espace de Banach, alors $J_E(E)$ est complet (car J_E isométrie), donc fermé dans E^{**} .
- 2) J_E n'est pas surjective en général.

Définition

On dit qu'un espace normé est *réflexif* si J_E est surjective.

Notons que ceci implique que E est complet.

Définition E espace normé, E^* son dual topologique. La topologie la plus grossière sur E^* t.q. toutes les formes linéaires Φ_x ($x \in E$) soient continues est appelée la *topologie faible-** (sur E^*). Notation : $\sigma^* := \sigma(E^*, E)$.

Remarque

- 1) σ^* est donc la topologie initiale sur E^* induite par la famille $\{\Phi_x : x \in E\} := \mathcal{F}$. Notons que $\mathcal{F} = J_E(E) \subseteq E^{**}$ est un sev. de E^{**} .
- 2) 10.14 $\implies (E^*, \sigma^*)$ evtlc:
(car \mathcal{F} séparable : $x' \neq y' \in E^*$, supposons que $\forall x \in E : \Phi_x(x') = \Phi_x(y') \implies x'(x) = y'(x) \quad \forall x \in E$
 $\implies x' = y'$)
- 3) De plus, $(E^*, \sigma^*)^* = \mathcal{F} = J_E(E)$.
- 4) éléments d'une base topologique de σ^* :

$$U_{\varepsilon, x_1, \dots, x_n}(x_0^*) = x_0^* + \bigcap_{j=1}^n \{x^* \in E^* : |\Phi_{x_j}(x^*)| < \varepsilon\} =$$

$$= \bigcap_{j=1}^n \{x^* \in E^* : |(x^* - x_0^*)(x_j)| < \varepsilon\}.$$

6) on a ces trois topologies loc. convexes sur E^* :

$$\underbrace{\sigma(E^*, E)}_{\substack{\text{topo. faible-} \\ \text{sur } E^*}} \subseteq \underbrace{\sigma(E^*, E^{**})}_{\substack{\text{topo. faible} \\ \text{sur } E^*}} \subseteq \mathcal{T}_{\|\cdot\|_{E^*}}.$$

- *Rappel Lemme/théorème de Riesz*

Soit E un espace normé. Alors la boule unité $\{\|x\| \leq 1\}$ est compacte $\iff \dim E < +\infty$ (voir cours DEUG 2 ou licence).

Lemme 12.7

$B^* = \{x' \in E^* : \|x'\|_{E^*} \leq 1\}$ est σ^* -fermée dans E^* .

Démonstration

Montrons que $E^* \setminus B^*$ est σ^* -ouvert. Soit $\|x'\| > 1$, disons $\|x'\| = 1 + \delta$, $\delta > 0$

$$\Rightarrow \exists x_0 \in E, \|x_0\| = 1 \quad t.q. \quad |x'(x_0)| > 1 + \frac{\delta}{2}$$

$$U := U_{\frac{\delta}{4}, x_0} = \left\{ x^* \in E^* : |x^*(x_0)| < \frac{\delta}{4} \right\} \Rightarrow U \in \sigma^*$$

On a $x' + U \subseteq E^* \setminus B^*$!! En effet, soit $z' \in x' + U \Rightarrow \exists y' \in U \quad t.q. \quad z' = x' + y'$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \|z'\| &= \sup_{\substack{x \in E \\ \|x\|=1}} |z'(x)| \geq |z'(x_0)| \geq |x'(x_0)| - |y'(x_0)| \geq \\ &\geq 1 + \delta/2 - \delta/4 = 1 + \delta/4 > 1. \end{aligned}$$

□

Théorème 12.8 : théorème d'Alaoglu-Bourbaki

E espace normé; alors la boule unité $B^* = \{x' \in E^* : \|x'\| \leq 1\}$ est σ^* -compacte.

Démonstration

Construisons un espace topologique (X, \mathcal{T}) compact, T_2 , tel que

(1) $B^* \subseteq X$, B^* \mathcal{T} -fermé (donc \mathcal{T} -compact) et

(2) $\mathcal{T}|_{B^*} = \sigma^*|_{B^*}$

(dans ce cas B^* sera σ^* -compact).

$$\text{Soit } x' \in B^* \Rightarrow |x'(x)| \leq \underbrace{\|x'\|}_{=1} \|x\| \leq \|x\| \quad \forall x \in E$$

Soit $\mathcal{D}_x = \{\alpha \in \mathbb{K} : |\alpha| \leq \|x\|\} \Rightarrow \mathcal{D}_x$ compact dans \mathbb{K} .

$$\text{Soit } X := \prod_{x \in E} \mathcal{D}_x = \{g : E \rightarrow \mathbb{K} \quad t.q. \quad \forall x \in E : |g(x)| \leq \|x\|\}$$

$$\implies B^* \subseteq X$$

$\xrightarrow[7.1]{\text{Tychonov}}$ (X, \mathcal{T}) compact, où \mathcal{T} est la topologie du produit.

• (X, \mathcal{T}) esp. T2, car \mathcal{D}_x esp. T2 pour tout x .

• *Démonstration de (2)*

• $f \in B^*$, $\varepsilon > 0$, $x_1, \dots, x_n \in E$,

$$U_{\varepsilon, x_1, \dots, x_n}(f) = \bigcap_{j=1}^n \{x' \in E^* : |x'(x_j) - f(x_j)| < \varepsilon\}$$

élément de base pour σ^* .

$$V_{\varepsilon, x_1, \dots, x_n}(f) = \bigcap_{j=1}^n \{g \in X : |g(x_j) - f(x_j)| < \varepsilon\}$$

élément de base pour \mathcal{T} .

On obtient:

$$V_{\varepsilon, x_1, \dots, x_n}(f) \cap B^* \stackrel{!}{=} U_{\varepsilon, x_1, \dots, x_n}(f) \cap B^*.$$

• Montrons que B^* est \mathcal{T} -fermée.

Soit $f \in \overline{B^*}^{\mathcal{T}} \subseteq X$. Montrons que $f \in B^*$.

(i) f est linéaire : $x_1, x_2 \in E$, $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$, $x_3 := \alpha x_1 + \beta x_2$. Montrons que $f(x_3) - \alpha f(x_1) - \beta f(x_2) = 0$ (*)

En effet soit $\varepsilon > 0$, $V_{\varepsilon, x_1, x_2, x_3}(f) \in \mathcal{T}$, $f \in \overline{B^*}^{\mathcal{T}}$

$$\Rightarrow \exists f_\varepsilon \in V_{\varepsilon, x_1, x_2, x_3}(f) \cap B^* \neq \emptyset$$

$$\Rightarrow |f(x_3) - \alpha f(x_1) - \beta f(x_2)| \underset{f_\varepsilon \text{ lin}}{=}$$

$$\begin{aligned} &= |f(x_3) - f_\varepsilon(x_3) - \alpha(f(x_1) - f_\varepsilon(x_1)) - \beta(f(x_2) - f_\varepsilon(x_2))| \\ &\leq |f(x_3) - f_\varepsilon(x_3)| + |\alpha| |f(x_1) - f_\varepsilon(x_1)| + |\beta| |f(x_2) - f_\varepsilon(x_2)| \\ &\leq \varepsilon + |\alpha| \varepsilon + |\beta| \varepsilon = \varepsilon(1 + |\alpha| + |\beta|) \end{aligned}$$

$\varepsilon \rightarrow 0 \Rightarrow (*)$.

(ii) $\|f\| \leq 1$. En effet, soit $x \in E$, $\|x\| \leq 1$. Montrons que $|f(x)| \leq 1$. Pour cela, soit

$$\varepsilon > 0 \Rightarrow V_{\varepsilon, f} \in \mathcal{T}, f \in \overline{B^*}^{\mathcal{T}} \Rightarrow V_{\varepsilon, f} \cap B^* \neq \emptyset$$

$$\Rightarrow \exists f_\varepsilon \in V_{\varepsilon, f} \cap B^* \implies |f_\varepsilon(x) - f(x)| \leq \varepsilon.$$

Comme $\|f_\varepsilon\| \leq 1$ on a :

$$|f(x)| \leq \underbrace{|f(x) - f_\varepsilon(x)|}_{\leq \varepsilon} + \underbrace{|f_\varepsilon(x)|}_{\leq \|f_\varepsilon\| \leq 1} \leq \varepsilon + 1$$

$$\varepsilon \rightarrow 0 \Rightarrow |f(x)| \leq 1. \quad \square$$

Lemme 12.9 Soient $\mathcal{T}_1 \subseteq \mathcal{T}_2$ deux topologies sur $X \neq \emptyset$. Supposons que (X, \mathcal{T}_1) soit T2 et (X, \mathcal{T}_2) compact. Alors $\mathcal{T}_1 = \mathcal{T}_2$.

Dém. Soit F fermé dans $(X, \mathcal{T}_2) \xRightarrow{(X, \mathcal{T}_2)_{\text{comp.}}} F$ est \mathcal{T}_2 -compact $\xRightarrow{\mathcal{T}_1 \subseteq \mathcal{T}_2} F$ est \mathcal{T}_1 -compact .

(X, \mathcal{T}_1) esp. T2 $\implies F$ \mathcal{T}_1 -fermé. Donc $\mathcal{T}_2 \subseteq \mathcal{T}_1$ et ainsi $\mathcal{T}_1 = \mathcal{T}_2$. \square

Soit $x \in E, x^* \in E^*$. Alors $(x, x^*) := x^*(x)$.

Théorème 12.10 Soit E un espace normé séparable et soit $K \subseteq E^*$ σ^* -compact. Alors (K, σ^*) est métrisable.

Dém. Soit $\{x_n : n \in \mathbb{N}\}$ un ensemble dénombrable dense dans E . Pour $x^* \in E^*$ posons $f_n(x^*) := (x_n, x^*)$. Alors $f_n : (E^*, \sigma^*) \rightarrow \mathbb{K}$ est linéaire et σ^* -continue. La famille $\{f_n : n \in \mathbb{N}\}$ sépare les points de E^* . En effet, Soit $f_n(x^*) = f_n(y^*) \forall n$. Alors $(x_n, x^*) = (x_n, y^*) \forall n$. Comme $\{x_n : n \in \mathbb{N}\}$ est dense dans E , et que x^*, y^* sont $((E, \|\cdot\|), \mathbb{K})$ -continues, $(x, x^*) = (x, y^*) \forall x \in E$. Ainsi $x^* = y^*$.

Considérons sur $K \times K$ la fonction

$$d(x^*, y^*) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{2^k} \frac{|f_k(x^*) - f_k(y^*)|}{1 + |f_k(x^*) - f_k(y^*)|}.$$

$\{f_n : n \in \mathbb{N}\}$ séparante $\implies d$ définie positive. Ainsi d est une distance sur K . Dû à la convergence uniforme, f_n σ^* -continue implique que d est continue sur $K \times K$ muni avec la topologie $\sigma^* \times \sigma^*$. Ainsi $\forall x_0^* \text{ et } \varepsilon > 0, \{x^* \in K : d(x^*, x_0^*) < \varepsilon\}$ est σ^* -ouvert $\implies \mathcal{T}_d \subseteq \sigma^*|_K$. \mathcal{T}_d topologie T2, $(K, \sigma^*|_K)$ compact, T2 $\xrightarrow[12.9]{\implies} \mathcal{T}_d = \sigma^*|_K$. \square

Théorème 12.11 Alaoglu-Bouabarki pour esp. séparables

Soit E un espace normé séparable. Alors $B^* = \{x^* \in E^* : \|x^*\| \leq 1\}$ est séquentiellement σ^* -compact, i.e. $\forall (x_n^*) \in E^*, \|x_n^*\| \leq 1, \exists (x_{n_k}^*)$ et $x^* \in B^*$ tq $x_{n_k}^* \xrightarrow{\sigma^*} x^*$, donc $(x, x_{n_k}^*) \rightarrow (x, x^*) \forall x \in E$.

Dém. Claire d'après 12.10 et 12.8.

XIII - ESPACES RÉFLEXIFS

Soit E un espace de Banach et $J : E \rightarrow E^{**}$ l'immersion canonique. Notation: Soit $x \in E, x^* \in E^*$. Alors $(x, x^*) := x^*(x)$. De même pour la dualité entre E^* et E^{**} . Donc J est définie par $(x^*, Jx) = (x, x^*)$. On rappelle que E est réflexif si J est une surjection.

Proposition 13.1 Soit E un espace normé. Supposons que E^* soit séparable. Alors E est séparable.

Dém Comme chaque partie d'un espace séparable est séparable (exo), on voit que $S^* = \{x^* \in E^* : \|x^*\| = 1\}$ est séparable. Soit $M^* = \{x_n^* : n \in \mathbb{N}\}$ un ensemble dense dans S^* . Choisir $x_n \in E$ tq $\|x_n\| = 1$ et $|(x_n, x_n^*)| \geq 1/2$ (1).

Soit $F = \text{Vect } \{x_n : n \in \mathbb{N}\}$. Montrons que F est dense dans E . En effet, supposons qu'il existe $x^* \in E^*$ tq $x^*|_F \equiv 0$ et $\|x^*\| = 1$. Choisir $x_{n_0}^* \in M^*$ tq $\|x_{n_0}^* - x^*\| < 1/2$. Alors d'après (1):

$$1/2 > \|x_{n_0}^* - x^*\| \geq |(x_{n_0}, x_{n_0}^* - x^*)|_{x^*|_F \equiv 0} = |(x_{n_0}, x_{n_0}^*)| \geq 1/2. \text{ Contradiction.}$$

F dense dans $E \implies E$ séparable. \square

Proposition 13.2 Soit E réflexif et $M \subseteq E$ un sev fermé de E . Alors M est réflexif.

Dém. Soit $x^* \in E^*$. Posons $x_M^* := x^*|_M$. Soit $m_0^{**} \in M^{**}$. Définir x_0^{**} par $(x^*, x_0^{**}) := (x_M^*, m_0^{**})$, où $x^* \in E^*$.

Alors x_0^{**} est linéaire et

$$|(x^*, x_0^{**})| \leq \|m_0^{**}\| \|x_M^*\| \leq \|m_0^{**}\| \|x^*\|.$$

Donc $x_0^{**} \in E^{**}$. E réflexif $\implies \exists m_0 \in E$ tq $(x^*, x_0^{**}) = (m_0, x^*) \forall x^* \in E^*$. Montrons que $m_0 \in M$. Pour cela, soit $x^* \in E^*$ tq $x^*|_M \equiv 0$. Alors $x_M^* = 0$ et ainsi $(m_0, x^*) = (x^*, x_0^{**}) = \underbrace{(x_M^*, m_0^{**})}_{=0} = 0$. D'après Hahn-Banach $m_0 \in \overline{M} = M$.

Montrons que $J_M m_0 = m_0^{**}$. Soit $m^* \in M^*$ et x^* un prolongement linéaire continue de m^* sur E (Hahn-Banach). Alors $(m^*, m_0^{**}) = (x^*|_M, m_0^{**}) = (x^*, x_0^{**}) = (m_0, x^*) \stackrel{m_0 \in M}{=} (m_0, m^*) = (m^*, J_M m_0)$. Donc $J_M m_0 = m_0^{**}$. Ainsi $J_M : M \rightarrow M^{**}$ est surjective, i.e M est réflexif. \square

Proposition 13.3 Soit E un espace de Banach. Alors E réflexif $\iff E^*$ réflexif.

Dém. " \implies ": Soit $J_0 : E \rightarrow E^{**}$ l'immersion canonique, donc $(x^*, J_0 y) = (y, x^*) \forall y \in E, x^* \in E^*$.

De même: $J_1 : E^* \rightarrow E^{***}$, $(x^{**}, J_1 y^*) = (y^*, x^{**}); \forall y^* \in E^*, x^{**} \in E^{**}$. A montrer: J_0 surjectif $\implies J_1$ surjectif.

Soit $x^{***} \in E^{***}$. Définir $x^* : E \rightarrow \mathbb{K}$ par $(x, x^*) := (J_0 x, x^{***})$, $x \in E$. Alors x^* est bien définie, linéaire (claire) et continue car:

$$|(x, x^*)| = |(J_0 x, x^{***})| \leq \|x^{***}\| \|J_0 x\| \stackrel{J_0 \text{ isom.}}{=} \|x^{***}\| \|x\|.$$

$$\text{On a } J_1 x^* = x^{***} \text{ car: } J_0 \text{ surjectif} \implies \forall y^{**} \in E^{**} \exists y \in E \text{ tq } y^{**} = J_0 y \implies \\ (y^{**}, x^{***}) = (J_0 y, x^{***}) \stackrel{\text{d'éf } x^*}{=} (y, x^*) \stackrel{\text{d'éf } J_0}{=} (x^*, J_0 y) \stackrel{\text{d'éf } y^*}{=} (x^*, y^{**}) \stackrel{\text{d'éf } J_1}{=} (y^{**}, J_1 x^*).$$

" \impliedby " Supposons que E ne soit pas réflexif $\implies J_0(E) \subsetneq E^{**}$.

E complet, J_0 isométrie $\implies J_0(E)$ complet et ainsi fermé dans E^{**} . Hahn-Banach $\implies \exists L \in E^{***}$ tq $L|_{J_0(E)} \equiv 0$ et $L \neq 0$. (*)

Montrons que $L \notin J_1(E^*)$. Sinon, $\exists y^* \in E^*$ tq $L = J_1 y^*$

$$\implies \forall x \in E : y^*(x) = (x, y^*) \stackrel{\text{d'éf } J_0}{=} (y^*, J_0 x) \stackrel{\text{d'éf } J_1}{=} \underbrace{(J_0 x, J_1 y^*)}_{\in E^{**} \in E^{***}} = (J_0 x, L) \stackrel{(*)}{=} 0 \implies y^* =$$

$0 \implies L = 0$. Contradiction.

Donc $J_1(E^*) \subsetneq E^{***}$. Ainsi J_1 n'est pas surjectif, donc E^* pas réflexif. \square

Proposition 13.4. Soit F un espace réflexif et soit T un isomorphisme homéomorphe entre un espace normé E et F . Alors E est réflexif.

Dém. Exo.

On va maintenant caractériser les espaces normés pour lesquels la boule unité est faiblement compact.

Lemme 13.5 Soit E espace normé et $J : E \rightarrow E^{**}$ l'immersion canonique. Alors J est un homéomorphisme linéaire entre $(E, \sigma(E, E^*))$ et un sev dense de $(E^{**}, \sigma(E^{**}, E^*))$. Si E est réflexif, i.e. si J est surjectif, alors J est un homéomorphisme linéaire entre $(E, \sigma(E, E^*))$ et $(E^{**}, \sigma(E^{**}, E^*))$.

Dém.

Soit $\sigma_1 := \sigma(E, E^*)$ la topologie faible sur E et $\sigma_2 := \sigma(E^{**}, E^*)$ la topologie faible-étoile sur E^{**} .

(1) système fondamental de voisinages de 0_E par rapport à σ_1 :

$$U_{\sigma_1} = \bigcap_{j=1}^N \{x \in E : |(x, x_j^*)| < \varepsilon\}, \quad x_j^* \in E^*.$$

système fondamental de voisinages de $0_{E^{**}}$ par rapport à σ_2 :

$$U_{\sigma_2} = \bigcap_{j=1}^N \{x^{**} \in E^{**} : |(x_j^*, x^{**})| < \varepsilon\}, \quad x_j^* \in E^*.$$

D'après la définition de J : $(x^*, Jx) = (x, x^*)$. Donc $J(U_{\sigma_1}) = U_{\sigma_2} \cap J(E)$. Donc J est une application ouverte de (E, σ_1) sur $(J(E), \sigma_2|_{J(E)})$. Comme J est injective, $J^{-1} : J(E) \rightarrow E$ est $\left((J(E), \sigma_2|_{J(E)}), (E, \sigma_1) \right)$ -continue. Evidemment J est continue.

(2) Montrons que $J(E)$ est σ_2 -dense dans E^{**} .

10.14 $\implies (E^{**}, \sigma_2)$ evtlc. Soit $f : E^{**} \rightarrow \mathbb{K}$ linéaire, σ_2 -continue et $f|_{J(E)} \equiv 0$. 10.14 $\implies \exists x_f^* \text{ tq } f(x^{**}) = (x_f^*, x^{**})$. Donc $(x_f^*, x^{**}) = 0 \forall x^{**} \in J(E)$. Ainsi $0 = (x_f^*, Jx) = (x, x_f^*) \forall x \in E$. Donc $x_f^* = 0$ et ainsi $f \equiv 0 \xrightarrow{10.11} J(E)$ dense dans (E^{**}, σ_2) .

Le reste est claire. □

13.6 Lemme de Goldstine

Soit E un espace normé. Alors $J(B)$ est $\sigma(E^{**}, E^*)$ -dense dans B^{**} .

Dém. 12.7 $\implies B^{**}$ est $\sigma(E^{**}, E^*)$ -fermé dans E^{**} (1).

J isométrie $\implies J(B) \subseteq B^{**}$ (2).

(1)(2) $\implies \overline{J(B)}^{\sigma(E^{**}, E^*)} \subseteq B^{**}$. Notons que cet ensemble est convexe. Supposons que cette inclusion soit stricte. Soit $x_0^{**} \in B^{**} \setminus \overline{J(B)}^{\sigma(E^{**}, E^*)} \xrightarrow[\text{th. s'ép.}]{2^{m_e}} \exists$ forme linéaire $f :$

$(E^{**}, \sigma(E^{**}, E^*)) \rightarrow \mathbb{K}$ continue, tq $\operatorname{Re} f(x_0^{**}) < \gamma < \operatorname{Re} f(x^{**}) \forall x^{**} \in \overline{J(B)}^{\sigma(E^{**}, E^*)}$.

10.14 $\implies \exists x_0^* \in E^* \text{ tq } f(x^{**}) = (x_0^*, x^{**})$. S.p.g. $\|x_0^*\| = 1$ (sinon remplacer γ par $\gamma/\|x_0^*\|$.) Alors $\forall x^{**} \in B^{**}$:

$$|\operatorname{Re} (x_0^*, x^{**})| \leq |(x_0^*, x^{**})| \leq \|x_0^*\| \|x^{**}\| \leq 1 \cdot 1 = 1.$$

Donc $-1 < \gamma < 1$. Ainsi $-1 < \gamma < \operatorname{Re} (x_0^*, Jx) = \operatorname{Re} (x, x_0^*) \forall x \in B$. Contradiction au fait que $] -1, 1[\subseteq x_0^*(B)$ resp. $\mathbb{D} \subseteq x_0^*(B)$ dans le cas complexe. □

Théorème 13.7 théorème de Banach-Kakutani

E espace normé, $B = \{x \in E : \|x\| \leq 1\}$. Alors B est $\sigma(E, E^*)$ -compact $\iff E$ réflexif.

Dém. " \Leftarrow " Soit E réflexif $\xrightarrow[13.6]{\implies} J : (E, \sigma(E, E^*)) \rightarrow (E^{**}, \sigma(E^{**}, E^*))$ est un homéomorphisme linéaire.

$J(E) = E^{**} \implies J(B) = B^{**}$, car, soit $x^{**} \in B^{**}$, alors $\exists x \in E$ tq $J(x) = x^{**}$. J isométrie $\implies \|x\| = \|x^{**}\| \implies x \in B \implies B^{**} \subseteq J(B) \underset{J \text{ isom.}}{\subseteq} B^{**}$.

Alaoglu-Bourbaki (12.8) $\implies B^{**}$ est $\sigma(E^{**}, E^*)$ -compact $\xrightarrow[J \text{ homéo}]{\implies} J^{-1}(B^{**}) = B$ est $\sigma(E, E^*)$ -compact.

" \implies " Supposons que B soit $\sigma(E, E^*)$ -compact. Comme $J : (E, \sigma(E, E^*)) \rightarrow (E^{**}, \sigma(E^{**}, E^*))$ est continue, on déduit que $J(B)$ est $\sigma(E^{**}, E^*)$ -compact dans E^{**} . $\sigma(E^{**}, E^*)$ étant T2 $\implies J(B)$ fermé dans $\sigma(E^{**}, E^*)$. (1)

13.6 $\implies J(B)$ est $\sigma(E^{**}, E^*)$ -dense dans B^{**} (2)

12.7 $\implies B^{**}$ est $\sigma(E^{**}, E^*)$ -fermé. (3)

(1)-(3) $\implies J(B) = B^{**}$. Soit $0_{E^{**}} \neq x^{**} \in E^{**}$. Alors $\frac{x^{**}}{\|x^{**}\|} \in B^{**} \implies \exists x \in B$ tq $Jx = \frac{x^{**}}{\|x^{**}\|} \implies x^{**} = J(\|x^{**}\| x) \implies x^{**} \in J(E)$. Donc $J(E) = E^{**}$, i.e. E réflexif. \square

Théorème 13.8

Soit E réflexif. Alors $B = \{x \in E : \|x\| \leq 1\}$ est faiblement séquentiellement compact.

Dém. Soit $\{x_n : n \in \mathbb{N}\}$ une suite dans B . Considérons l'adhérence F de $\text{Vect}\{x_n : n \in \mathbb{N}\}$. Alors F est d'après 13.2 réflexif, i.e. $J_F(F) = F^{**}$. F séparable $\implies J_F(F) = F^{**}$ séparable $\xrightarrow[13.1]{\implies} F^*$ séparable $\xrightarrow[12.11]{\implies} B_{F^{**}}^{**}$ est séquentiellement $\sigma(F^{**}, F^*)$ -compact. En particulier, si $x_n^{**} = J_F x_n$, alors $\exists n_k$ et $x_0^{**} \in F^{**}$, $\|x_0^{**}\| \leq 1$ tq $x_{n_k}^{**} \xrightarrow[\sigma(F^{**}, F^*)]{} x_0^{**}$, i.e. $\forall y^* \in F^*$ on a: $(x_{n_k}, y^*) = (y^*, J_F(x_{n_k})) = (y^*, x_{n_k}^{**}) \rightarrow (y^*, x_0^{**})$. F réflexif $\implies \exists x_0 \in F$ tq $J_F(x_0) = x_0^{**}$. Alors $(x_{n_k}, y^*) \rightarrow (y^*, J_F(x_0)) = (x_0, y^*) \forall y^* \in F^*$.

Si $y' \in E^*$, alors $y^* := y'|_F \in F^*$. Donc

$(x_{n_k}, y') = (x_{n_k}, y^*) \rightarrow (x_0, y^*) = (x_0, y')$ car $x_{n_k}, x_0 \in F$. On conclut que $x_{n_k} \xrightarrow[\sigma(E, E^*)]{} x_0$ dans E . Notons que $\|x_0\| \leq 1$. Donc B est faiblement séquentiellement compact. \square

Remarque La réciproque est aussi vraie. Ceci est un corollaire du théorème de Banach-Kakutani et du

Théorème de Eberlein-Smulian

Soit E un espace de Banach. Alors $M \subseteq E$ faiblement compact $\iff M$ faiblement séquentiellement compact.

Nous allons montrer le cas spécial où M est la boule unité.

13.9 Lemme d'interpolation de Helly

Soit E un espace normé et $\{x_1^*, \dots, x_n^*\} \subseteq E^*$. Soient $c_j \in \mathbb{K}$, $j = 1, \dots, n$ et $M > 0$. Alors les assertions suivantes sont équivalentes:

- (1) $\forall \varepsilon > 0 \exists x \in E$ tq $x_j^*(x) = c_j$, $j = 1, \dots, n$ et $\|x\| < M + \varepsilon$
- (2) $\forall a_j \in \mathbb{K} : \|\sum_{j=1}^n a_j c_j\| \leq M \|\sum_{j=1}^n a_j x_j^*\|$.

Dém (1) \implies (2): clair.

(2) \implies (1): Posons $f_j := x_j^*$. Soit $\Phi : E \rightarrow \mathbb{K}^n$ définie par $x \mapsto (f_1(x), \dots, f_n(x))$. Alors $\Phi(E)$ est un sous-espace fermé de \mathbb{K}^n . Soit $\{y_1, \dots, y_k\}$ une base de $\Phi(E)$. Choisissons $z_1, \dots, z_k \in E$ tq $\Phi(z_j) = y_j$. Soit $A = \text{Vect}(z_1, \dots, z_k)$. Alors $\Psi := \Phi|_A : A \rightarrow \Phi(E)$ est bijective. Comme Ψ^{-1} est linéaire et continue (espaces de dimension finie) $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0$ tq $\Psi^{-1}(V_\delta(0)) \subset U_\varepsilon(0)$, où U_ε est une boule ouverte dans A et V_δ dans $\Phi(E)$.

Hahn-Banach $\implies \exists x^{**} \in E^{**}$ tq $\|x^{**}\| \leq M$ et $(x_j^*, x^{**}) = c_j$. 13.6 $\implies J(B)$ est $\sigma(E^{**}, E^*)$ -dense dans $B^{**} \implies$ il existe une suite généralisée (y_i) dans E , $\|y_i\| \leq M$, tq $\forall x^* \in E^* : (y_i, x^*) = (x^*, Jy_i) \rightarrow (x^*, x^{**})$. En particulier, $f_j(y_i) = (y_i, x_j^*) \rightarrow c_j$, i.e. $\lim_i |f_j(y_i) - c_j| = 0$. Notons que $(f_1(y_i), \dots, f_n(y_i)) \in \Phi(E)$ et que $\Phi(E)$ est fermé. Donc $(c_1, \dots, c_n) \in \Phi(E)$ et

$$(f_1(y_i) - c_1, \dots, f_n(y_i) - c_n) \in \Phi(E).$$

Choisissons i tq $|f_j(y_i) - c_j| < \delta \forall j \in \{1, \dots, n\}$. Alors $\exists w \in U_\varepsilon$ tq $\Phi(w) = (-f_1(y_i) + c_1, \dots, -f_n(y_i) + c_n)$. Donc $\Phi(y_i + w) = (c_1, \dots, c_n)$ et $\|y_i + w\| \leq M + \varepsilon$. \square

13.10 Lemme de Riesz Soit E un espace normé et $F \subseteq E$ un sev fermé propre. Alors $\forall 0 < \eta < 1 \exists x_\eta \in E, \|x_\eta\| = 1$ tq $\text{dist}(F, x_\eta) > \eta$.

Dém. Soit $y \in E \setminus F$. Posons $d := \text{dist}(y, F) \implies \exists (x_n) \in F^{\mathbb{N}}$ tq $\|x_n - y\| \rightarrow d$. Notons que $d > 0 \implies_{0 < \eta < 1} \exists z \in F$ tq $0 < \|z - y\| < d/\eta$. Posons $\gamma = \frac{1}{\|z - y\|}$ et $x_\eta = \gamma(y - z)$. Alors $\gamma > \eta/d$ et $\|x_\eta\| = 1$. En plus, $\forall x \in F$:

$$\|x - x_\eta\| = \|x - \gamma(y - z)\| = \|x + \gamma z - \gamma y\| = \gamma \underbrace{\left\| \frac{1}{\gamma} x + z - y \right\|}_{\in F} \geq \gamma \text{dist}(y, F) = \gamma d > \eta. \quad \square$$

Remarque: Il est clair qu'on peut remplacer $\|x_\eta\| = 1$ par $\|x_\eta\| < 1$.

13.11 Théorème (R.C. James)

Soit E un espace de Banach, $B = \{x \in E : \|x\| \leq 1\}$ et $B^* = \{x^* \in E^* : \|x^*\| \leq 1\}$. Alors sont équivalentes:

- (1) E réflexif
- (2) B faiblement compact
- (3) B faiblement séquentiellement compact
- (4) Soit $0 < \theta < 1$. Alors il n'existe pas de suite $(x_n, x_n^*) \in B \times B^*$ telle que $x_i^*(x_j) = \theta$ pour $1 \leq i \leq j$ et $x_i^*(x_j) = 0$ pour $i > j$. (*)

Dém (1) \iff (2): 13.7

(1) \implies (3): 13.8

(3) \implies (4): Montrons la contraposée. Soit (x_n, x_n^*) une suite dans $B \times B^*$ satisfaisant (*). Montrons que (x_n) ne possède pas de sous-suite qui converge faiblement. En effet, supposons que $x_{n_k} \xrightarrow{\sigma(E, E^*)} \xi \in E$. Alors $x_n^*(\xi) = \lim_k x_n^*(x_{n_k}) = \theta$ pour tout n .

Mazur (12.4) \implies ξ est un point adhérent de l'enveloppe convexe des x_n . En particulier, $\exists x_j, \exists \lambda_j \geq 0, \sum_{j=1}^p \lambda_j = 1$ tq $\|\xi - \sum_{j=1}^p \lambda_j x_j\| < \theta$. Mais alors $\forall n > p$ on a: $|x_n^*(\xi)| < \theta$ car $x_n^*(x_j) = 0 \forall j < n$. Contradiction.

(4) \implies (1). Montrons la contraposée. Soit E non réflexif et soit $0 < \theta < 1$. Posons $\hat{E} = J(E)$, où J est l'immersion canonique de E dans E^{**} . Comme \hat{E} est un fermé strictement inclus dans E^{**} , $\exists_{13.10} x^{**} \in E^{**}$ tq $\text{dist}(x^{**}, \hat{E}) > \theta$ et $\theta < \|x^{**}\| < 1$.

Nous construisons par récurrence une suite (x_n, x_n^*) tq

- (a) $\|x_n\| < 1$ et $\|x_n^*\| < 1$,
- (b) $x^{**}(x_n^*) = \theta$ pour tout n ,
- (c) $x_i^*(x_j) = \theta$ si $i \leq j$,
- (d) $x_i^*(x_j) = 0$ si $i > j$.

En effet, comme $\|x^{**}\| > \theta, \exists x_1^*$ tq $\|x_1^*\| < 1$ et $x^{**}(x_1^*) = \theta$. $\|x^{**}\| < 1 \implies \|x_1^*\| > \theta$. Ainsi $\exists x_1$ tq $\|x_1\| < 1$ et $x_1^*(x_1) = \theta$.

Supposons que pour chaque $n < p$ les éléments x_n et x_n^* aient été choisis et que (a)-(d) soient satisfaites pour ces éléments. Cherchons x_p^* tq

(*) $\|x_p^*\| < 1, x^{**}(x_p^*) = \theta$ et $x_p^*(x_j) = 0$ pour $j < p$.

Soit $\hat{x}_j = J_E(x_j)$. Posons $M = \theta / (\text{dist}(x^{**}, \hat{X}))$. Alors $M < 1$ et $\theta \leq M \|x^{**} + \sum_{j=1}^{p-1} a_j \hat{x}_j\|$ (H).

Le lemme de Helly (13.9) (appliqué à $c_1 = \theta$ et $c_j = 0$ ($j > 1$)) implique qu'une solution x_p^* de (*) existe.

Il reste à montrer qu'on peut choisir x_p tq $\|x_p\| < 1$ et $x_i^*(x_p) = \theta$ si $i \leq p$.

La condition de Helly sera dans ce cas: $|\sum_{j=1}^p a_j \theta| \leq \widetilde{M} \|\sum_{j=1}^p a_j x_j^*\|$.

Mais celle-ci est satisfaite, car

$$\begin{aligned} |\sum_{j=1}^p a_j \theta| &= \left| \sum_{j=1}^p a_j x^{**}(x_j^*) \right| = \\ &= \left| x^{**}(\sum_{j=1}^p a_j x_j^*) \right| \leq \|x^{**}\| \|\sum_{j=1}^p a_j x_j^*\|. \end{aligned} \quad \square$$

Annexe 3 Théorèmes de représentation

Proposition A3.1. *Chaque espace métrique E est isométrique à une partie de l'espace de Banach $(\mathcal{B}(E), \|\cdot\|_\infty)$ des fonctions continues et bornées sur E .*

Dém. Fixons $a \in E$. Pour $x \in E$ soit $L_x : E \rightarrow \mathbb{K}$ définie par $L_x(b) = d(x, b) - d(a, b)$, $b \in$

E . Alors L_x est continue et $|L_x(b)| \leq d(x, a) \forall b \in E$. Donc $L_x \in \mathcal{B}(E)$. En plus, $\|L_x - L_y\|_\infty = \sup_{b \in E} |d(x, b) - d(y, b)| \leq d(x, y)$ et $\|L_x - L_y\|_\infty \geq |d(x, x) - d(y, x)| = d(x, y)$. Donc $\|L_x - L_y\|_\infty = d(x, y)$.

L'application $x \mapsto L_x$ est l'isométrie cherchée. \square

Proposition A3.2. Soit E un espace normé. Alors il existe un esp. top. K , T2, compact, tq E soit isomorphe-isométrique à un sous-espace de l'espace de Banach $(C(K), \|\cdot\|_\infty)$.

Dém. Soit $B^* = \{x^* \in E^* : \|x^*\| \leq 1\}$ et $K = (B^*, \sigma^*)$. Alaoglu-Bourbaki $\implies K$ compact. Comme la topologie faible-étoile σ^* est T2 et que cette propriété est héréditaire, K est T2.

Soit $f_x : B^* \rightarrow \mathbb{K}$ définie par $f_x(x^*) = (x, x^*)$, $x \in E$ et soit $T : E \rightarrow C(K)$ donnée par $T(x) = f_x$. Alors T est bien définie, car les fonctionnelles $x^* \mapsto (x, x^*)$ sont σ^* continues sur E^* . T est linéaire et $\|Tx\|_\infty = \|f_x\|_\infty = \max_{x^* \in K} |f_x(x^*)| = \max_{x^* \in E^*, \|x^*\| \leq 1} |(x, x^*)| \stackrel{9.9}{=} \|x\|$. Donc T est un isomorphisme isométrique. \square